

**Система контроля и управления
доступом «Sigur».**

**Контроллер Sigur E4. Описание и
инструкция по эксплуатации.**

Оглавление:

1.	Введение	5
2.	Версии документа	6
3.	Описание и комплект поставки	7
3.1.	Схема расположения элементов	7
3.2.	Комплект поставки	8
4.	Технические характеристики контроллера.....	9
4.1.	Физические характеристики	9
4.2.	Электрические характеристики	9
4.3.	Условия эксплуатации.....	10
4.4.	Интерфейсы	10
5.	Функции контроллера в СКУД «SIGUR»	12
6.	Монтаж контроллера.....	14
6.1.	Общие рекомендации по подключению питания.....	14
6.2.	Питание контроллера.....	15
6.3.	Подключение линии связи	16
6.3.1.	<i>Ethernet.....</i>	<i>16</i>
6.3.2.	<i>Настройка IP-параметров.....</i>	<i>17</i>
6.3.3.	<i>Сброс IP-параметров.....</i>	<i>17</i>
6.4.	Датчик вскрытия корпуса.....	17
6.5.	Пожарная сигнализация и аварийная разблокировка.....	18
6.5.1.	<i>Примеры подключения двухпроводного шлейфа пожарной разблокировки.</i>	<i>19</i>
6.6.	Подключение шлейфа охранной сигнализации	21
7.	Программирование и настройка контроллера	23
7.1.	Программирование и настройка контроллера, общие сведения.....	23
7.2.	Аппаратный сброс к заводским настройкам	26
7.3.	Типовые конфигурации контроллеров.....	26
7.3.1.	<i>Краткий обзор типовых конфигураций</i>	<i>26</i>
7.3.2.	<i>Конфигурация «Два терминала учёта рабочего времени».....</i>	<i>27</i>
7.3.3.	<i>Конфигурация «Две двери, потенциальное управление»</i>	<i>30</i>
7.3.4.	<i>Конфигурация «Две двери, импульсное управление»</i>	<i>33</i>
7.3.5.	<i>Конфигурация «Четыре двери, потенциальное управление»</i>	<i>35</i>
7.3.6.	<i>Конфигурация «Четыре двери, импульсное управление»</i>	<i>38</i>
7.3.7.	<i>Конфигурация «Турникет, потенциальное управление».....</i>	<i>40</i>
7.3.8.	<i>Конфигурация «Турникет, импульсное управление».....</i>	<i>42</i>
7.3.9.	<i>Конфигурация «Два турникета, потенциальное управление».....</i>	<i>44</i>
7.3.10.	<i>Конфигурация «Шлагбаум/ворота, логика "открыть, закрыть, стоп".....</i>	<i>47</i>
7.3.11.	<i>Конфигурация «Шлагбаум/ворота, логика «прямое управление приводами».....</i>	<i>49</i>
7.4.	Доступные для назначения клеммы контроллеров	51
8.	Подключение считывателей	52
8.1.	Подключение считывателей, общие сведения	52
8.2.	Считыватели с интерфейсом Wiegand.....	52
8.3.	Подключение индикации, управляемой подачей 5V	55
8.4.	Считыватели с интерфейсом OSDP.....	55
8.5.	Общие правила подключения считывателей.....	59
8.6.	«Чёрный список» считывателей	60
9.	Подключение дверей	61
9.1.	Замки, общие сведения	61
9.1.1.	<i>Электромагнитные замки и электромеханические защёлки</i>	<i>61</i>

9.1.2.	Электромеханические замки.....	63
9.1.3.	Удалённый от контроллера замок	65
9.1.4.	Важные замечания по замкам и защёлкам.....	65
9.2.	Датчики открытия дверей.....	66
9.3.	Датчик Холла.....	67
9.4.	Кнопки запроса прохода	68
9.5.	Пример подключения дверей.....	69
10.	Подключение домофонов	71
11.	Подключение картоприёмников.....	73
11.1.	ARGO CR-04	73
11.2.	PERCo-IC05.....	75
11.3.	Praktika K-01	77
11.4.	KABA CRP-M01.....	80
12.	Подключение алкотестеров	83
12.1.	Подключение алкотестеров, общие сведения	83
12.1.1.	«Простой» вариант.....	83
12.1.2.	Вариант с расширенным функционалом	83
12.2.	Алкобарьер (ООО «Алкотектор»)	84
12.3.	Алкорамка (НПП «Лазерные системы»).....	85
13.	Турникеты и калитки	88
13.1.	Подключение турникетов, общие сведения.....	88
13.2.	Варианты управления турникетом.....	88
13.3.	Варианты обработки датчиков прохода	88
13.4.	Пульт управления турникетом, общие сведения.....	88
13.5.	Пример подключения турникета.....	90
13.6.	Турникеты 3V	91
13.7.	Турникеты и калитки PERCo	93
13.7.1.	PERCo TTR-04.1, TTD-03, T-5, TTR-07, TTR-08A, TTD-08A	93
13.7.2.	PERCo-RTD-15	94
13.7.3.	PERCo-TB01.....	95
13.7.4.	PERCo-KT02 и PERCo-KT05	96
13.7.5.	PERCo ST-01, ST-02	101
13.7.6.	Пульт управления PERCo	102
13.8.	Турникеты Praktika (Oxgard).....	104
13.8.1.	Praktika T-01...06	104
13.8.2.	Cube C-04.....	106
13.9.	CARDDEX.....	108
13.9.1.	Блок управления CARDDEX CBU-250 (CBU-150/250)	109
14.	Ворота, шлагбаумы, болларды	111
14.1.	Пример автоматизации ворот с использованием радиобрелоков	111
14.2.	Пример автоматизации ворот с использованием карточек или меток.....	112
14.3.	Управление приводами шлагбаумов/ворот	112
14.4.	Прямое управление мотор-редукторами	113
14.5.	Пульт управления шлагбаумом	113
14.6.	Светофоры.....	114
14.6.1.	Подключение с использованием встроенных в контроллер реле	114
14.6.2.	Подключение с использованием внешних реле	115
14.7.	Пример подключения шлагбаума	117
14.8.	CAME	118
14.8.1.	CAME ZL37, ZL38.....	118
14.8.2.	CAME ZL180	120

14.9.	DoorHan	122
14.9.1.	DoorHan Barrier-5000, DoorHan Sliding-1300/2100.....	122
14.10.	FAAC.....	125
14.10.1.	FAAC 540BPR, 596BPR, 615BPR, 617	125
15.	Логика работы контроллера.....	128
15.1.	Запуск контроллера.....	128
15.2.	Работа цепей защиты питания контроллера	128
15.3.	Работа линий индикации считывателей.....	128
15.4.	Обработка сигналов пожарной сигнализации	129
15.5.	Обработка сигналов шлейфа ОПС.....	129
15.6.	Работа выходов общего назначения.....	129
15.7.	Работа цепей защиты входов и выходов контроллеров	130
15.7.1.	Цепи питания считывателей	130
15.7.2.	Выходы контроллера.....	130
15.7.3.	Входы контроллера	130
15.8.	Тип точки доступа «Дверь»	130
15.8.1.	Режимы работы.....	130
15.8.2.	Кнопки запроса прохода.....	131
15.8.3.	Кнопки блокировки.....	131
15.9.	Тип точки доступа «Турникет».....	131
15.9.1.	Режимы работы.....	131
15.9.2.	Работа с пультом управления турникетом.....	132
15.10.	Тип точки доступа «Ворота/шлагбаум»	133
15.10.1.	Режимы работы.....	133
15.10.2.	Прямое управление приводом ворот.....	134
15.10.3.	Сторонний контроллер ворот.....	134
15.10.4.	Считыватели	135
15.10.5.	Пульт ручного управления.....	135
15.10.6.	Радиобрелок	135
15.10.7.	Меры безопасности при автоматизации ворот.....	136
16.	Возможные неисправности и способы их устранения.....	137
16.1.	Проблемы с питанием и запуском контроллера	137
16.2.	Проблемы с качеством связи Ethernet	137
16.3.	Проблемы при подключении считывателей	138
16.4.	Проблемы при подключении замков	138
16.5.	Проблемы при подключении турникетов	139
16.6.	Проблемы при подключении шлагбаумов и ворот	140
16.7.	Проблемы с получением сервером событий	141
17.	Приложение. Звуковая индикация контроллера	142
18.	Приложение. Световая индикация контроллера.....	143
19.	Приложение. Числовые параметры конфигурации контроллера.....	146
20.	Приложение. Краткие рекомендации по выбору кабелей	149
21.	Приложение. Кодировка символов кодонаборного считывателя	151

1. Введение

Данный документ содержит общие сведения и описания логики работы контроллеров Sigur. Контроллеры Sigur предназначены для работы в составе системы контроля и управления доступом (СКУД) «Sigur».

Каждый контроллер может управлять четырьмя точками доступа: дверьми, турникетами, шлагбаумами или воротами в зависимости от настроек и наличия свободных клемм.

Каждый контроллер Sigur моментально реагирует на запрос доступа (считанную карточку, нажатую кнопку и т.п.).

Данное свойство абсолютно не зависит от количества контроллеров в системе, качества связи, количества персонала и от дальности линии связи.

Независимо от наличия связи с сервером системы, контроллер принимает решение о разрешении либо запрете доступа самостоятельно, на основании базы ключей и режимов доступа, хранящейся в энергонезависимой памяти контроллера.

Все зарегистрированные события хранятся в энергонезависимой памяти контроллера. Дата и время события регистрируется по показаниям встроенных часов реального времени. При наличии связи с сервером события автоматически передаются на сервер СКУД.

Этим достигается максимальная надёжность системы, независимость контроллеров от сервера и быстрота реакции контроллера на происходящие события.

Предприятие-изготовитель несёт ответственность за точность предоставляемой документации и при существенных модификациях элементов системы обязуется предоставлять обновлённую редакцию данной документации.

Данный документ соответствует версии ПО Sigur 1.1.1.30 и совместимой с ней версии прошивки контроллеров (16 версия для контроллеров E2, E4, E510; 37 - для контроллеров прочих моделей).

2. Версии документа

Данный документ имеет следующую историю ревизий.

Ревизия	Дата публикации	Что изменилось
0001	22 августа 2021 г.	Первая публикация. Частично основана на документе «Контроллеры «SIGUR» E500U, E900U, R500U, R900U. Описание и инструкция по эксплуатации».
0002	12 января 2022 г.	Исправление неточностей и опечаток.
0003	20 января 2022 г.	Актуализация в связи с выходом 15 версии прошивки: добавлено описание процедуры аппаратного сброса к заводским настройкам.

3. Описание и комплект поставки

3.1. Схема расположения элементов

Контроллер представляет собой микропроцессорную плату в пластиковом корпусе, предназначенном для крепления на DIN-рейку.

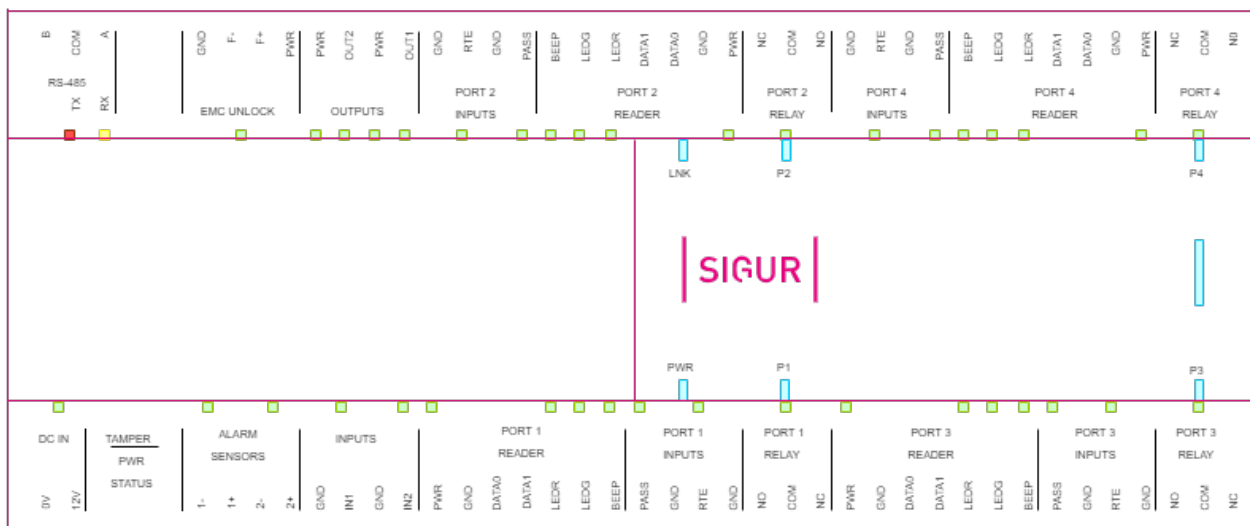


Рис. 1. Схема расположения основных элементов на плате контроллера E4.

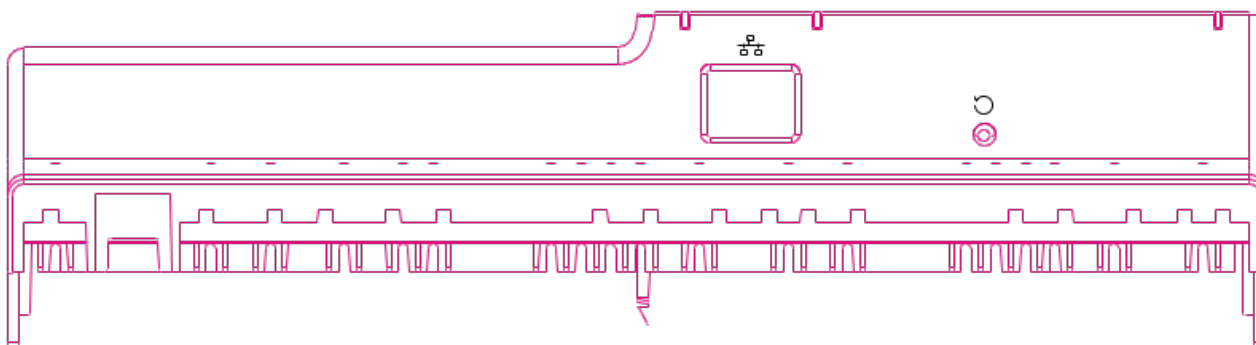


Рис. 2. Контроллер E4, вид сбоку.

Таблица 1. Обозначение элементов рисунков.

	Кнопка сброса IP настроек контроллера.
	Разъём линии связи Ethernet
MAIN	Индикатор состояния контроллера.
PWR	Индикатор состояния питания контроллера.
LNK	Индикатор состояния связи с сервером.
P1	Индикатор состояния групп клемм PORT1

Контроллер Sigur E4. Описание и инструкция по эксплуатации.

P2	Индикатор состояния групп клемм PORT2
P3	Индикатор состояния групп клемм PORT3
P4	Индикатор состояния групп клемм PORT4
RX	(жёлтый) Индикатор приёма данных по RS485 (OSDP).
TX	(красный) Индикатор передачи данных по RS485 (OSDP).

3.2. Комплект поставки

Таблица 2. Комплект поставки E4.

Номер	Позиция	Количество
1	Контроллер Sigur	1 шт.
2	Паспорт	1 шт.
3	Варистор ¹	4 шт.
4	Резистор номинала 4,7 кОм	2 шт.
5	Ключ для сброса IP-параметров	1 шт.
6	Комплект проводов с коннекторами для подключения информационных линий контроля от БП и датчика вскрытия корпуса	1 шт.

¹ - В72210S0140K101 или аналогичный - может различаться в зависимости от партии поставки.

4. Технические характеристики контроллера

4.1. Физические характеристики

Габаритные размеры	215 * 90 * 60 мм
Корпус	Пластик ABS
Установка	DIN-рейка TH35

4.2. Электрические характеристики

Напряжение питания	10...15 В
Потребляемый ток	Не более 300 мА
Потребляемая мощность	Не более 4,5 Вт
Напряжение срабатывания защиты линии питания	18 В
Предельное коммутируемое напряжение силовых релейных выходов	30 В
Предельный коммутируемый ток силовых релейных выходов	10 А
Предельное коммутируемое напряжение выходов типа ОК	30 В
Предельный коммутируемый ток выходов типа ОК	0,2 А

<p>Встроенные цепи защиты контроллера</p>	<p>Питание:</p> <ul style="list-style-type: none"> • Защита от перенапряжения и переполюсовки • Независимая защита от перегрузок цепей питания всех считывателей <p>Линия связи (Ethernet):</p> <ul style="list-style-type: none"> • Полная гальваническая развязка <p>Входные интерфейсы:</p> <ul style="list-style-type: none"> • Защита всех линий от перегрузок и перенапряжений <p>Выходные интерфейсы:</p> <ul style="list-style-type: none"> • Защита всех линий от перегрузок и перенапряжений
---	---

4.3. Условия эксплуатации

Класс защиты	IP20
Температура окружающего воздуха	От -40 до +50 °С
Относительная влажность воздуха	Не более 85% при t°=30°С.
Атмосферное давление	84 –106,7 кПа.

4.4. Интерфейсы

Линия связи	<p>Один стандартный порт Ethernet.</p> <p>Скорость обмена – Ethernet 10/100BASE-TX, полный дуплекс.</p> <p>Подключение к IP-сети - через активное сетевое оборудование.</p> <p>Поддержка протоколов DHCP, SNMP, DTLS.</p>
Подключение считывателей	<p>До 4 считывателей с выходным интерфейсом Wiegand или OSDP.</p> <p>Поддерживаемые битности Wiegand: Wiegand-26, Wiegand-34, Wiegand-36, Wiegand-37, Wiegand-42, Wiegand-58, а так же Wiegand-4, Wiegand-HID (6 бит) или Wiegand-Motorola (8 бит) для подключения кодонаборных панелей.¹</p>
Максимальное количество Wiegand-считывателей	4

Контроллер Sigur E4. Описание и инструкция по эксплуатации.

Максимальное количество OSDP-считывателей	4
Подключение датчиков	До 10 датчиков с выходами типа «открытый коллектор» (ОК) или «сухой контакт».
Выходы управления типа «открытый коллектор» (ОК)	14 выходов, включая линии управления индикацией считывателей.
Силовые релейные выходы	4 реле, контактная группа каждого реле работает на переключение
Подключение к пожарной сигнализации	Двухпроводная линия, гальванически развязанная для подключения нескольких контроллеров к одному шлейфу пожарной сигнализации. Сигнализация при срабатывании должна обеспечить разрыв шлейфа, подключённого к контроллерам.
Подключение шлейфа охранной сигнализации	Две двухпроводных линии. Сигнализация при срабатывании должна обеспечить разрыв шлейфа, подключённого к контроллеру.

¹ Примечание: Перед использованием считывателя с кодонаборной панелью необходимо проверить его на соответствие выходного интерфейса и кодировки символов согласно приложению «[Кодировка символов кодонаборного считывателя](#)». Некоторые считыватели могут работать в режиме аккумуляции посылки, т.е. формировать Wiegand-посылку не на каждое нажатие клавиши, а по окончанию набора кода формировать Wiegand-посылку стандартной битности, например Wiegand-26. В данном случае соответствие кодировки символов согласно приложению «[Кодировка символов кодонаборного считывателя](#)» не важно.

5. Функции контроллера в СКУД «SIGUR»

Контроллер «Sigur» предназначен для работы в составе сетевой системы контроля доступа «Sigur» и управления подключёнными к ним исполнительными устройствами.

Параметры функционирования контроллера в составе СКУД «Sigur»	
Максимальное кол-во автономно хранимых ключей	90 000 ¹
Кол-во автономно хранимых событий	400 000 ²
Кол-во автономно хранимых режимов доступа (временных зон)	30 000 ²
Поддержка исполнительных устройств	<ol style="list-style-type: none"> Двери, оборудованные электромагнитными, электромеханическими замками или защёлками. Турникеты. Поддерживается импульсное и потенциальное управление, а также три режима логики обработки датчиков прохода. Калитки электромеханические, любой конфигурации. Шлагбаумы или ворота, одно- или двустворчатые, откатные или распашные, оборудованные датчиками наличия автомобиля.
Дополнительно	Контроллер может работать без подключения исполнительных механизмов для учёта рабочего времени.
Функция пресечения повторных проходов (Antipassback) и зональный контроль	При наличии связи с сервером – глобальный Antipassback с настраиваемым временем контроля. Зональный контроль и наблюдение за местоположением персонала.
Автономная индикация состояния контроллера	<ol style="list-style-type: none"> Световая и звуковая индикация работы контроллера и ошибок его настройки Индикация питания (питание от сети, от аккумуляторов, выход напряжения питания за допустимые границы, исправность аккумулятора) Индикация обмена по сети Ethernet (приём, передача). Индикация состояния входов и выходов контроллера.
Наличие средств обновления микропрограммы	Микропрограмма может быть обновлена через линию связи с любого клиентского или серверного компьютера, подключённого к системе «Sigur».

¹ - Количество ключей, которое будет прописано в память контроллера, определяется так же ограничениями используемой версией лицензии ПО Sigur.

² - Автономная память между режимами и событиями распределяется автоматически. Приведённые цифры в графе соответствуют одному из вариантов распределения памяти, на

Контроллер Sigur E4. Описание и инструкция по эксплуатации.

практике значения могут отличаться в зависимости от характера событий и сложности режимов доступа.

6. Монтаж контроллера

Следует внимательно ознакомиться с данной инструкцией и техническим описанием системы перед началом монтажа.

Перед установкой контроллера предварительно прочитайте раздел данной инструкции, соответствующий требуемой конфигурации. Выберите места размещения контроллеров, считывателей, исполнительных механизмов и датчиков. Разметьте места крепления. Осуществите прокладку и крепёж всех кабелей. Проверьте отсутствие обрывов и коротких замыканий во всех линиях. Монтаж стоек турникетов, шлагбаумов, замков, датчиков и т. д. проводите согласно инструкциям в паспортах соответствующих изделий.


При выборе места размещения контроллеров и прокладки кабелей следует руководствоваться следующими правилами:

1. Не рекомендуется установка контроллера на расстоянии менее 1 м от электрогенераторов, магнитных пускателей, электродвигателей, реле переменного тока, тиристорных регуляторов света и других мощных источников электрических помех.
2. При прокладке все сигнальные кабели и кабели низковольтного питания должны быть размещены на расстоянии не менее 50 см от силовых кабелей переменного тока, кабелей управления мощными моторами, насосами, приводами и т. д.
3. Пересечение всех сигнальных кабелей с силовыми кабелями допускается только под прямым углом.
4. Любые удлинения сигнальных кабелей производить только методом пайки. Удлинение кабелей питания допускается производить с помощью клеммников.

Все подходящие к контроллеру кабели должны быть надёжно закреплены.

Место установки контроллера определяется удобством дальнейшего технического обслуживания.

Конкретный тип кабелей зависит от особенностей монтажа - внутренняя проводка, наружная или подвесная проводка и т. п. Некоторые рекомендации по выбору кабеля можно найти в разделе Краткие рекомендации по выбору кабелей.

 Подключение и отключение любого оборудования производить при отключённом питании контроллера.

6.1. Общие рекомендации по подключению питания

Для подключения можно использовать любые кабели подходящего сечения (не менее 0,75 мм²), например ШВВП, ПУГНП, ПУНП, ПВС или ВВГ (для внешней проводки).

- При питании от БП только контроллера необходимо установить в любом удобном месте между ближайшим электрораспределительным щитком и контроллером блок питания, обеспечивающий на выходе постоянное напряжение 12 вольт и ток не менее 300 мА.
- При питании от одного БП не только контроллера, но и считывателей, замков и прочей периферии необходимо обеспечить нагрузочную способность БП достаточную для питания всех подключённых устройств с запасом по току около 10-15%. Запас по

Контроллер Sigur E4. Описание и инструкция по эксплуатации.

мощности блока питания необходим для корректного функционирования контроллера при нештатных ситуациях, таких как короткие замыкания в линии связи, в цепях питания считывателей и т.д.

При возникновении аварийных ситуаций встроенные цепи защиты контроллера отключают питание перегруженной или замкнутой линии, но в процессе срабатывания защиты на короткое время потребление тока от источника питания может возрасти.

Из блоков бесперебойного питания подходят, например, блоки «ББП», «Скат», «БРП», «РИП».

❗ Не рекомендуется использование блоков питания ACCORDTEC вообще и со считывателями Matrix-II EN в особенности. Данная связка может не работать самым произвольным образом, начиная от полной неработоспособности и заканчивая задержками или пропусками некоторых карт. Для диагностики подключите вместо ББП-20 аккумулятор – как правило всё тут же начинает работать.

Примечания:

1. При использовании блока бесперебойного питания ББП-20 без встроенной защиты АКБ рекомендуется установка в него дополнительного устройства защиты аккумулятора (например, УЗА-12 или БКА-12).
2. При использовании блока питания с металлическим корпусом необходимо подключить к нему линию защитного заземления.

6.2. Питание контроллера

Питание контроллера осуществляется постоянным напряжением 10,0 – 15,0 вольт, потребляемый контроллером ток - не более 300 мА.

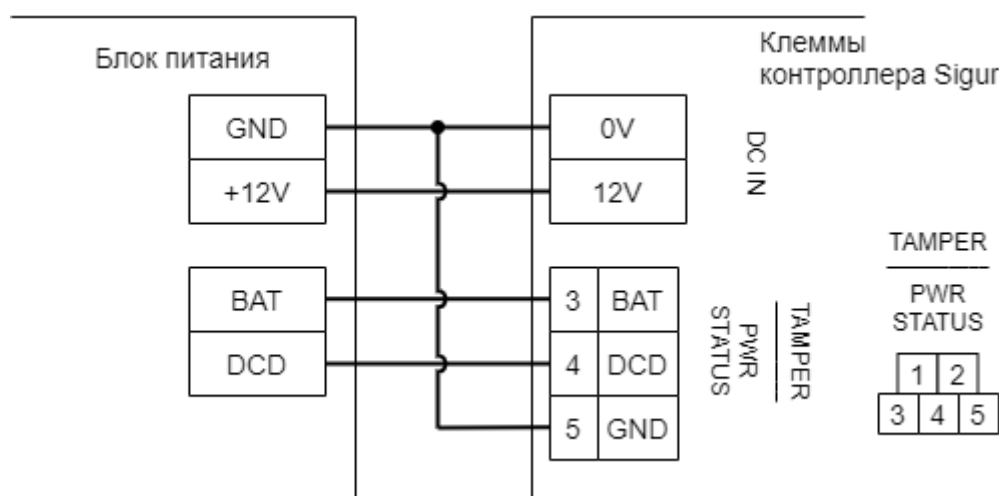


Рис. 3. Подключение питания к контроллеру.


После монтажа блока питания к нему подключается питание однофазной сети ~220 В.

Подключение дополнительной диагностики состояния питания

Линия DCD представляет собой дополнительный вход, используемый контроллером для диагностики состояния сетевого напряжения блока питания. Управление входом DCD осуществляется замыканием его на минус питания (через выход типа ОК или «сухой контакт»), либо подачей напряжения низкого логического уровня (0...0.5 В). При управлении этим входом логическими уровнями максимальное напряжение на нем не должно превышать 3.3 вольт.

Напряжение логического нуля на этом входе соответствует работе блока питания от сети.


Например, некоторые модели блоков бесперебойного питания «СКАТ» и «РИП» имеют выход, соответствующий выше обозначенным требованиям.

 По умолчанию вход DCD не активен. При подключении линии необходимо активировать вход в настройках конфигурации контроллера.

Для этого в программе «Клиент» выделите на вкладке «Оборудование» нужный контроллер в списке и нажмите кнопку «Настройки». На вкладке «Общие» снимите галочку «Отображать только базовые настройки» и установите галочку для параметра «Использовать датчик контроля источника питания».

Линия BAT - дополнительный вход, используемый контроллером для диагностики состояния аккумулятора блока питания. Управление входом BAT осуществляется замыканием его на минус питания (через выход типа ОК или «сухой контакт»), либо подачей напряжения низкого логического уровня (0...0.5 В). При управлении этим входом логическими уровнями максимальное напряжение на нем не должно превышать 3.3 вольт.

Напряжение логического нуля на этом входе соответствует нерабочему состоянию аккумуляторной батареи.

 По умолчанию вход BAT активен.

6.3. Подключение линии связи

6.3.1. Ethernet

Контроллеры подключаются к сети Ethernet стандартным (прямым) патч-кордом, один разъем которого подсоединяется к разъёму RJ45 контроллера, а второй – к разъёму активного Ethernet оборудования (хаб, свич и т.п.).

Также на время первоначальной настройки контроллера возможно его подключение непосредственно к сетевой карте компьютера-сервера СКУД.

6.3.2. Настройка IP-параметров

Для нормальной работы контроллера необходимо произвести его настройку, включив получение IP-адреса по DHCP или явно задав для контроллера:

- IP-адрес
- Маску сети
- Шлюз по умолчанию

Контроллер поставляется с включённой опцией получения IP-параметров и адреса сервера по DHCP. Если при запуске контроллера в сети нет работающего DHCP-сервера, контроллер автоматически назначит себе IP-адрес из диапазона 169.254.xxx.xxx, где xxx - число от 1 до 254.

Пароль доступа к настройкам – **«sigur»**, без кавычек. Пароль может быть изменён при настройке.

Для настройки контроллера необходимо:

- Подключить его к свободному порту локальной сети.
- Подать питание.
- Установить серверное программное обеспечение системы «Sigur» на одном из компьютеров локальной сети (запуск серверной службы и наличие лицензии не требуются).
- Произвести необходимые настройки с помощью «Программы управления сервером».

Подробно процесс настройки описан в [«Руководстве администратора»](#) системы «Sigur».

При использовании в IP-сети брандмауэров, необходимо для нормальной работы контроллера разрешить свободный обмен UDP-датаграммами между сервером и контроллерами системы по портам 3303 и 3305.

6.3.3. Сброс IP-параметров

В некоторых ситуациях может потребоваться сброс настроек контроллера в состояние «по умолчанию». Например, при утере пароля или неверно заданных настройках, после которых доступ к контроллеру через IP-сеть невозможен. Для сброса настроек необходимо удерживать кнопку сброса IP-параметров (расположена в боковой части корпуса вблизи с Ethernet-разъёмом) специальным ключом, входящим в комплект поставки контроллера. Два коротких звуковых сигнала подтвердят сброс настроек.

6.4. Датчик вскрытия корпуса

Подключение датчика вскрытия корпуса позволяет контролировать ситуации вскрытия корпуса, в котором смонтирован контроллер. По умолчанию ожидается подключение нормально-замкнутого датчика в качестве датчика вскрытия корпуса.

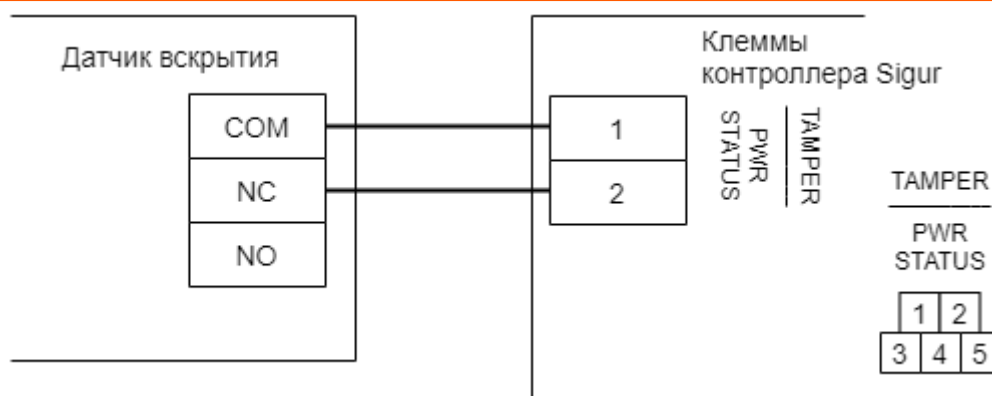


Рис. 4. Подключение датчика вскрытия корпуса к контроллеру.

i По умолчанию вход TAMPER не активен. При подключении линии необходимо активировать вход в настройках конфигурации контроллера.

Для этого в программе «Клиент» выделите на вкладке «Оборудование» нужный контроллер в списке и нажмите кнопку «Настройки». На вкладке «Общие» снимите галочку «Отображать только базовые настройки» и установите галочку для параметра «Использовать датчик открытия корпуса».

6.5. Пожарная сигнализация и аварийная разблокировка

Подключение линии пожарной сигнализации или кнопки аварийного разблокирования необходимо для открывания исполнительных устройств (дверей, турникетов, шлагбаумов) в случае пожара.

Подключение производится к гальванически развязанным входам контроллера, что обеспечивает функционирование системы даже в случае наличия значительной разности потенциалов между цепями питания разных контроллеров.

Принцип действия входов пожарной сигнализации описан в разделе Обработка сигналов пожарной сигнализации.

⚠ По умолчанию вход не активен. При подключении линии необходимо активировать вход в настройках конфигурации контроллера.

Таблица условных обозначений на нижеприведённых схемах:

SA1	Нормально замкнутая кнопка аварийного разблокирования, действует только на контроллер 1.
SA2	Нормально замкнутая кнопка аварийного разблокирования, действует на все контроллеры, объединённые общей линией.
K1	Нормально замкнутое реле системы пожарной сигнализации, размыкающееся при срабатывании сигнализации.

Примеры извещателей (SA1, SA2): ИОПР513/101-1 «Аварийный выход», ИОПР НВ.03-3 «Аварийный выход», TANTOS TS-ERButton.

6.5.1. Примеры подключения двухпроводного шлейфа пожарной разблокировки.

- Кнопка разблокирует один контроллер:

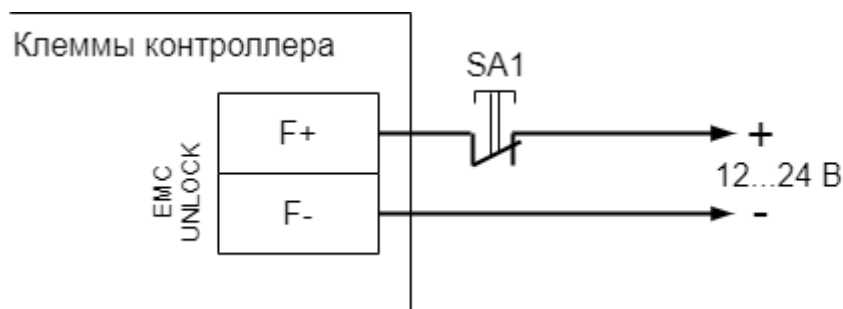


Рис. 5. Подключение кнопки аварийной разблокировки к одному контроллеру.

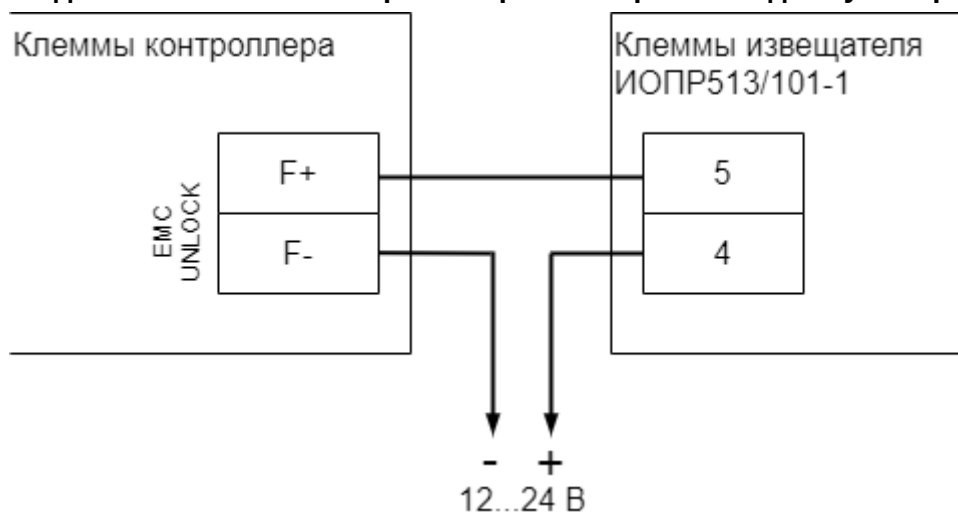
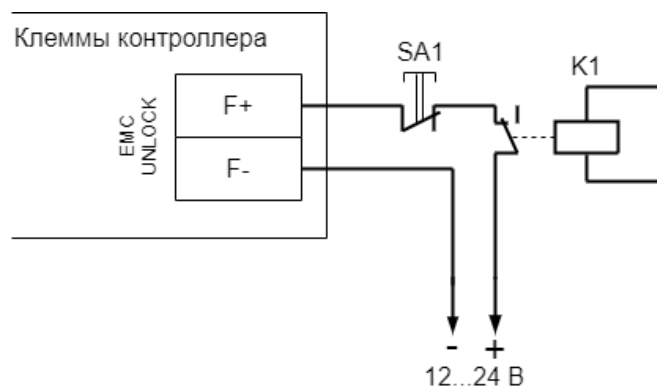
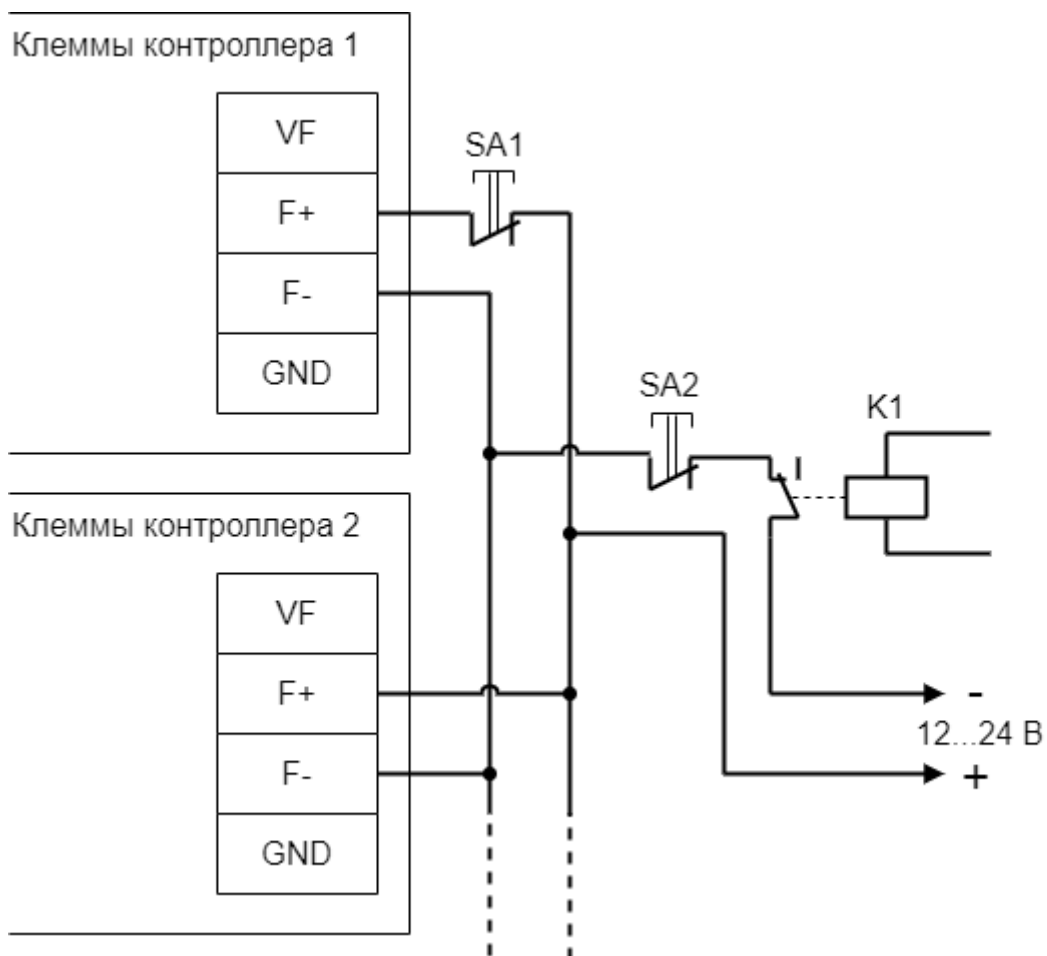


Рис. 6. Подключение охранно-пожарного извещателя ИОПР513/101-1 к одному контроллеру.

- Кнопка SA1 и реле K1 разблокируют один контроллер:



- Кнопка SA1 разблокирует только «свой» контроллер, кнопка SA2 и реле K1 разблокируют все контроллеры на шлейфе. Для питания шлейфа используется внешний блок питания:



- Одна кнопка разблокирует несколько контроллеров:

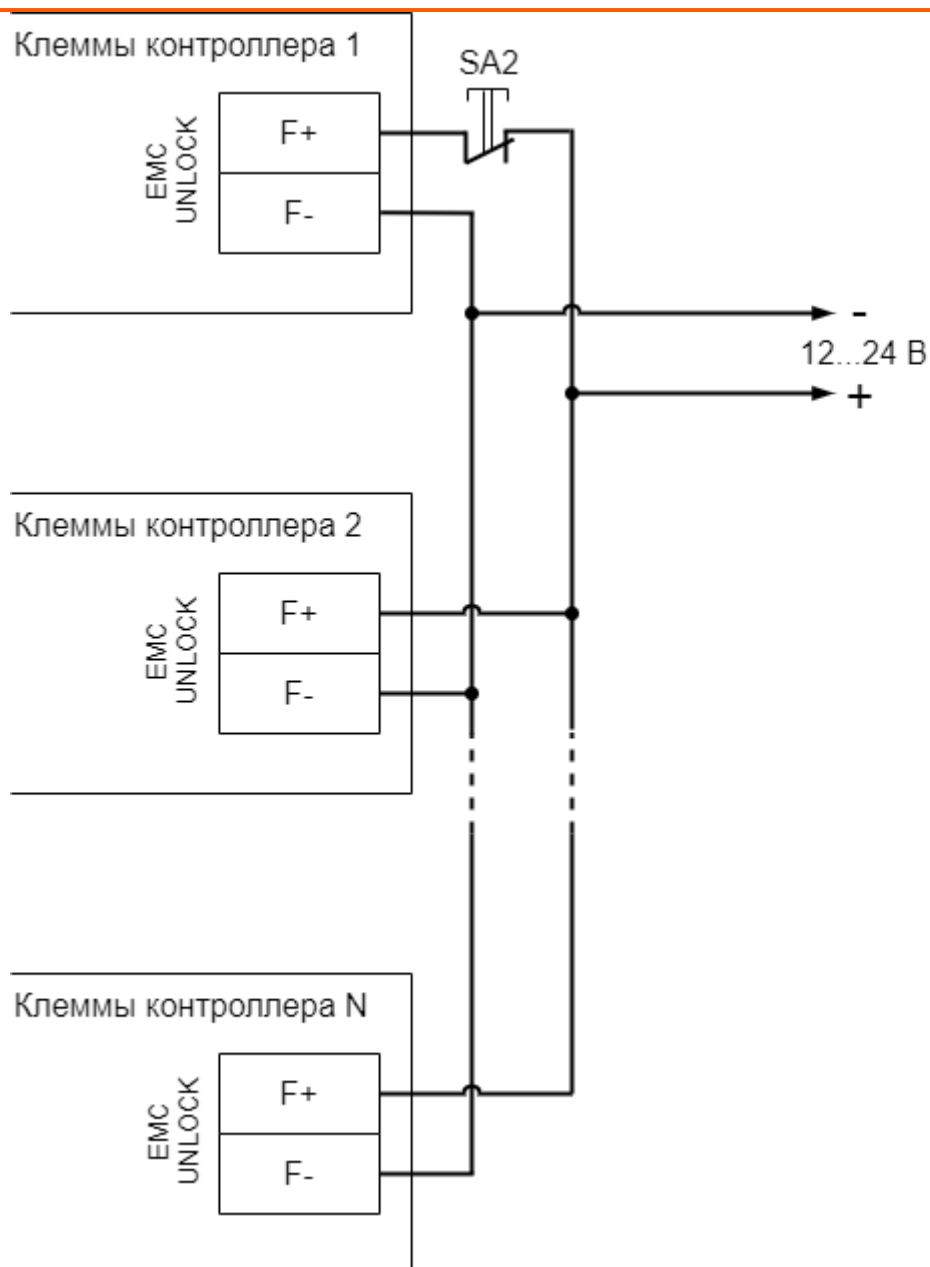


Рис. 7. Подключение кнопки разблокирования к нескольким контроллерам.

6.6. Подключение шлейфа охранной сигнализации

Контроллер позволяет обслуживать два шлейфа охранно-пожарной сигнализации (ОПС) для своевременного оповещения о возгорании или несанкционированном проникновении на территорию, оборудованную датчиками.

Принцип действия входа шлейфа ОПС описан в разделе «Логика работы контроллера», подраздел «Обработка сигналов шлейфа ОПС».

Шлейф ОПС подключается к клеммам контроллера ALARM SENSORS: 1+ и 1-, 2+ и 2-. На эти клеммы контроллером также подается напряжение 12В для питания датчиков.

Варианты схем подключения шлейфа приведены ниже.



Рис. 8. Подключение датчиков ОПС без внешнего питания.

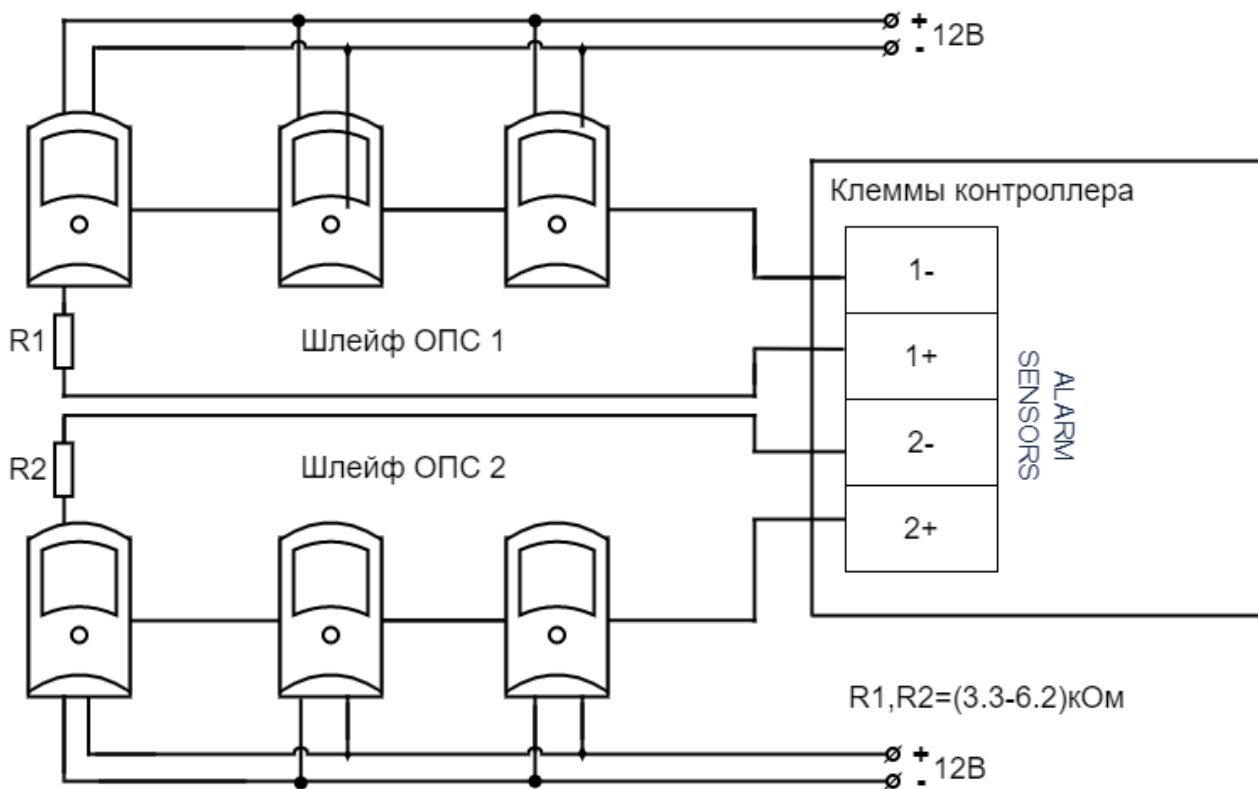


Рис. 9. Подключение датчиков ОПС, требующих отдельного питания.

7. Программирование и настройка контроллера

Универсальность контроллера обеспечивает поддержку широкого спектра исполнительных устройств различных производителей.

Для точной настройки контроллера под конкретное устройство следует внимательно ознакомиться с разделом инструкции, посвящённым конкретному устройству, а также приведёнными примерами подключения к оборудованию. Если же в данном документе нужная Вам модель отсутствует - свяжитесь с нами через форму [обратной связи](#) или [по почте](#).

7.1. Программирование и настройка контроллера, общие сведения

Настройка базовых параметров контроллера и выбор конфигурации производятся в программе «Клиент» (вкладка «Оборудование» - кнопка «Настройки»).

Для большинства случаев мы рекомендуем использовать стандартные назначения клемм логическим функциям (заданы в типовых конфигурациях). При необходимости можно задать собственные назначения.

Управление рабочей конфигурацией контроллера осуществляется через меню Настроек контроллера, в которые можно попасть с вкладки Оборудование — выбрать интересующую точку доступа — нажать кнопку «Настройки» из правой области вкладки «Оборудование». После нажатия происходит анализ выбранных точек доступа, а затем открывается окно «Редактирование настроек».

Контроллер Sigur E4. Описание и инструкция по эксплуатации.

Редактирование настроек

Конфигурация: Две двери, потенциальное управление

Общие Точка доступа 1 Точка доступа 2 Точка доступа 3 Точка доступа 4

Тип точки доступа: Дверь

Порт считывателя на вход: 2

Порт считывателя на выход: 1

Датчик открытия: D1/PASS1 нормально замкнут

Управляющая линия блокировки: K1 нормально не активен

Кнопка запроса доступа "На вход": D4/RTE2 нормально разомкнут

Кнопка запроса доступа "На выход": D3/RTE1 нормально разомкнут

Время ожидания открытия двери: 5,00 c.

Управление: Потенциальное

Время ожидания сопровождающего: 10,00 c.

Отображать только базовые настройки

OK Отмена

Рис. 10. Окно редактирования настроек контроллера.

В окне настроек можно изменить типовую конфигурацию и сохранить её как пользовательскую.

Кнопки управления конфигурациями находятся в верхней части окна:

- «Переименовать конфигурацию» позволяет новой созданной конфигурации присвоить пользовательское название. Данная конфигурация станет доступна для задания её на любом из контроллеров и последующего экспорта в файл.
- «Удалить конфигурацию» позволяет удалить конфигурацию из списка.
- «Экспортировать конфигурации в файл» позволяет сохранить созданную пользовательскую конфигурацию со всеми назначенными функциями и параметрами в файл. Для сохранения конфигурация должна быть переименована.
- «Импортировать конфигурации из файла» позволяет загрузить конфигурации из файла со всеми назначенными функциями и параметрами.

Контроллер Sigur E4. Описание и инструкция по эксплуатации.

- «Экспортировать конфигурацию в файл MS Excel (.xls)» позволяет сохранить описание конфигурации (назначенные функции и параметры) в .xls - файл.

Настройка конфигурации состоит из следующего:

1. Настройка параметров точек доступа, которыми будет управлять контроллер. Всего на контроллере может быть организовано до четырёх точек доступа различного типа. Параметры каждой из них (порты считывателей, задействованные линии управления, датчиков, кнопок и т.д.) задаются на подкладках «Точка доступа 1/2/3/4», установкой параметра «Типа точки доступа»: дверь, турникет, ворота/шлагбаум или терминал. Выбор типа точки доступа определяет доступные для назначения функции контроллера, а так же общую логику работы данной точки.

i В случае ручного изменения типа точки доступа, все назначения функций реальным входам и выходам контроллера необходимо так же выполнять вручную.

2. Настройка параметров, общих для всех точек доступа на контроллере. Делается на подкладке «Общие» - параметры индикации считывателей, некоторые временные параметры и др.


Для назначения функции найдите её в списке функций точки доступа и выберите из выпадающего списка сначала физический вход/выход, к которому выполнено подключение оборудования, а затем — что считать нормальным состоянием (замкнут или разомкнут для «входов», активен или не активен для «выходов»). С полным перечнем функций можно ознакомиться в разделе «Настройка параметров контроллера» [Руководства пользователя](#).

The image shows a web-based configuration interface for a Sigur E4 controller. At the top, there are five tabs: 'Общее', 'Точка доступа 1', 'Точка доступа 2', 'Точка доступа 3', and 'Точка доступа 4'. The 'Точка доступа 1' tab is selected. Below the tabs, there is a dropdown menu for 'Тип точки доступа' with 'Дверь' selected. The main configuration area contains several rows of settings, each with a label and a dropdown menu:

- 'Порт считывателя на вход' with '1' selected.
- 'Порт считывателя на выход' with 'Не выбран' selected.
- 'Датчик открытия.' with 'D1/PASS1' selected in the first dropdown and 'нормально замкнут' selected in the second dropdown.
- 'Управляющая линия блокировки.' with 'K1' selected in the first dropdown and 'нормально не активен' selected in the second dropdown.

Рис. 11. Пример настроек точки доступа.

7.2. Аппаратный сброс к заводским настройкам


 Доступно на контроллерах с версией прошивки 15 и выше. Если вам необходимо выполнить аппаратный сброс на контроллере, версия прошивки которого ниже 15, то по возможности сначала попробуйте обновить версию прошивки до максимально доступной. Если не удаётся выполнить обновление и/или аппаратный сброс - обратитесь в службу технической поддержки.

При необходимости можно выполнить полный аппаратный сброс контроллера. При этом сбрасываются (очищаются) следующие данные:

- Установленная конфигурация управления подключенными точками доступа;
- Все загруженные данные о картах и режимах доступа;
- Все накопленные данные о проходах.

Для выполнения полного аппаратного сброса выполните следующие действия:

- Выключите питание контроллера.
- Зажмите и не отпускайте кнопку RESET.
- Подайте питание на контроллер.
- Продолжайте нажимать кнопку RESET в течение минимум 5-ти секунд после старта контроллера. В течение этого времени на контроллере не будут гореть какие-либо индикаторы помимо индикаторов питания, а так же не будет выполняться никакой реакции на действия с контроллером (нажатия кнопок, попытки применить карты и т.п.).
- Когда контроллер перейдет в режим индикации выполнения аппаратного сброса (кратковременные гудки и моргания индикатора MAIN оранжевым цветом в такт гудкам) кнопку RESET можно будет отпустить.
- Ожидайте завершения операции: контроллер явно проиндицирует об окончании процедуры коротким двойным гудком и перейдет в штатный режим работы.

 По возможности не выключайте питание во время аппаратного сброса - процедура будет прервана и нужно будет инициировать её заново.

7.3. Типовые конфигурации контроллеров

7.3.1. Краткий обзор типовых конфигураций

Выбор типовой конфигурации производится в программе «Клиент».

Для этого выберите точку доступа на вкладке «Оборудование», нажмите кнопку «Настройки» и выберите конфигурацию в выпадающем списке «Конфигурация». Рекомендуется использовать типовые конфигурации (перечислены в таблице ниже), но также возможно изменение настроек типовой конфигурации или создание пользовательской.

Таблица 3. Типовые конфигурации контроллера.

№	Название	Управление исполнительными устройствами
1	«Два терминала учёта рабочего времени».	Контроллер работает в режиме двух терминалов, собирает отметки о приходах и уходах сотрудников. Управление исполнительными устройствами недоступно.
2	«Две двери, потенциальное управление», «Две двери, импульсное управление».	Контроллер управляет двумя точками доступа типа «Дверь», по два считывателя (один на вход и один на выход) на каждую дверь, управление замком – потенциальное или импульсное.
3	«Четыре двери, потенциальное управление», «Четыре двери, импульсное управление».	Контроллер управляет четырьмя точками доступа типа «Дверь», по одному считывателю на каждую дверь (вход) и кнопке на выход, управление замком – потенциальное или импульсное.
4	«Турникет, потенциальное управление», «Турникет, импульсное управление».	Контроллер управляет одной точкой доступа типа «Турникет», два считывателя (один на вход и один на выход), управление – потенциальное или импульсное.
5	«Два турникета, потенциальное управление».	Контроллер управляет двумя точками доступа типа «Турникет» по два считывателя (один на вход и один на выход), с потенциальными линиями управления на открытие.
6	«Шлагбаум/ворота, логика «открыть, закрыть, стоп», «Шлагбаум/ворота, логика «прямое управление приводами»	Контроллер управляет одной точкой доступа типа «Шлагбаум/ворота», логика - «Открыть, закрыть, стоп» или «Прямое управление».

7.3.2. Конфигурация «Два терминала учёта рабочего времени»

Данная конфигурация используется в том случае, если к контроллеру не требуется подключать какие-либо преграждающие устройства (двери, турникеты, шлагбаумы и т. п.). Производится регистрация приходов и уходов сотрудников на рабочие места (по электронным идентификаторам) и регистрация проходов любых объектов доступа (по порядку пересечения пары последовательно установленных датчиков).

При поднесении карточки к считывателю контроллер автоматически регистрирует владельцу карточки приход или уход. При последовательном пересечении датчиков прохода контроллер может дополнительно регистрировать проход на вход или на выход.

i Следует учесть, что в этой конфигурации контроллер не выдаёт никаких выходных сигналов, кроме всегда единой индикации считывателей. Не работают реле и выходы общего назначения.
 При необходимости управления какими-либо внешними устройствами, например, световыми табло можно воспользоваться режимом контроллера «Две двери».
 При работе контроллера в любом другом режиме (например, «Две двери») он точно также осуществляет учёт рабочего времени.

К контроллеру подключаются два или четыре считывателя и опционально два или четыре датчика прохода.

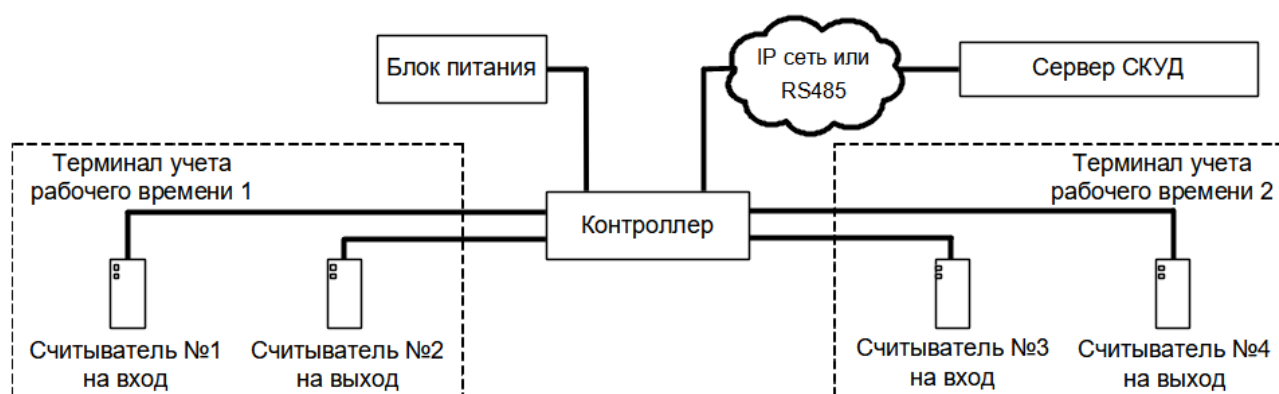


Рис. 12. Вариант подключения в конфигурации «Два терминала учёта рабочего времени».

Считыватели подключаются к клеммам контроллера согласно разделу «[Подключение считывателей](#)». Назначение считывателей в таблице ниже:

Таблица 4. Типовая конфигурация «Два терминала учёта рабочего времени».

Порт	Функция	Примечание
Для первого терминала:		
PORT1 READER	Порт считывателя на «Вход».	Считыватель для отметки «Пришёл» первого терминала.
PORT2 READER	Порт считывателя на «Выход».	Считыватель для отметки «Ушёл» первого терминала.
Для второго терминала:		
PORT3 READER	Порт считывателя на «Вход».	Считыватель для отметки «Пришёл» второго терминала.
PORT4 READER	Порт считывателя на «Выход».	Считыватель для отметки «Ушёл» второго терминала.

При необходимости настройки типовой конфигурации можно изменить в программе «Клиент» на вкладке «Оборудование».

Если нужно учитывать проходы без использования электронных идентификаторов, можно дополнить типовую конфигурацию, подключив к контроллеру датчики прохода и добавить их функции в настройках.

Расстояние между лучами фотодатчиков — порядка 100...300 мм.

Для исключения влияния датчиков друг на друга рекомендуется монтировать их по схеме «на одной стене - передатчик первого и приёмник второго, на другой стене — приёмник первого и передатчик второго».

Датчик А срабатывает первым при проходе в направлении «выход». Датчик В срабатывает первым при проходе в направлении «вход».

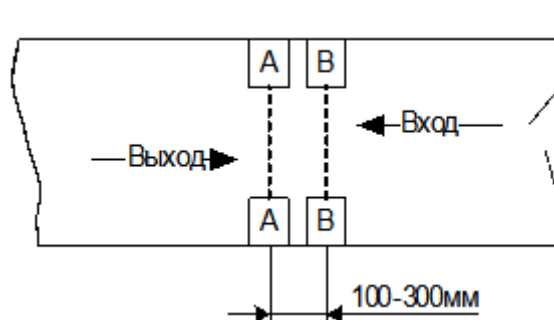


Рис. 13. Пример расположения датчиков прохода в коридоре.

Пример дополнения назначений клемм в конфигурации «Два терминала учёта рабочего времени»:

Таблица 5. Пример дополнения назначений клемм в конфигурации «Два терминала учёта рабочего времени».

Порт	Функция
Для первого терминала:	
PORT 1 INPUTS- PASS	Линия датчика «Вход» прохода (нормально замкнут).
PORT 2 INPUTS - PASS	Линия датчика «Выход» прохода (нормально замкнут).
Для второго терминала:	
PORT 3 INPUTS - PASS	Линия датчика «Вход» прохода (нормально замкнут).
PORT 4 INPUTS - PASS	Линия датчика «Выход» прохода (нормально замкнут).

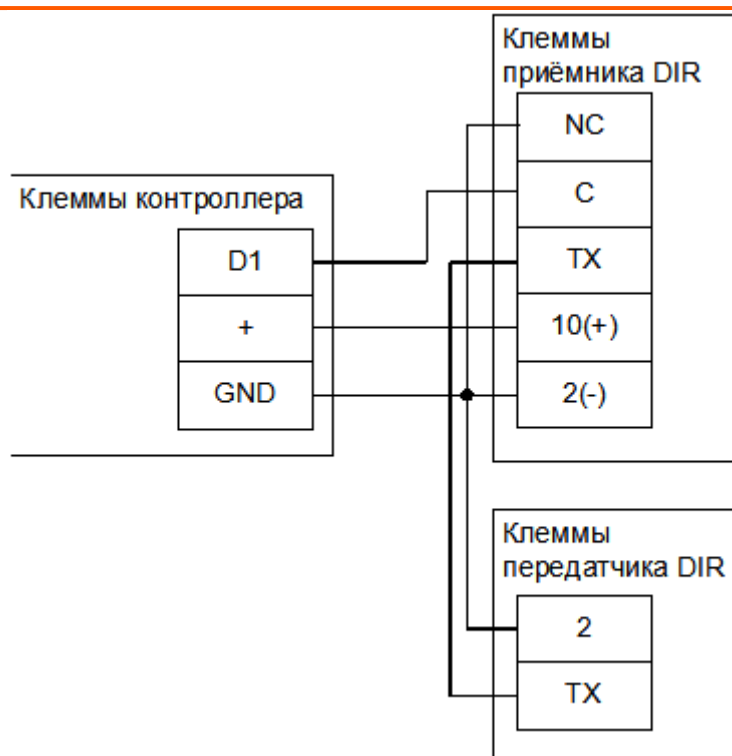


Рис. 14. Пример подключения фотодатчика CAME DIR для «Терминала учёта рабочего времени».

На рисунке: клемма «+» — +12В питания контроллера.

Фотодатчик DIR следует переключить в режим питания от 12В.

Остальные фотодатчики подключаются аналогично к клеммам D1-D10.

7.3.3. Конфигурация «Две двери, потенциальное управление»

В этой конфигурации контроллер может управлять одной или двумя дверьми, оборудованными замками с потенциальным типом управления (замок запираемый при подаче напряжения). К таким обычно относятся электромагнитные замки или электромеханические защёлки).

Список возможного оборудования для одной двери:

- Замок.
- Датчик открытия двери (геркон).
- Считыватель на вход.
- Считыватель на выход.
- Кнопка запроса прохода на вход.
- Кнопка запроса прохода на выход.
- Кнопка блокировки двери.
- Кнопка открытия двери с поста охраны.

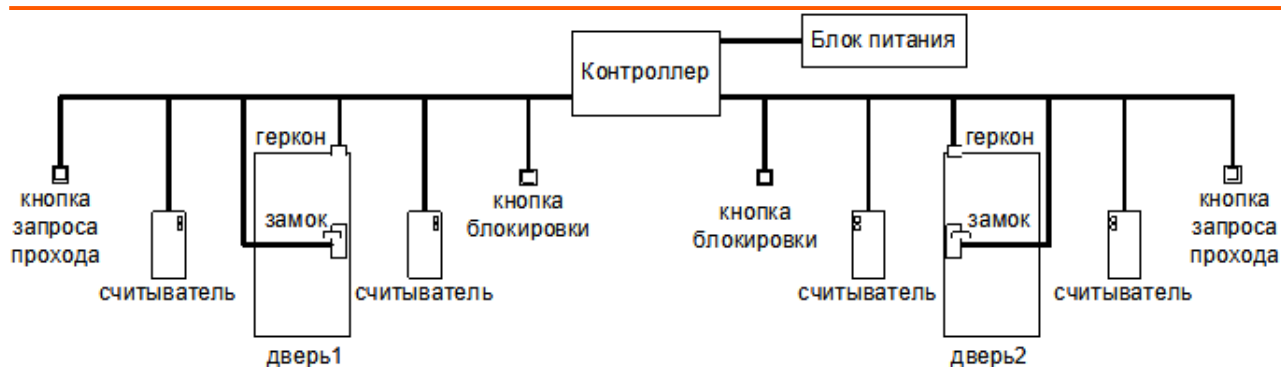


Рис. 15. Вариант подключения комплекта оборудования в конфигурации «Две двери, потенциальное управление»

Со стороны входа и выхода могут устанавливаться либо считыватель, либо кнопка запроса входа или выхода. Раздельные считыватели и кнопки позволяют системе корректно определять направление прохода через дверь.

Кнопка открытия двери с поста охраны позволяет открывать дверь охраннику, при этом событие корректно фиксируется системой как проход в неизвестном направлении, санкционированный с пульта охраны.

Подключение оборудования подробно описано в разделе «Монтаж контроллера».

При необходимости настройки типовой конфигурации можно изменить в программе «Клиент» на вкладке «Оборудование».

Таблица 6. Назначение клемм в типовой конфигурации «Две двери, потенциальное управление».

Клемма	Функция	Примечание
Для первой двери:		
PORT READER 1	Порт считывателя «вход».	
PORT READER 2	Порт считывателя «выход».	
PORT 1 RELAY	Управляющая линия блокировки.	Реле активируется по команде закрытия замка.
PORT 2 RELAY	Управляющая линия разблокировки.	Реле активируется по команде открытия замка.
PORT INPUTS PASS 1	Датчик открытия (нормально замкнут).	

Контроллер Sigur E4. Описание и инструкция по эксплуатации.

Клемма	Функция	Примечание
PORT 1 INPUTS - RTE	Кнопка запроса входа (нормально разомкнут).	
PORT 2 INPUTS - RTE	Кнопка запроса выхода (нормально разомкнут).	
INPUTS - IN1	Кнопка запроса доступа без указания направления (нормально разомкнут).	Кнопка открывания (без указания направления прохода) или разрешения доступа в режиме «доступ с санкции охраны».
Для второй двери:		
PORT 3 READER	Порт считывателя «вход».	
PORT 4 READER	Порт считывателя «выход».	
PORT 3 RELAY	Управляющая линия блокировки.	Реле активируется по команде закрытия замка.
PORT 4 RELAY	Управляющая линия разблокировки.	Реле активируется по команде открытия замка.
PORT 3 INPUTS - PASS	Датчик открытия (нормально замкнут).	
PORT 3 INPUTS - RTE	Кнопка запроса входа (нормально разомкнут).	
PORT 4 INPUTS - RTE	Кнопка запроса выхода (нормально разомкнут).	
INPUTS - IN2	Кнопка запроса доступа без указания направления (нормально разомкнут).	Кнопка открывания (без указания направления прохода) или разрешения доступа в режиме «доступ с санкции охраны».
Общее:		
Параметр	Значение	Примечание

Клемма	Функция	Примечание
Управление:	Потенциальное	Реле переключаются на всё время ожидания прохода.

7.3.4. Конфигурация «Две двери, импульсное управление»

В этой конфигурации контроллер может управлять одной или двумя дверьми, оборудованными замками с потенциальным типом управления (замок запираемый при подаче напряжения). К таким обычно относятся электромагнитные замки или электромеханические защёлки).

Список возможного оборудования для одной двери:

- Замок.
- Датчик открытия двери (геркон).
- Считыватель на вход.
- Считыватель на выход.
- Кнопка запроса прохода на вход.
- Кнопка запроса прохода на выход.
- Кнопка блокировки двери.
- Кнопка открытия двери с поста охраны.

В этой конфигурации контроллер может управлять одной или двумя дверьми, оборудованными замками с импульсным типом управления – как правило, это электромеханические замки (не защёлки).

Список возможного оборудования для одной двери:

- Замок.
- Датчик открытия двери (геркон).
- Считыватель на вход.
- Считыватель на выход.
- Кнопка запроса прохода на вход.
- Кнопка запроса прохода на выход.
- Кнопка блокировки двери.
- Кнопка открытия двери с поста охраны.

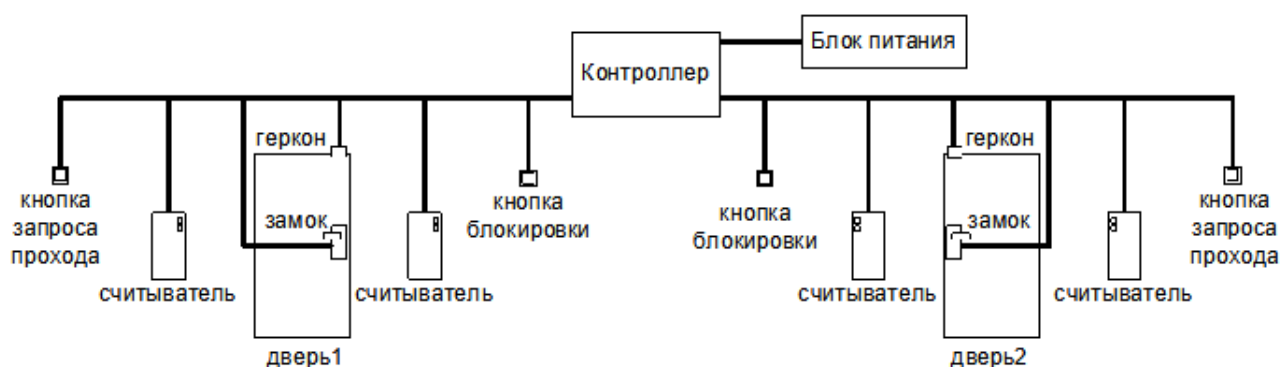


Рис. 16. Вариант подключения комплекта оборудования в конфигурации «Две двери, потенциальное управление»

Контроллер Sigur E4. Описание и инструкция по эксплуатации.

Со стороны входа и выхода могут устанавливаться либо считыватель, либо кнопка запроса входа или выхода. Раздельные считыватели и кнопки позволяют системе корректно определять направление прохода через дверь.

Кнопка открытия двери с поста охраны позволяет открывать дверь охраннику, при этом событие корректно фиксируется системой как проход в неизвестном направлении, санкционированный с пульта охраны.

Подключение оборудования подробно описано в разделе «Монтаж контроллера».

При необходимости настройки типовой конфигурации можно изменить в программе «Клиент» на вкладке «Оборудование».

Таблица 7. Назначение клемм в типовой конфигурации «Две двери, потенциальное управление».

Клемма	Функция	Примечание
Для первой двери:		
PORT READER 1	Порт считывателя «вход».	
PORT READER 2	Порт считывателя «выход».	
PORT 1 RELAY	Управляющая линия блокировки.	Реле активируется по команде закрытия замка.
PORT 2 RELAY	Управляющая линия разблокировки.	Реле активируется по команде открытия замка.
PORT INPUTS - PASS 1	Датчик открытия (нормально замкнут).	
PORT INPUTS - RTE 1	Кнопка запроса входа (нормально разомкнут).	
PORT INPUTS - RTE 2	Кнопка запроса выхода (нормально разомкнут).	
INPUTS - IN1	Кнопка запроса доступа без указания направления (нормально разомкнут).	Кнопка открывания (без указания направления прохода) или разрешения доступа в режиме «доступ с санкции охраны».
Для второй двери:		

Контроллер Sigur E4. Описание и инструкция по эксплуатации.

Клемма	Функция	Примечание
PORT READER 3	Порт считывателя «вход».	
PORT READER 4	Порт считывателя «выход».	
PORT 3 RELAY	Управляющая линия блокировки.	Реле активируется по команде закрытия замка.
PORT 4 RELAY	Управляющая линия разблокировки.	Реле активируется по команде открытия замка.
PORT INPUTS PASS 3	Датчик открытия - (нормально замкнут).	
PORT INPUTS - RTE 3	Кнопка запроса входа (нормально разомкнут).	
PORT INPUTS - RTE 4	Кнопка запроса выхода (нормально разомкнут).	
INPUTS - IN2	Кнопка запроса доступа без указания направления (нормально разомкнут).	Кнопка открывания (без указания направления прохода) или разрешения доступа в режиме «доступ с санкции охраны».
Общее:		
Параметр	Значение	Примечание
Управление:	Импульсное	Реле переключаются импульсом, на заданное в настройках время.

7.3.5. Конфигурация «Четыре двери, потенциальное управление»

Контроллер может управлять одновременно от одной до четырёх дверей, оборудованных замками с потенциальным типом управления – как правило, это электромагнитные замки или электромеханические защёлки.

К контроллеру подключаются:

1. Одна, две, три или четыре двери.
2. Для каждой двери:
 - Замок
 - Геркон

- Считыватель на вход
- Кнопка запроса выхода

3. Кнопка блокировки всех четырех дверей.

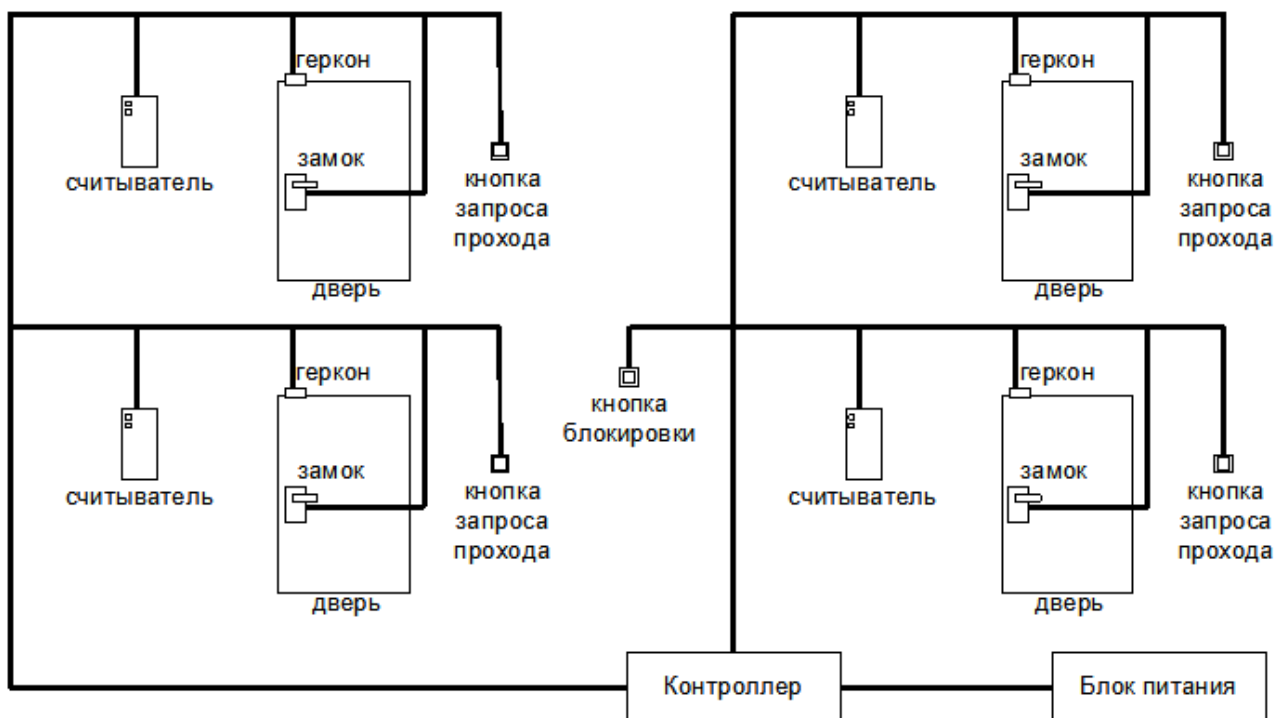


Рис. 17. Пример подключения оборудования в конфигурации «Четыре двери, потенциальное управление».

Подключение оборудования подробно описано в разделе «Монтаж контроллера».

При необходимости настройки типовой конфигурации можно изменить в программе «Клиент» на вкладке «Оборудование».

Таблица 8. Назначение клемм в типовой конфигурации «Четыре двери, потенциальное управление».

Клемма	Функция	Примечание
Для первой двери:		
PORT 1 READER	Порт считывателя «вход».	
PORT 1 RELAY	Управляющая линия блокировки.	Реле активируется по команде закрытия замка.
PORT 1 INPUTS - PASS	Датчик открытия (нормально замкнут).	
PORT 1 INPUTS - RTE	Кнопка запроса доступа «выход» (нормально разомкнут).	

Для второй двери:		
PORT 2 READER	Порт считывателя «вход».	
PORT 2 RELAY	Управляющая линия блокировки.	Реле активируется по команде закрытия замка.
PORT 2 INPUTS - PASS	Датчик открытия (нормально замкнут).	
PORT 2 INPUTS - RTE	Кнопка запроса доступа «выход» (нормально разомкнут).	
Для третьей двери:		
PORT 3 READER	Порт считывателя на «Вход».	
PORT 3 RELAY	Управляющая линия блокировки.	Реле активируется по команде закрытия замка.
PORT 3 INPUTS - PASS	Датчик открытия (нормально замкнут).	
PORT 3 INPUTS - RTE	Кнопка запроса доступа «выход» (нормально разомкнут).	
Для четвертой двери:		
PORT 4 READER	Порт считывателя «вход».	
PORT 4 RELAY	Управляющая линия блокировки.	Реле активируется по команде закрытия замка.
PORT 4 INPUTS - PASS	Датчик открытия (нормально замкнут).	
PORT 4 INPUTS - RTE	Кнопка запроса доступа «выход» (нормально разомкнут).	
Общее:		
INPUTS - IN1	Кнопка блокировки (нормально разомкнут).	Одна кнопка блокировки на четыре точки доступа.
Параметр	Значение	Примечание

Управление:	Потенциальное	Реле переключаются на всё время ожидания прохода.
-------------	---------------	---

7.3.6. Конфигурация «Четыре двери, импульсное управление»

Контроллер может управлять одновременно от одной до четырёх дверей, оборудованных замками с импульсным типом управления – как правило, это электромеханические замки (не защёлки).

К контроллеру подключаются:

1. Одна, две, три или четыре двери.
2. Для каждой двери:
 - Замок
 - Геркон
 - Считыватель на вход
 - Кнопка запроса выхода
3. Кнопка блокировки всех четырёх дверей.

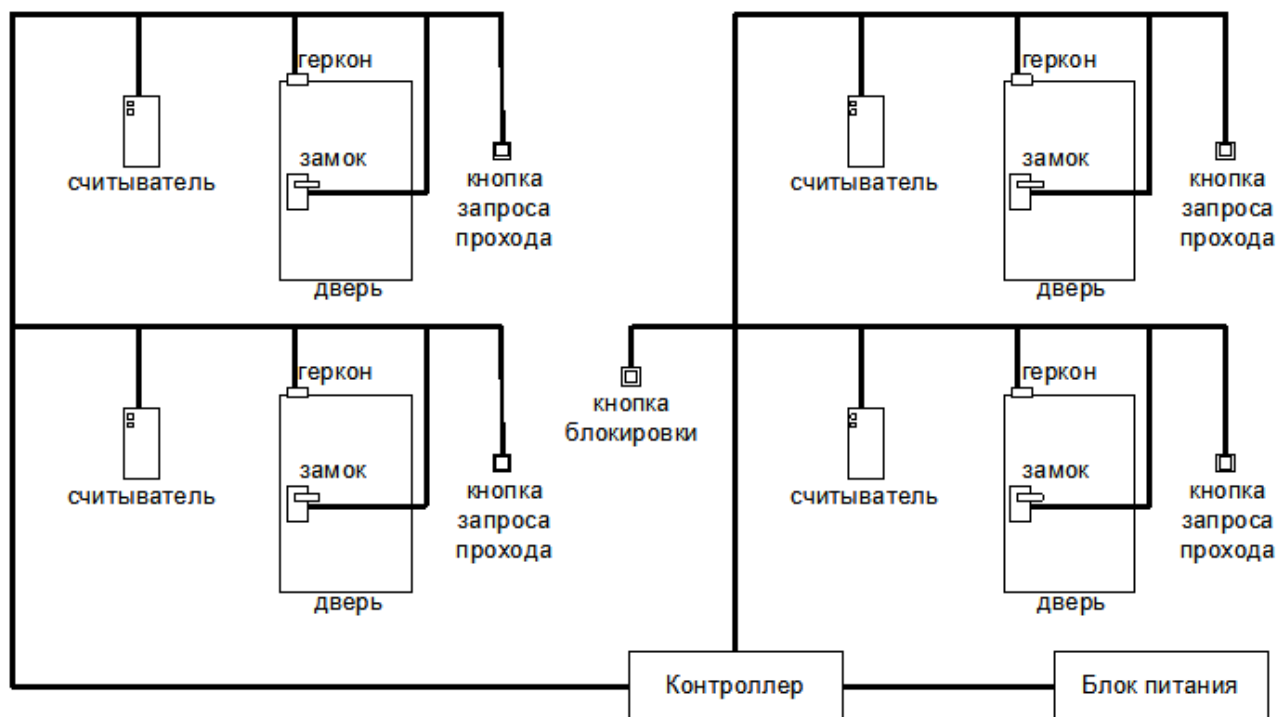


Рис. 18. Пример подключения оборудования в конфигурации «Четыре двери, импульсное управление».

Подключение оборудования подробно описано в разделе «Монтаж контроллера».

При необходимости настройки типовой конфигурации можно изменить в программе «Клиент» на вкладке «Оборудование».

Таблица 9. Назначение клемм в типовой конфигурации «Четыре двери, импульсное управление».

Клемма	Функция	Примечание
Для первой двери:		
PORT 1 READER	Порт считывателя «вход».	
PORT 1 RELAY	Управляющая линия разблокировки.	Реле активируется по команде открытия замка.
PORT 1 INPUTS - PASS	Датчик открытия (нормально замкнут).	
PORT 1 INPUTS - RTE	Кнопка запроса доступа «выход» (нормально разомкнут).	
Для второй двери:		
PORT 2 READER	Порт считывателя «вход».	
PORT 2 RELAY	Управляющая линия разблокировки.	Реле активируется по команде открытия замка.
PORT 2 INPUTS - PASS	Датчик открытия (нормально замкнут).	
PORT 2 INPUTS - RTE	Кнопка запроса доступа «выход» (нормально разомкнут).	
Для третьей двери:		
PORT 3 READER	Порт считывателя «вход».	
PORT 3 RELAY	Управляющая линия разблокировки.	Реле активируется по команде открытия замка.
PORT 3 INPUTS - PASS	Датчик открытия (нормально замкнут).	
PORT 3 INPUTS - RTE	Кнопка запроса доступа «выход» (нормально разомкнут).	
Для четвёртой двери:		

Контроллер Sigur E4. Описание и инструкция по эксплуатации.

PORT 4 READER	Порт считывателя «вход».	
PORT 4 RELAY	Управляющая линия разблокировки.	Реле активируется по команде открытия замка.
PORT 4 INPUTS - PASS	Датчик открытия (нормально замкнут).	
PORT 4 INPUTS - RTE	Кнопка запроса доступа «выход» (нормально разомкнут).	
Общее:		
INPUTS - IN1	Кнопка блокировки.	Одна кнопка блокировки на четыре точки доступа.
Параметр	Значение	Примечание
Управление:	Импульсное	Реле переключаются импульсом, на заданное в настройках время.

7.3.7. Конфигурация «Турникет, потенциальное управление»

К контроллеру подключается один турникет с потенциальным режимом управления.

При разрешении контроллером прохода срабатывает реле, отвечающее за вход или выход. Время включения реле при ожидания прохода настраивается, по умолчанию равно 5 секундам. По окончании времени ожидания или при совершении прохода реле возвращается в неактивное состояние, закрывая турникет.

В типовой конфигурации используется «Упрощённая схема» обработки датчиков, то есть две линии, на которые контроллер турникета выдаёт импульсные сигналы уведомления о проходе в ту или иную сторону (большинство моделей турникетов).

К контроллеру подключаются:

- Турникет
- Пульт управления
- Считыватель на вход
- Считыватель на выход

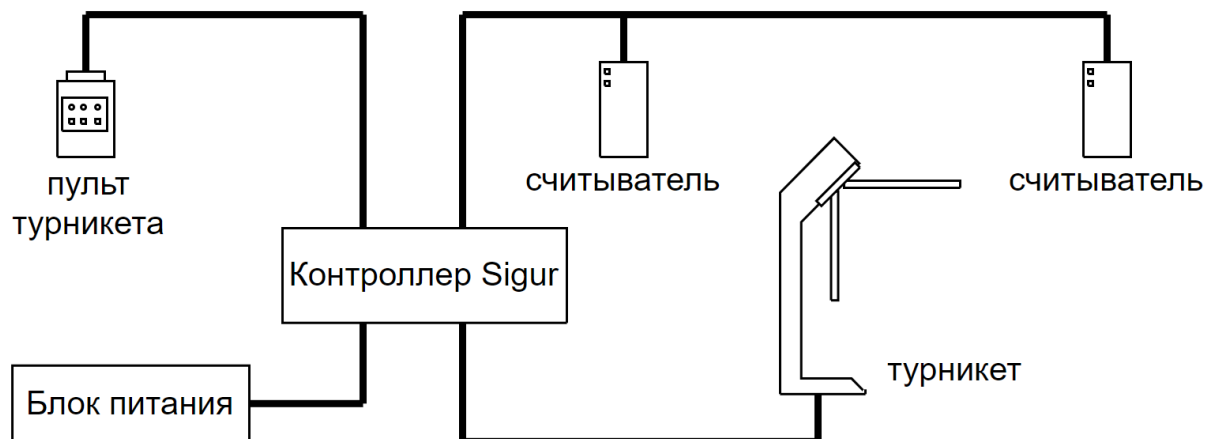


Рис. 19. Вариант подключения в конфигурации «Турникет, потенциальное управление»

Подключение оборудования подробно описано в разделе «Монтаж контроллера».

При необходимости настройки типовой конфигурации можно изменить в программе «Клиент» на вкладке «Оборудование».

Таблица 10. Назначение клемм в типовой конфигурации «Турникет, потенциальное управление».

Клемма	Функция	Примечание
PORT 1 READER	Порт считывателя «ВХОД».	
PORT 2 READER	Порт считывателя «ВЫХОД».	
PORT 1 RELAY	Управляющая линия разблокировки «На вход».	Линия разблокировки на вход
PORT 2 RELAY	Управляющая линия разблокировки «На выход».	Линия разблокировки на выход.
PORT 4 RELAY	«Линия индикации разблокированного режима»	Линия полной разблокировки. Срабатывает при пожарной тревоге или при разблокировании турникета из ПО. Используется для моделей, имеющих специальный вход, по сигналу с которого турникет, например, складывает планки.

Контроллер Sigur E4. Описание и инструкция по эксплуатации.

PORT 1 INPUTS - PASS	Линия датчика «вход» (нормально замкнут).	Линия датчика прохода на вход.
PORT 2 INPUTS - PASS	Линия датчика «выход» (нормально замкнут).	Линия датчика прохода на выход.
PORT 1 INPUTS - RTE	Кнопка «вход» пульта управления (нормально разомкнут).	
PORT 2 INPUTS - RTE	Кнопка «выход» пульт управления (нормально разомкнут).	
INPUTS - IN1	Кнопка «стоп» пульта управления (нормально разомкнут).	
Параметр	Значение	Примечание
Управление:	Потенциальное	Реле переключаются на всё время ожидания прохода.
Тип датчиков прохода турникета:	Упрощённый интерфейс	Две линии, на которые турникет выдаёт импульсные сигналы уведомления о проходе в ту или иную сторону.

7.3.8. Конфигурация «Турникет, импульсное управление»

К контроллеру подключается один турникет с импульсным режимом управления.

При разрешении контроллером прохода кратковременно активируется линия, отвечающая за вход или выход. По окончании времени ожидания прохода или при его совершении активируется линия «Стоп» (реле 3), закрывая турникет. Длительность импульсов включения реле в импульсном режиме управления настраивается, по умолчанию равна 200 мс.

В типовой конфигурации используется «Упрощённая схема» обработки датчиков, то есть две линии, на которые контроллер турникета выдаёт импульсные сигналы уведомления о проходе в ту или иную сторону (большинство моделей турникетов).

К контроллеру подключаются:

- Турникет

- Пульт управления
- Считыватель на вход
- Считыватель на выход

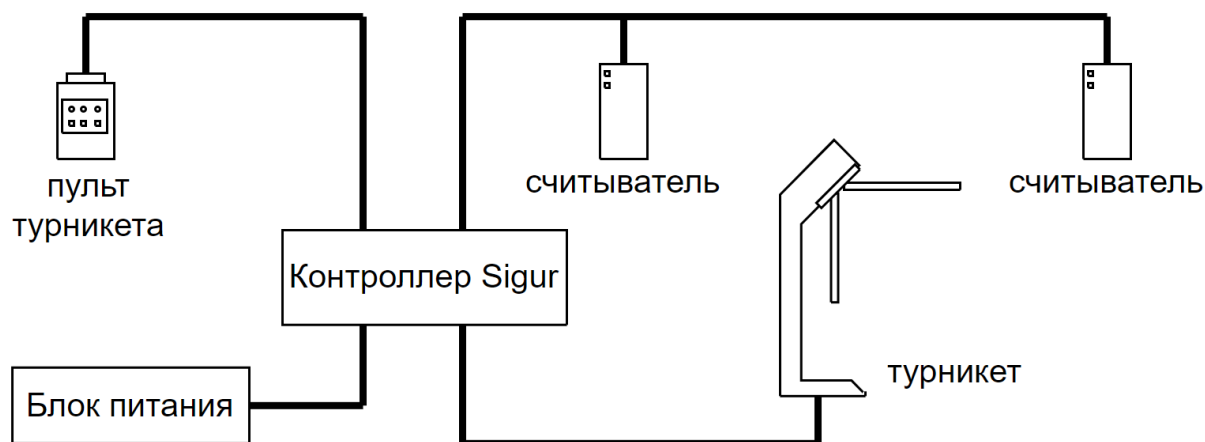


Рис. 20. Вариант подключения в конфигурации «Турникет, импульсное управление»

Подключение оборудования подробно описано в разделе «Монтаж контроллера».

При необходимости настройки типовой конфигурации можно изменить в программе «Клиент» на вкладке «Оборудование».

Таблица 11. Назначение клемм в типовой конфигурации «Турникет, импульсное управление».

Клемма	Функция	Примечание
PORT 1 READER	Порт считывателя «ВХОД».	
PORT 2 READER	Порт считывателя «ВЫХОД».	
PORT 1 RELAY	Управляющая линия разблокировки «На вход».	Линия разблокировки на вход
PORT 2 RELAY	Управляющая линия разблокировки «На выход».	Линия разблокировки на выход.
PORT 3 RELAY	Управляющая линия блокировки.	Линия блокировки («Стоп»).

Контроллер Sigur E4. Описание и инструкция по эксплуатации.

PORT 4 RELAY	«Линия индикации разблокированного режима»	Линия полной разблокировки. Срабатывает при пожарной тревоге или при разблокировании турникета из ПО. Используется для моделей, имеющих специальный вход, по сигналу с которого турникет, например, складывает планки.
PORT 1 INPUTS - PASS	Линия датчика «вход» (нормально замкнут).	Линия датчика прохода на вход.
PORT 2 INPUTS - PASS	Линия датчика «выход» (нормально замкнут).	Линия датчика прохода на выход.
PORT 1 INPUTS - RTE	Кнопка «вход» пульта управления (нормально разомкнут).	
PORT 2 INPUTS - RTE	Кнопка «выход» пульт управления (нормально разомкнут).	
INPUTS - IN1	Кнопка «стоп» пульта управления (нормально разомкнут).	
Параметр	Значение	Примечание
Управление:	Импульсное	Реле переключаются импульсом, на заданное в настройках время.
Тип датчиков прохода турникета:	Упрощённый интерфейс	Две линии, на которые турникет выдаёт импульсные сигналы уведомления о проходе в ту или иную сторону.

7.3.9. Конфигурация «Два турникета, потенциальное управление»

К контроллеру подключается два турникета с потенциальным режимом управления (при разрешении контроллером прохода срабатывает реле, отвечающее за вход или выход. Время включения реле при ожидания прохода настраивается, по умолчанию равно 5 секундам. По окончании времени ожидания или при совершении прохода реле возвращается

в неактивное состояние, закрывая турникет).

«Упрощённая схема» обработки датчиков подразумевает, что используются две линии, на которые контроллер турникет выдаёт импульсные сигналы уведомления о проходе в ту или иную сторону (большинство моделей турникетов).

К контроллеру подключаются:

- 2 турникета
- 2 пульта управления
- 2 Считывателя на вход
- 2 Считыватель на выход

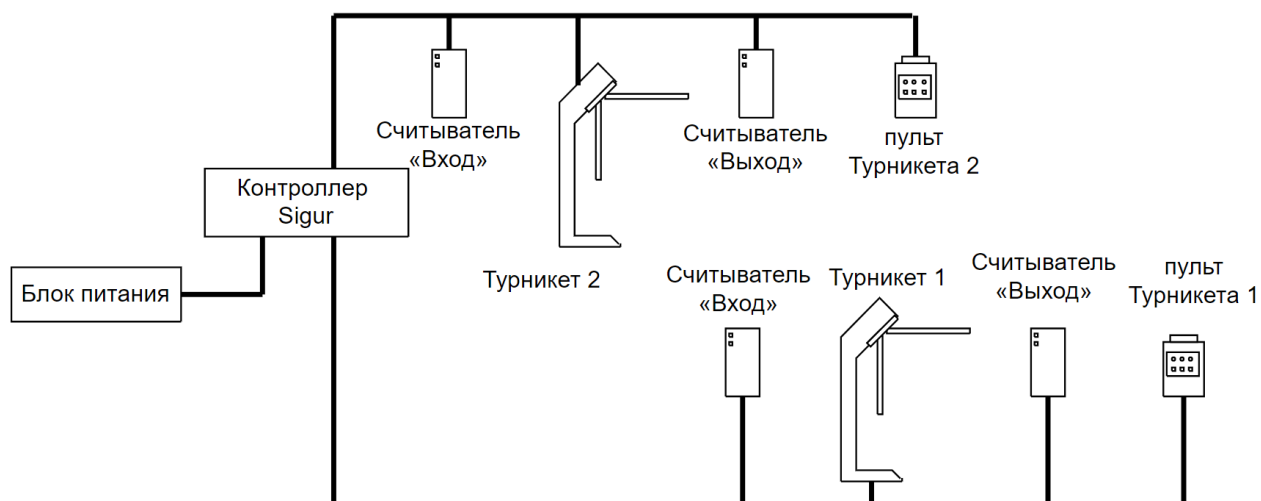


Рис. 21. Вариант подключения в конфигурации «Два турникета, потенциальное управление»

Подключение оборудования подробно описано в разделе «Монтаж контроллера».

При необходимости настройки типовой конфигурации можно изменить в программе «Клиент» на вкладке «Оборудование».

Таблица 12. Назначение клемм в типовой конфигурации «Два турникета, потенциальное управление».

Клемма	Функция	Примечание
Для первого турникета:		
PORT 1 READER	Порт считывателя на «вход».	
PORT 2 READER	Порт считывателя на «выход».	
PORT 1 RELAY	Управляющая линия разблокировки «На вход».	Линия разблокировки на вход

Контроллер Sigur E4. Описание и инструкция по эксплуатации.

PORT 2 RELAY	Управляющая линия разблокировки «На выход».	Линия разблокировки на выход.
PORT 1 INPUTS - PASS	Линия датчика «Вход» прохода. (нормально замкнут)	Линия датчика прохода на вход.
PORT 2 INPUTS - PASS	Линия датчика «Выход» прохода.(нормально замкнут)	Линия датчика прохода на выход.
PORT 1 INPUTS - RTE	Кнопка «Вход» пульта управления. (нормально разомкнут)	
PORT 2 INPUTS - RTE	Кнопка «Выход» пульт управления. (нормально разомкнут)	
INPUTS - IN1	Кнопка «Стоп» пульта управления. (нормально разомкнут)	
Для второго турникета:		
PORT 3 READER	Порт считывателя на «вход».	
PORT 4 READER	Порт считывателя на «выход».	
PORT 3 RELAY	Управляющая линия разблокировки «На вход».	Линия разблокировки на вход.
PORT 4 RELAY	Управляющая линия разблокировки «На выход».	Линия разблокировки на выход.
PORT 3 INPUTS - PASS	Линия датчика «Вход» прохода. (нормально замкнут)	Линия датчика прохода на вход
PORT 4 INPUTS - PASS	Линия датчика «Выход» прохода.(нормально замкнут)	Линия датчика прохода на выход.
PORT 3 INPUTS - RTE	Кнопка «Вход» пульта управления. (нормально разомкнут)	
PORT 4 INPUTS - RTE	Кнопка «Выход» пульт управления. (нормально разомкнут)	
INPUTS - IN2	Кнопка «Стоп» пульта управления. (нормально разомкнут)	

Параметр	Значение	Примечание
Управление:	«Потенциальное»	Реле переключаются на всё время ожидания прохода.
Тип датчиков прохода турникета:	«Упрощённый интерфейс»	Две линии, на которые турникет выдаёт импульсные сигналы уведомления о проходе в ту или иную сторону.

7.3.10. Конфигурация «Шлагбаум/ворота, логика "открыть, закрыть, стоп"»

В этой конфигурации контроллер управляет одними воротами в логике «Открыть, закрыть, стоп».

К контроллеру подключаются:

- Двух кнопочный пульт ручного управления воротами.
- Центральный считыватель и два считывателя с разных сторон ворот (со стороны въезда и выезда).
- Центральный датчик.
- Два датчика наличия автомобиля с разных сторон ворот.
- Сторонний контроллер приводов ворот или шлагбаума.

При отсутствии необходимости ручного управления воротами пульт управления можно не подключать.

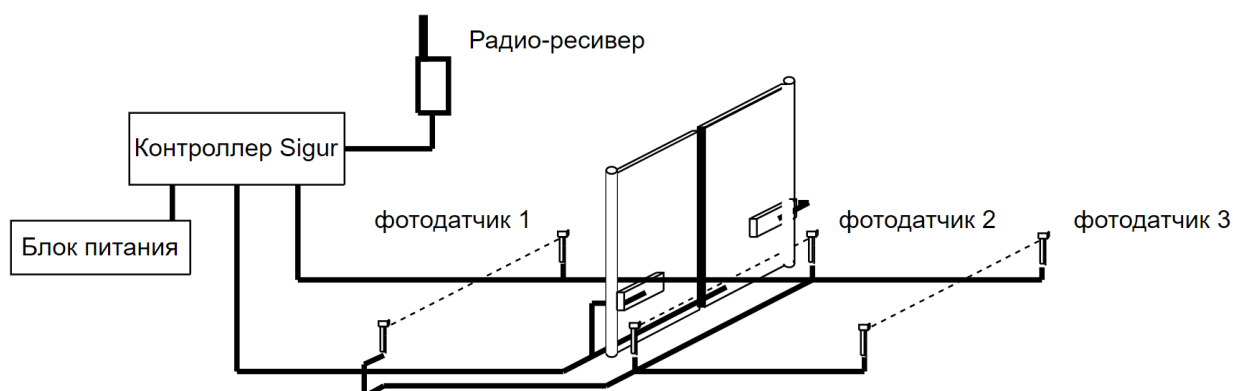


Рис. 22. Вариант подключения в конфигурации «Шлагбаум/ворота, логика "открыть, закрыть, стоп"».

Подключение оборудования подробно описано в разделе «Монтаж контроллера».

При необходимости настройки типовой конфигурации можно изменить в программе «Клиент» на вкладке «Оборудование».

Таблица 13. Назначение клемм в типовой конфигурации «Шлагбаум/ворота, логика "открыть, закрыть, стоп"».

Клемма	Функция	Примечание
PORT 1 READER	Порт считывателя на «Вход».	Считыватель на въезд (расположенный на территории объекта).
PORT 2 READER	Порт считывателя на «Выход».	Считыватель на выезд (расположенный за территорией объекта).
PORT 3 READER	Порт считывателя неизвестного направления.	Центральный считыватель (как правило – радио-ресивер).
PORT 1 RELAY	Линия Стоп.	Команда «стоп» стороннему контроллеру.
PORT 2 RELAY	Линия Открыть .	Команда «открыть» или «старт» стороннему контроллеру.
PORT 3 RELAY	Линия Закрыть.	Команда «закрыть» стороннему контроллеру.
PORT 1 INPUTS - PASS	Датчик нахождения автомобиля со стороны «Въезд».	Датчик нахождения автомобиля перед воротами при въезде автомобиля.
PORT 2 INPUTS - PASS	Датчик нахождения автомобиля в створе ворот.	Датчик нахождения автомобиля в створе ворот.
PORT 3 INPUTS - PASS	Датчик нахождения автомобиля со стороны «Выезд».	Датчик нахождения автомобиля перед воротами при выезде автомобиля.
PORT 1 INPUTS - RTE	Кнопка «Старт» пульта управления.	Кнопка пульта управления «Старт» / «Разрешение проезда».
PORT 2 INPUTS - RTE	Кнопка «Стоп» пульта управления.	Кнопка пульта управления «Стоп» / «Запрет проезда».
Параметр	Значение	Примечание

Режим управления воротами:	«Открыть, закрыть, стоп. Логика «В».	Три линии, на которые контроллер посылает импульсные команды «Открыть», «Закрыть», «Стоп»
----------------------------	--------------------------------------	---

7.3.11. Конфигурация «Шлагбаум/ворота, логика «прямое управление приводами»

В этой конфигурации контроллер управляет одними воротами в логике «Прямое управление».

При прямом управлении приводом соблюдаются следующие условия:

1. Когда створки ворот находятся в одном из крайних положений, моторы приводов остановлены.
2. При необходимости начать движение моторы включаются в соответствующем направлении поочерёдно, с задержкой для корректного движения накладывающихся друг на друга створок. Порядок очередности включения противоположен для движения на открывание и закрывание. При начале движения на открывание первым стартует мотор привода первой створки.
3. При необходимости остановить движение створок моторы останавливаются одновременно.
4. При необходимости запустить движение створок в сторону, противоположную той, в которую они уже движутся, моторы останавливаются и после небольшой задержки поочерёдно включаются на движение в обратном направлении.

К контроллеру подключаются:

- Двух кнопочный пульт ручного управления воротами.
- Центральный считыватель и два считывателя с разных сторон ворот (со стороны въезда и выезда).
- Центральный датчик.
- Два датчика наличия автомобиля с разных сторон ворот.
- Сторонний контроллер приводов ворот или шлагбаума.

При отсутствии необходимости ручного управления воротами пульт управления можно не подключать.

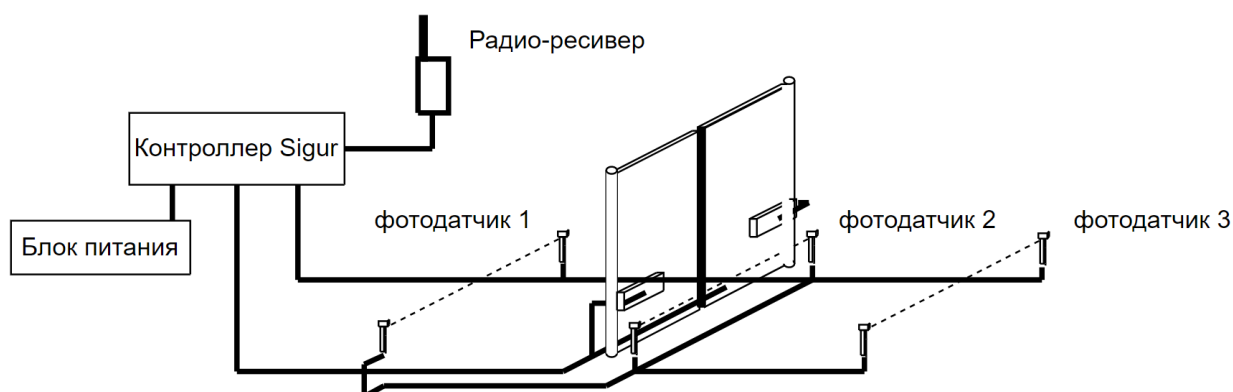


Рис. 23. Вариант подключения в конфигурации «Шлагбаум/ворота, логика «прямое управление приводами».

Подключение оборудования подробно описано в разделе «Монтаж контроллера».

При необходимости настройки типовой конфигурации можно изменить в программе «Клиент» на вкладке «Оборудование».


 Прямое подключение приводов ворот к контактам реле K1-K4 не допускается. Необходимо использование промежуточных реле, рассчитанных на коммутируемое напряжение не менее ~ 240 вольт и ток не менее чем удвоенный ток потребления моторов приводов.

Таблица 14. Назначение клемм в типовой конфигурации «Шлагбаум/ворота, логика «прямое управление приводами»».

Клемма	Функция	Примечание
PORT 1 READER	Порт считывателя на «вход».	Считыватель на въезд (расположенный на территории объекта).
PORT 2 READER	Порт считывателя на «выход».	Считыватель на выезд (расположенный за территорией объекта).
PORT 3 READER	Порт считывателя неизвестного направления.	Центральный считыватель (как правило – радио-ресивер).
PORT 1 RELAY	Линия «Закреть».	Включение реле мотора первой створки на закрытие.
PORT 2 RELAY	Линия «Открыть».	Включение реле мотора первой створки на открытие.
PORT 3 RELAY	Линия «Закреть вторую створку».	Включение реле мотора второй створки на закрытие.
PORT 4 RELAY	Линия «Открыть вторую створку».	Включение реле мотора второй створки на открытие.
PORT 1 INPUTS PASS	- Датчик нахождения автомобиля со стороны «Въезд».	Датчик нахождения автомобиля перед воротами при въезде автомобиля.
PORT 2 INPUTS PASS	- Датчик нахождения автомобиля в створе ворот.	Датчик нахождения автомобиля в створе ворот.
PORT 3 INPUTS PASS	- Датчик нахождения автомобиля со стороны «Выезд».	Датчик нахождения автомобиля перед воротами при выезде автомобиля.

Контроллер Sigur E4. Описание и инструкция по эксплуатации.

PORT 1 INPUTS - RTE	Кнопка «Старт» пульта управления.	Кнопка пульта управления «Старт» / «Разрешение проезда».
PORT 2 INPUTS - RTE	Кнопка «Стоп» пульта управления.	Кнопка пульта управления «Стоп» / «Запрет проезда».
Параметр	Значение	Примечание
«Режим управления воротами:»	«Прямое управление»	

7.4. Доступные для назначения клеммы контроллеров

Большинство входов контроллеров «Sigur» (PASS, RTE, IN1, IN2, TAMPER, PWR STATUS) могут управляться «сухими контактами» либо выходами «открытый коллектор» (OK). Т.к. эти входы имеют встроенную подтяжку к напряжению питания контроллера 3,3В, нежелательно использовать для управления ими логические уровни 5В.

Вход EMC UNLOCK имеет иную аппаратную организацию, гальванически развязан от схемы контроллера и управляется подачей напряжения 5...24В на клеммы F- и F+.

Выходами контроллера являются:

- Реле PORT1 RELAY - PORT4 RELAY (сухой контакт).
- Выходы общего назначения OUT1 и OUT2 (OK).
- Выходы управления индикацией считывателей LEDR, LEDG и BEEP (PORT1 READER - PORT4 READER) (OK).
- Звуковой излучатель на плате контроллера.

8. Подключение считывателей

8.1. Подключение считывателей, общие сведения

К контроллеру может быть подключено до четырёх считывателей, поддерживающих стандартный выходной интерфейс Wiegand или OSDP.

Считыватели Wiegand подключаются к идентичному блоку клемм, обозначенному на плате как PORT1 READER, PORT2 READER, PORT3 READER и PORT4 READER.

Считыватели OSDP подключаются шлейфом к блоку RS485 (A, B и COM).

Назначение и количество подключаемых считывателей описывается в разделах, посвящённых конкретным конфигурациям обслуживаемого контроллером оборудования.

 **Примечание.**

При запитывании считывателей от портов контроллера, максимальный ток потребления на каждом из портов не должен превышать 200 мА. В противном случае сработает встроенная защита контроллера и отключит питание считывателей. При подключении считывателей, потребляющих большой ток, «+» питания считывателей необходимо подключать непосредственно к клеммам блока питания. Земли считывателя и контроллера при этом должны быть объединены.

8.2. Считыватели с интерфейсом Wiegand

Электрические характеристики стандартного интерфейса Wiegand обеспечивают гарантированную дальность подключения считывателей до 100 м, что вполне достаточно для большинства случаев. При использовании соответствующих кабелей и условий прокладки дальность подключения можно увеличить до 150 метров (см. «Краткие рекомендации по выбору кабелей»).

Для подключения считывателя по Wiegand используются клеммы PWR (питание считывателя от контроллера), GND, DATA0, DATA1 и, при необходимости, LEDR, LEDG и BEEP.

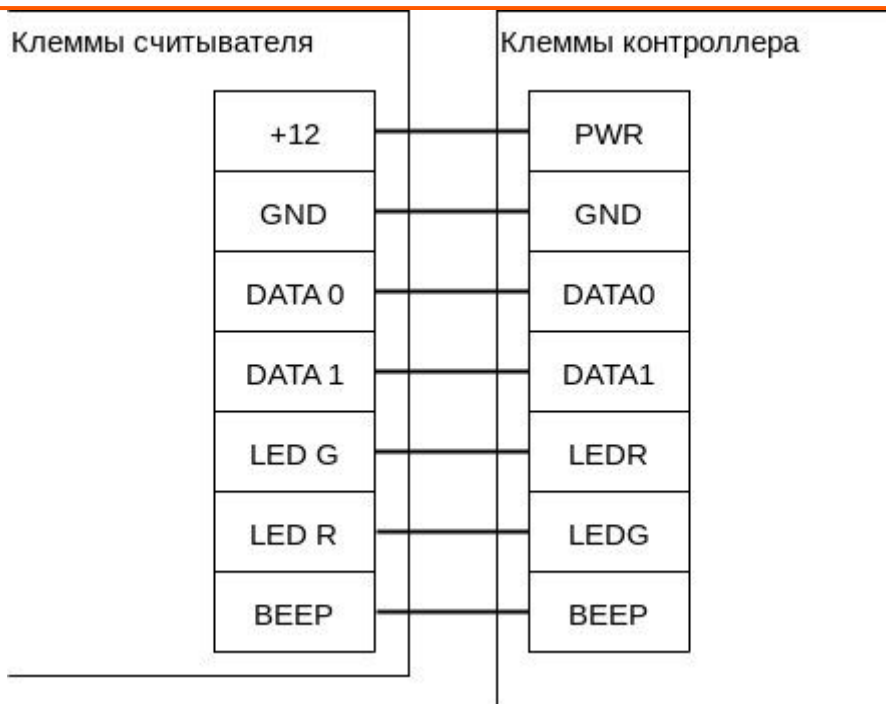


Рис. 24. Пример подключения счетчика с напряжением питания, равным напряжению питания контроллера.

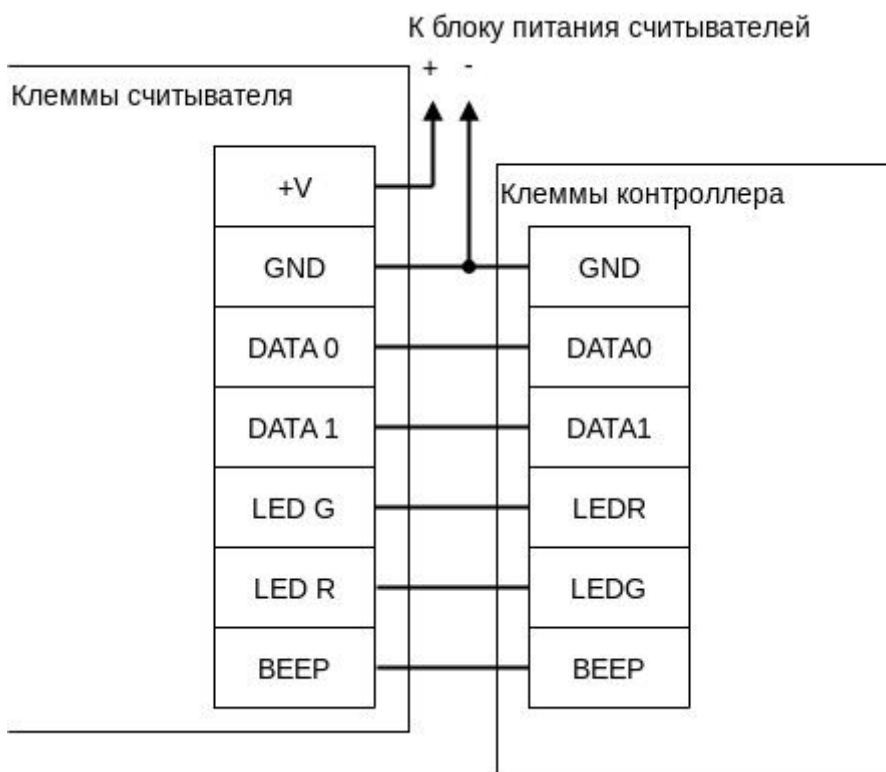


Рис. 25. Пример подключения счетчика с напряжением питания, отличающимся от напряжения питания контроллера или счетчиков, потребляющих ток больше 200 мА.

PWR	Плюс питания
-----	--------------

Контроллер Sigur E4. Описание и инструкция по эксплуатации.

GND	Общий провод
DATA0	Линии передачи данных интерфейса Wiegand
DATA1	
LED G	Клемма управления зелёным светодиодом считывателя
LED R	Клемма управления красным светодиодом считывателя
BEEP	Клемма управления звуковым излучателем считывателя

- Линии индикации LEDG, LEDR и BEEP можно не подключать, если считыватель настроен на внутреннее управление индикацией.
- Любую из линий индикации LEDG, LEDR и BEEP можно переопределить для исполнения других функций контроллера. Например, линию BEEP контроллера выделить под цели управления подключенным картоприёмником. При этом линия BEEP считывателя может быть объединена с LEDG для синхронной индикации.

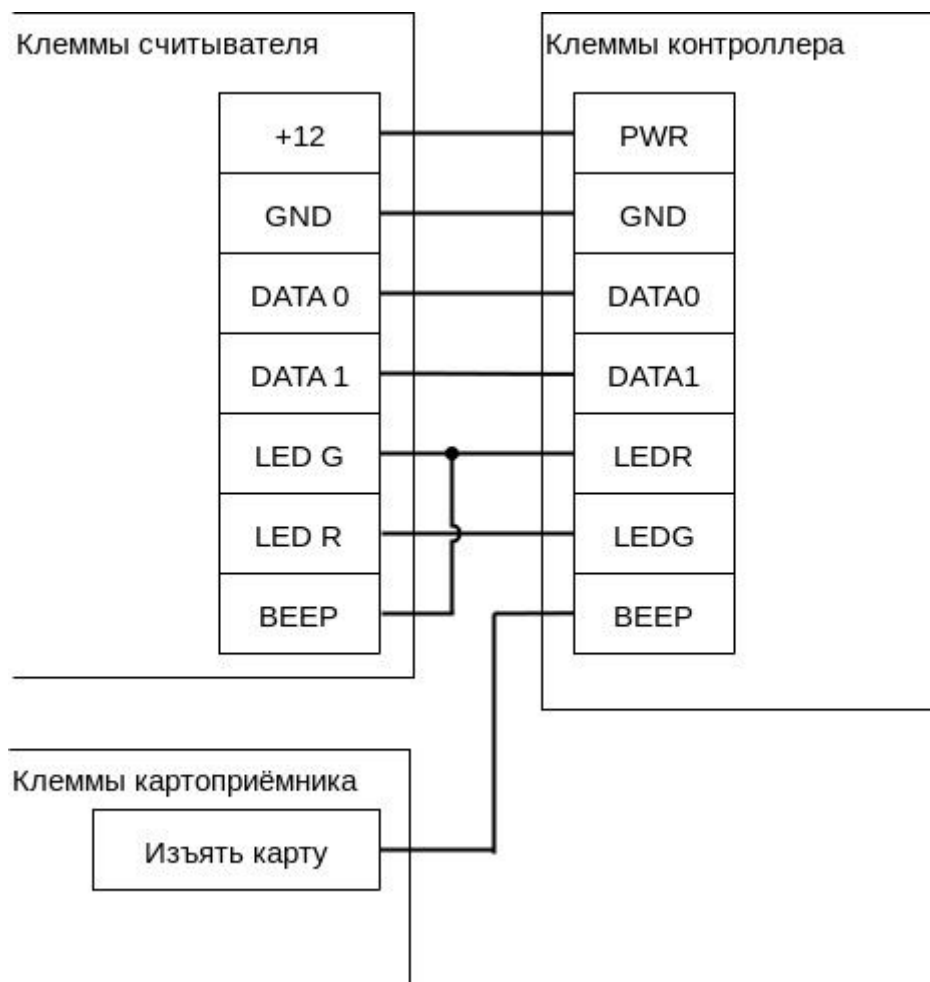


Рис. 26. Пример подключения считывателя с выделением одной из линий управления индикации под выполнение другой функции.

8.3. Подключение индикации, управляемой подачей 5V

Управление индикацией считывателей некоторых моделей происходит путём подачи на клеммы LED 5 вольт. В таком случае можно воспользоваться нижеприведённой схемой:

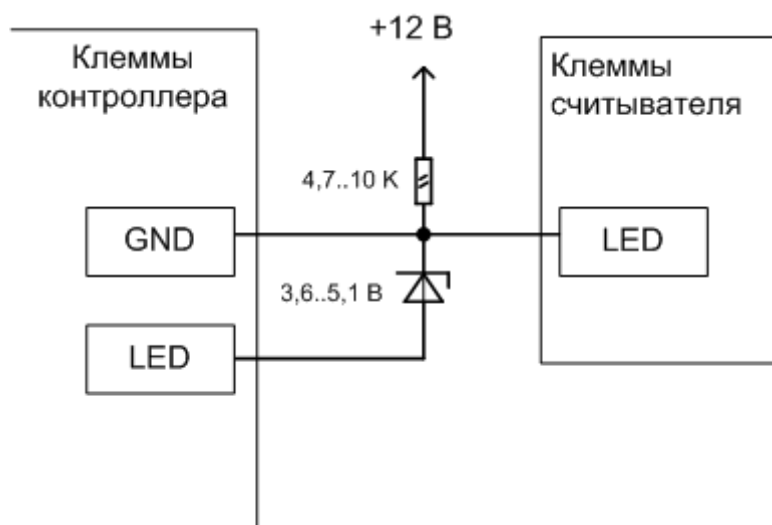


Рис. 27. Подключения линии управления индикацией считывателя, управляемой подачей 5В.

8.4. Считыватели с интерфейсом OSDP

К контроллерам можно подключить считыватели любых производителей, поддерживающие стандарт OSDP версии 2.2.

Считыватели с поддержкой OSDP подключаются к контроллеру по линии RS-485. При подключении в линию связи более одного считывателя должна соблюдаться топология «шина», т.е. соединение всех устройств, объединяемых данной линией, должно производиться последовательно, одно за другим.

Электрические характеристики интерфейса RS485 позволяют при соблюдении правил монтажа создавать сегменты линии связи до 1200 метров. С рекомендациями по выбору кабеля для прокладки линии можно ознакомиться в разделе Краткие рекомендации по выбору кабелей.

При необходимости (большая длина линии, высокие скорости обмена) для линии могут быть включены терминаторы линии на конечных устройствах. На контроллерах терминаторы линии по умолчанию выключены, включаются программно. Для этого в настройках контроллера перейдите на вкладку «Общее», снимите галочку «Отображать только базовые настройки» и установите галочку для опции «Включить RS-485 терминатор». По информации о включении терминатора линии на считывателях обратитесь к инструкции от производителя считывателя.

Линия связи подключается к клеммам «А» (первый провод витой пары), «В» (второй провод витой пары) и «СОМ» (общий). В качестве провода «СОМ» должен использоваться любой свободный провод в кабеле, кроме экрана.

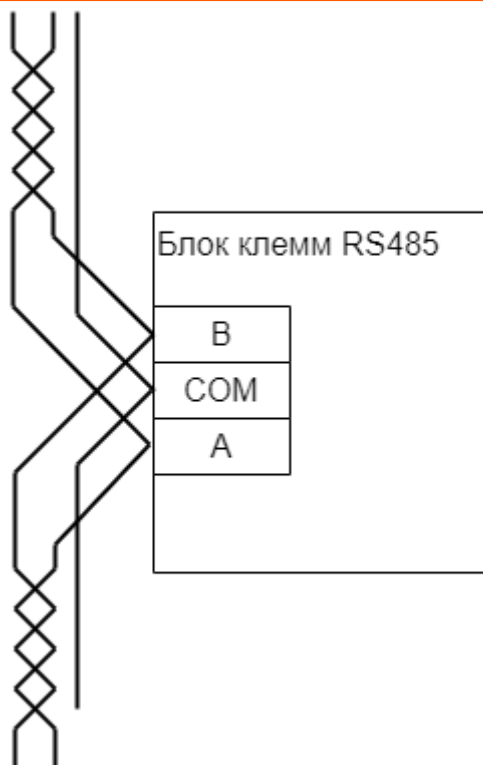


Рис. 28. Подключение считывателя с интерфейсом OSDP, не являющийся конечным в линии.

При подключении необходимо соблюдать однозначное соответствие проводов «А» и «В» линии связи на контроллере и всех считывателях, подключённых к этой линии. Все клеммы «А» должны соединяться одним проводом витой пары, все клеммы «В» – вторым проводом той же пары.

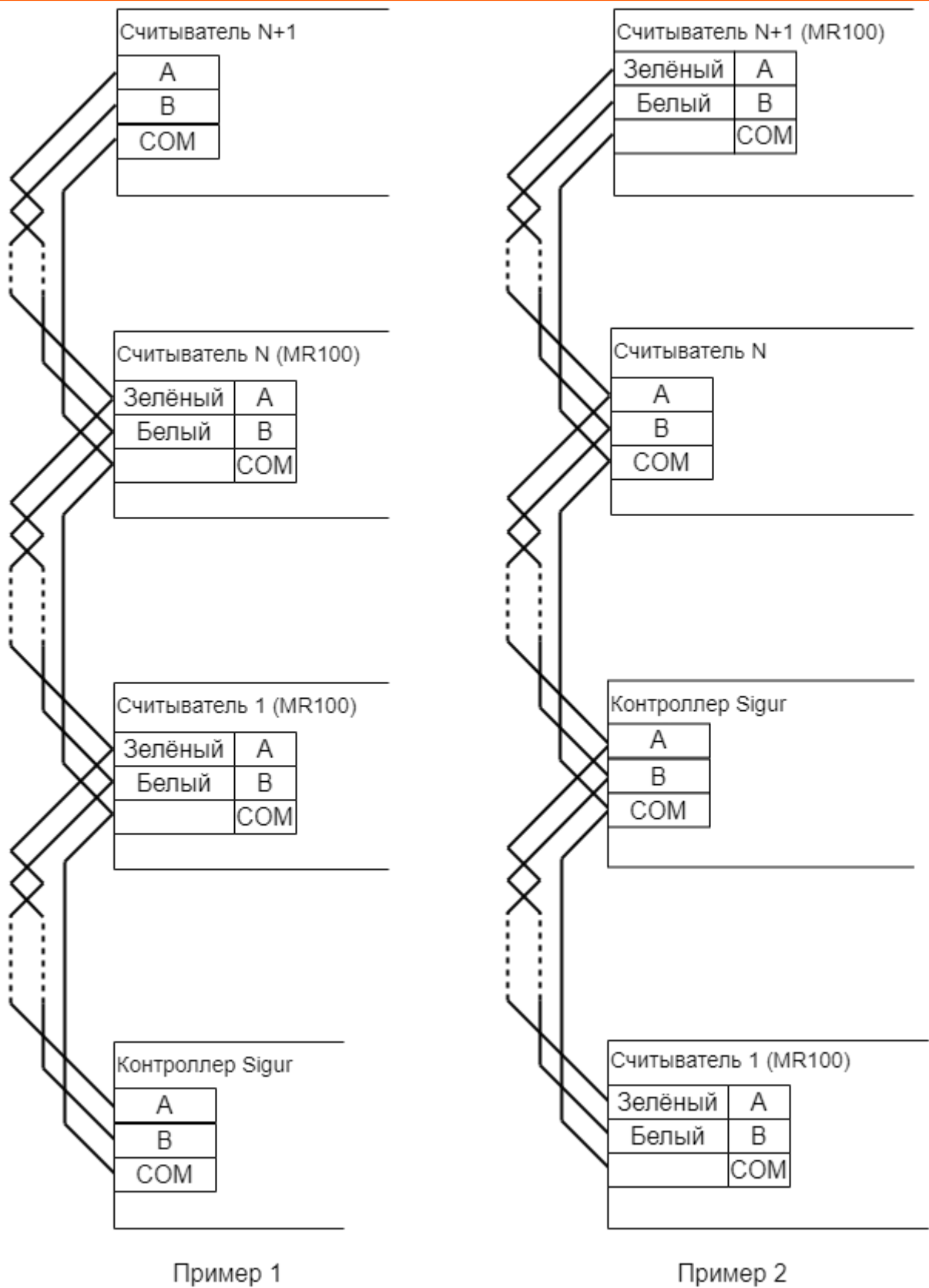


Рис. 29. Примеры подключения нескольких счетчиков.

⚠ Провода «А» и «В» обязательно должны составлять витую пару. Недопустимо использование проводов из разных пар кабеля!

⚠ При нарушении условий монтажа линии связи производитель не гарантирует стабильную работу изделия.

При подключении считывателей по OSDP в настройках контроллера необходимо явно прописать параметры связи с каждым из них. Для этого выберите точку доступа на вкладке «Оборудование», нажмите кнопку «Настройки». В открывшемся окне настроек выберите вкладку «OSDP-устройства». На ней настраивается скорость обмена контроллера со считывателями на подключенном шлейфу, а так же параметры подключения считывателей к логическим портам контроллера.

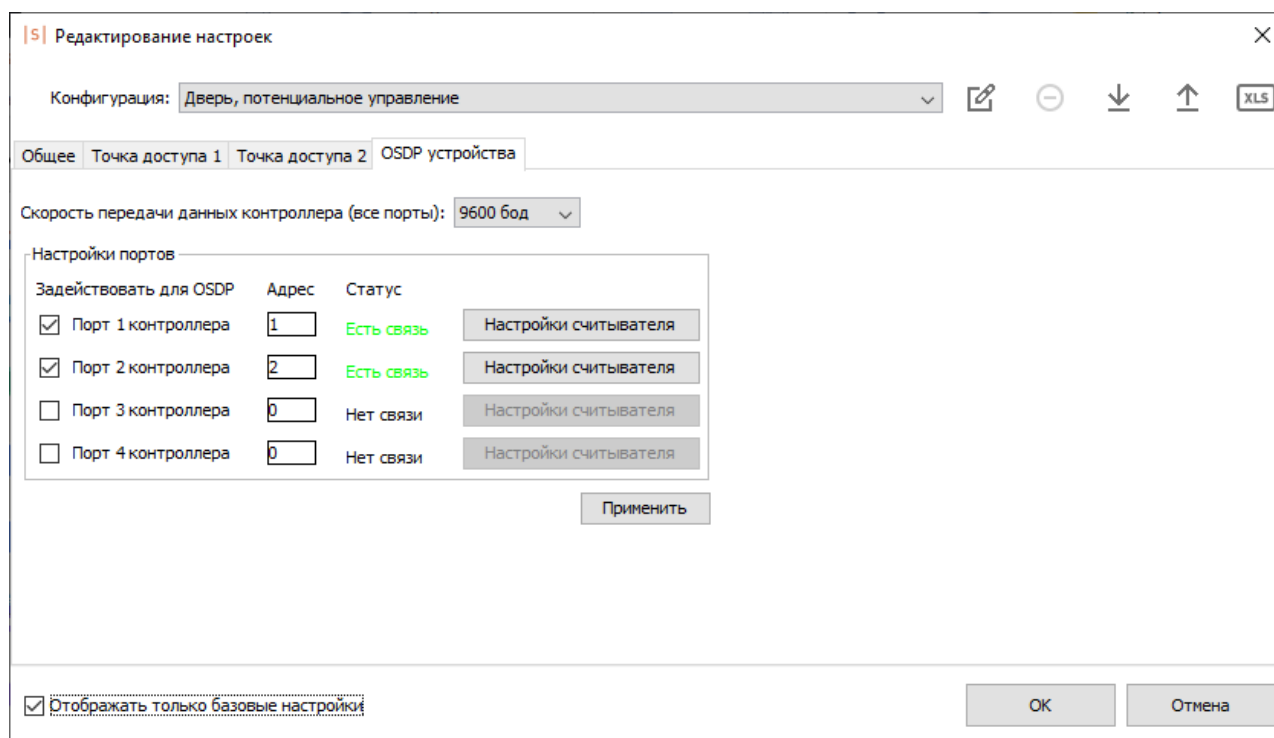


Рис. 30. Окно настроек OSDP устройств.

Область “Настройки портов” представляет собой таблицу, в которой настраиваются параметры каждого из них. В колонке “Использовать для OSDP” выбирается, для каких портов считывателей будут работать считыватели по OSDP.

⚠ При “Включении” OSDP для порта считывателя Wiegand-порт с таким номером “деактивируется”.

Для каждого из OSDP-портов доступны следующие поля:

- Адрес - адрес устройства на шлейфе, диапазон - 1 до 127. Сам адрес устанавливается в настройках считывателя (см. руководство от производителя считывателя).
- Статус - статус связи со считывателем.

- Профиль шифрования - используемый профиль шифрования трафика между контроллером и считывателем. Управление профилями (создание, настройка, удаление) производится в программе Клиент в разделе “Файл” - “Настройки” - “Профили шифрования OSDP”. Для каждого из профилей указывается его название и ключ AES-шифрования (можно ввести вручную или сгенерировать автоматически). При подключении к контроллеру нескольких считывателей рекомендуется выбирать разные профили шифрования для каждого из подключенных считывателей.
- Кнопка “Настройки считывателя” - позволяет для каждого из подключенных считывателей инициировать обновление его параметров: адреса на шлейфе, скорости передачи данных.

☒ При подключении OSDP-считывателей Parsec снимите галочку “Отображать только базовые настройки” - будет отображён ещё один столбец настроек, “Контрольная сумма”. Для порта, к которому подключается считыватель Parsec, в выпадающем списке выберите “SINGLEBYTE” вместо “CRC16”.

8.5. Общие правила подключения считывателей

- Считыватели рекомендуется располагать в местах, удобных для идентификации. Рекомендуемая высота установки, оптимальная с точки зрения эргономики, – от 1,1 до 1,4 метров от уровня пола.
- Считыватели Wiegand соединяются с контроллером кабелем с неперевитыми между собой проводами (например, КСПВ 8 x 0,5). Если используется кабель типа «витая пара», допускается использование проводов из разных пар для подключения линий даты. Второй провод из каждой пары можно задействовать под линии питания (т.е. 1 пара - DATA0 и GND, вторая пара - DATA1 и «+» питания).
- Не устанавливайте считыватель в зонах с источниками электромагнитных шумов широкого спектра. Например: моторы, генераторы, преобразователи постоянного тока в переменный, источники бесперебойного питания, реле переменного тока, регуляторы освещения, мониторы и т.д.
- Размещайте кабель считывателя на расстоянии не менее 0,5 м от других кабелей, в том числе силовых кабелей переменного тока, кабелей компьютеров, телефонных кабелей или кабелей питания электромеханических замков.
- Для исключения взаимного влияния друг на друга расстояние между двумя считывателями стандартной дальности считывания (до 15 см) должно быть не менее 0,5 м. Для считывателей повышенной дальности это расстояние пропорционально увеличивается, для считывателей с меньшей дальностью – уменьшается.

Важные примечания по использованию считывателей.

- Многие считыватели поддерживают сразу несколько стандартов выходных интерфейсов. Для переключения считывателя в нужный режим следует обратиться к прилагаемой к нему документации. Обычно переключение производится замыканием линий считывателя между собой, перерезанием петелек-перемычек или дип-переключателем на плате считывателя.
- При использовании считывателей со стандартным интерфейсом Wiegand возможно параллельное подключение нескольких считывателей на один вход контроллера. Данный метод может применяться, при отсутствии нужного комбинированного считывателя, например, по отпечатку пальца и с кодонаборной панелью. Однако

работоспособность данного способа зависит от схемотехники считывателей и в общем случае не гарантируется.

8.6. «Чёрный список» считывателей

Некоторые модели считывателей, присутствующие на рынке, не соответствуют заявленным спецификациям и поэтому либо в принципе не работают, либо работают некорректно и требуют дополнительных настроек.

К первой категории на текущий момент относятся считыватели КОДОС предыдущего поколения (высокоомные резисторы в выходном каскаде считывателей не позволяют получить нормальные логические уровни на клеммах контроллера). Зафиксировано несколько обращений в техподдержку с неработающими считывателями U-prox mini.

Ко второй категории относятся, например, Farpointe Data P-640, приемник PE-15, неверно формирующие контрольную сумму кодовой посылки по интерфейсу Wiegand. Для их поддержки в настройках контроллера необходимо включить опцию «Не проверять контрольную сумму Wiegand».

9. Подключение дверей

На контроллерах Sigur возможно организовать управление точкой доступа типа “Дверь” (количество дверей, которое можно подключить к контроллеру, зависит от конкретной модели контроллера). Подключение двери в общем случае состоит из следующего:

- подключение замка (электромагнитный, электромеханический, защёлки и т.п.);
- подключение считывателей (кол-во и назначение зависит от выбранной конфигурации его работы);
- подключение датчиков открытия двери (герконы);
- подключение датчиков состояния электромагнитного замка (датчик Холла);
- подключение кнопки открытия двери (кол-во и назначение зависит от выбранной конфигурации его работы);
- подключение кнопки блокировки двери.

9.1. Замки, общие сведения

Замки управляются реле, расположенными на плате контроллера.

Каждое реле имеет группу контактов, работающих на переключение (COM – общий контакт, NC – нормально замкнутый, NO – нормально разомкнутый).

Конкретное назначение реле для управления замком определённой двери определяется настройками конфигурации контроллера.

Для поддержки разнообразных моделей замков на контроллерах Sigur реализовано два режима управления замками: потенциальный и импульсный.

В потенциальном режиме управления реле в нормальном состоянии включено (замок - заперт), а при отпирании на некоторое время отключается (замок - открыт). Этот режим позволяет управлять электромагнитными замками и защёлками.

В импульсном режиме управления реле в нормальном состоянии неактивно и кратковременно активируется при необходимости открыть либо запереть замок. Этот режим позволяет управлять электромеханическими замками.

9.1.1. Электромагнитные замки и электромеханические защёлки

Контроллеры Sigur позволяют управлять любыми типами электромагнитных замков и электромеханических защёлок.

Электромагнитные замки, как правило, запираются при подаче на них напряжения.

Электромеханические защёлки могут быть как отпираемые, так и запираемые подачей напряжения.

⚠ Категорически запрещается использование электромагнитных защёлки, отпираемых напряжением и не обеспечивающих продолжительную работу при подаче на них напряжения.

При разблокировании двери с помощью программы управления или в случае пожара на защёлку подаётся напряжение в течение длительного времени.

Использование защёлки, выдерживающих только кратковременную подачу напряжения (например, фирмы FERMAX), вызовет перегорание обмотки защёлки и её неконтролируемое запираение, что может повлечь гибель людей!

Для подключения электромагнитных замков или электромеханических защелок выберите конфигурацию «Две двери, потенциальное управление» или «Четыре двери, потенциальное управление».

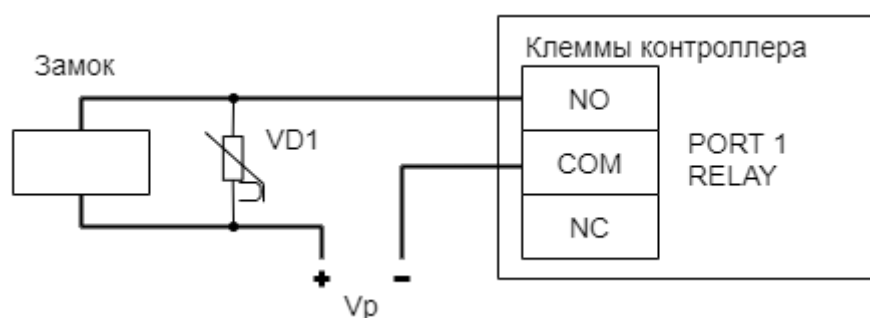


Рис. 31. Пример подключения электромагнитного замка для первой двери.

На рисунках:

VD1	Защитный варистор или диод.
Vp	Питание замка (возможно использование единого блока питания для замка и контроллера).

⚠ Категорически запрещается использование замков с не подключёнными защитными варисторами!

ЭДС самоиндукции, возникающая на катушке замка при размыкании питания, может достигать нескольких сотен вольт.

При отсутствии защитного варистора за счёт искрообразования происходит обгорание контактов реле и выход его из строя, а при использовании общего блока питания для замка и контроллера высоковольтные помехи на линии питания могут вызывать сбои в работе контроллера.

Таблица 15. Назначение клемм реле по умолчанию для электромагнитных замков и защёлки.

Клемма	Назначение
Типовая конфигурация «Две двери, потенциальное управление»:	
PORT1	COM: Минус источника питания замка, <i>запираемого</i> при подаче напряжения.
PORT3	NO: Минус питания замка, <i>запираемого</i> при подаче напряжения.
PORT2	COM: Минус источника питания замка, <i>отпираемого</i> при подаче напряжения.
PORT4	NO: Минус питания замка, <i>отпираемого</i> при подаче напряжения.
Типовая конфигурация «Четыре двери, потенциальное управление»:	
PORT1	COM: Минус источника питания замка, <i>запираемого</i> при подаче напряжения. NO: Минус питания замка, <i>запираемого</i> при подаче напряжения.
PORT2	
PORT3	
PORT4	
PORT1	COM: Минус источника питания замка, <i>отпираемого</i> при подаче напряжения. NC: Минус питания замка, <i>отпираемого</i> при подаче напряжения.
PORT2	
PORT3	
PORT4	

9.1.2. Электромеханические замки

Контроллер позволяет управлять любыми типами электромеханических замков.

Для подключения электромагнитных замков или электромеханических защелок выберите конфигурацию «Две двери, импульсное управление» или «Четыре двери, импульсное управление».

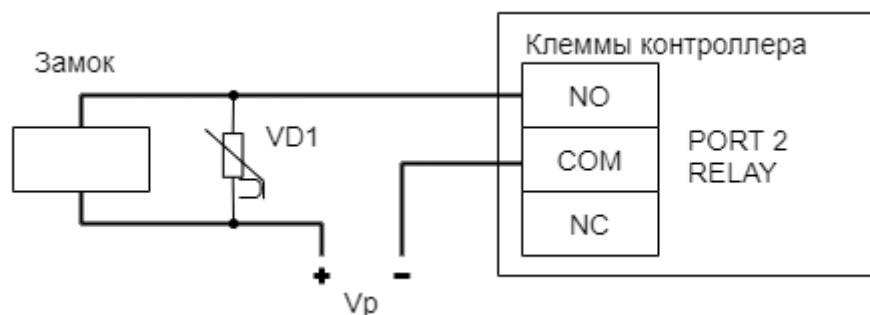


Рис. 32. Пример подключения электромеханического замка для первой двери.

На рисунках:

VD1	Защитный диод 1N4007
Vp	Питание замка (возможно использование единого блока питания для замка и контроллера).

⚠ Категорически запрещается использование замков с не подключёнными защитными варисторами!
 ЭДС самоиндукции, возникающая на катушке замка при размыкании питания, может достигать нескольких сотен вольт.
 При отсутствии защитного варистора за счёт искрообразования происходит обгорание контактов реле и выход его из строя, а при использовании общего блока питания для замка и контроллера высоковольтные помехи на линии питания могут вызывать сбои в работе контроллера.

Таблица 16. Назначение клемм контроллера по умолчанию для электромеханических замков.

Клемма	Использование	
Типовая конфигурация «Две двери, импульсное управление»:		
PORT2 RELAY	Первая дверь	COM: Минус источника питания замка. NO: Минус питания замка.
PORT4 RELAY	Вторая дверь	COM: Минус источника питания замка. NO: Минус питания замка.
Типовая конфигурация «Четыре двери, импульсное управление»:		
PORT1 RELAY	Первая дверь.	COM: Минус источника питания замка. NO: Минус питания замка.

Клемма	Использование	
PORT2 RELAY	Вторая дверь.	COM: Минус источника питания замка. NO: Минус питания замка.
PORT3 RELAY	Третья дверь.	COM: Минус источника питания замка. NO: Минус питания замка.
PORT4 RELAY	Четвёртая дверь.	COM: Минус источника питания замка. NO: Минус питания замка.

9.1.3. Удалённый от контроллера замок

При большом расстоянии от контроллера до двери (50-150 метров) начинает играть большую роль падение напряжения на проводах питания замка.

Для стабильной работы возможно применение следующей схемы:

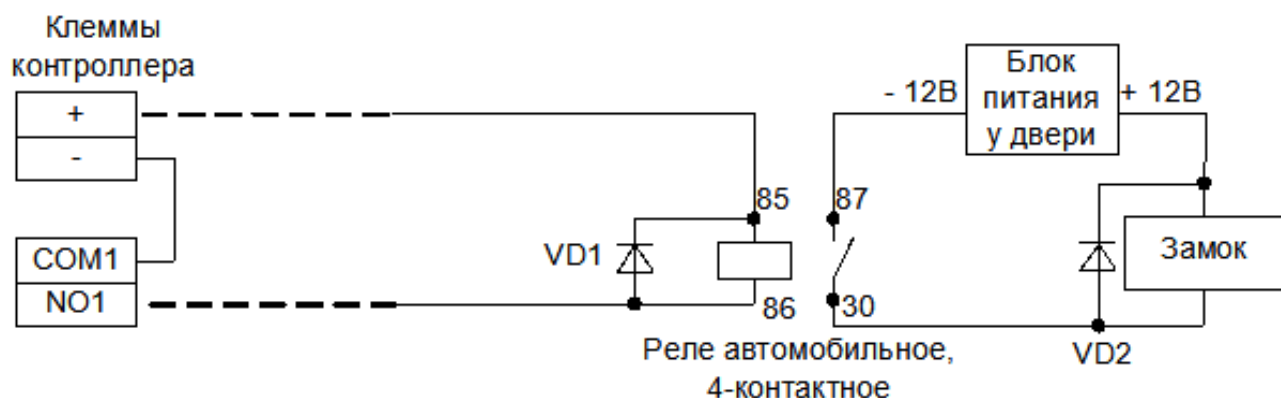


Рис. 33. Подключение электромагнитного замка для первой двери на большом расстоянии от контроллера.

У двери устанавливается дополнительный блок питания и реле. Контроллер управляет слаботочной нагрузкой – катушкой реле. Падение напряжения на длинных соединительных проводах при этом минимально и не препятствует срабатыванию реле, контакты которого подключают дополнительное питание непосредственно на замок.

9.1.4. Важные замечания по замкам и защёлкам

- ⚠ Категорически запрещается использование замков с не подключёнными защитными варисторами!
ЭДС самоиндукции, возникающая на катушке замка при размыкании питания, может достигать нескольких сотен вольт.
При отсутствии защитного варистора за счёт искрообразования происходит

обгорание контактов реле и выход его из строя, а при использовании общего блока питания для замка и контроллера высоковольтные помехи на линии питания могут вызывать сбои в работе контроллера.

⚠ При использовании для питания замка источника питания контроллера не рекомендуется подключение линий питания замка непосредственно к клеммам + и - контроллера.

Линии питания контроллера и замков должны начинаться непосредственно у клемм блока питания.

Нарушение этого требования может привести к скачкам напряжения питания на клеммах контроллера при срабатывании замка, потребляющего большой ток, что может привести к сбоям в работе контроллера.

⚠ При управлении электромагнитными замками, запираемыми напряжением, запрещается вместо контактов NO1, COM1 (для первой двери) или NO3, COM3 (для второй двери) использовать контакты NC2, COM2 (для первой двери) или NC4, COM4 (для второй двери).

При управлении электромагнитными замками, отпираемыми напряжением, запрещается вместо контактов NO2, COM2 (для первой двери) или NO4, COM4 (для второй двери) использовать контакты NC1, COM1 (для первой двери) или NC3, COM3 (для второй двери).

То есть при обесточивании контроллера замки должны открываться.

Нарушение этого требования может привести к неконтролируемому запираению замков, например, при нарушении цепи питания контроллера.

⚠ Категорически запрещается использование электромагнитных защёлоч, отпираемых напряжением и не обеспечивающих продолжительную работу при подаче напряжения!

При разблокировании двери с помощью программы управления или в случае пожара на защёлку подаётся напряжение в течение произвольно длительного времени.

Использование защёлоч, выдерживающих только кратковременную подачу напряжения (например, фирмы FERMAX), вызовет перегорание обмотки защёлки и её неконтролируемое запираение, что может повлечь гибель людей!

9.2. Датчики открытия дверей

Датчик открытия двери используется для регистрации факта прохода или взлома двери.

- ⚠ Внимание!** При не подключённом датчике открытия двери:
- Контроллер не сможет регистрировать взломы двери.
 - Контроллер не сможет регистрировать удержания двери (когда дверь открыли и удерживают дольше заданного в настройках контроллера времени).
 - Контроллер не сможет отпираться дверь с электромеханическим замком после каждого прохода при разблокировке (ручной или пожарной).
 - В некоторых случаях будет некорректно обрабатываться функция зонального контроля (если человек поднёс карточку, но не прошёл).
 - Открытый контроллером замок будет запирается только по таймеру, а не сразу при закрытии двери.

Как правило, в качестве датчика используется геркон (герметичный контакт, управляемый магнитом), замкнутый в нормальном состоянии (т.е. когда дверь закрыта).

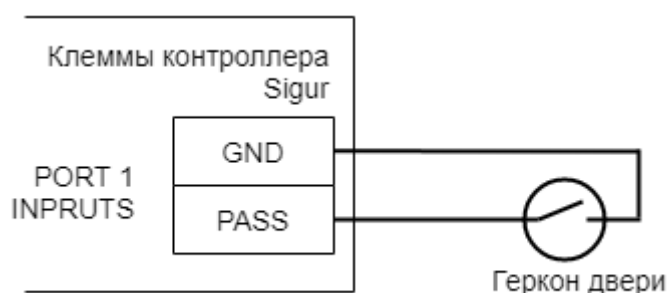


Рис. 34. Подключение датчика открытия дверей.

- ⚠ Внимание!** Если датчик открытия двери отсутствует, не устанавливайте на клеммы PASS и GND переключки - в этом случае контроллер не будет фиксировать факты доступа (т. к. для него дверь будет всегда закрыта).

- ⚠ Внимание!** В некоторые модели электромагнитных замков встроен датчик Холла. Категорически не рекомендуется подключать данный датчик в качестве датчика открытия двери — он выполняет совершенно иную функцию и не может заменить собой геркон. Датчик Холла предназначен для мониторинга состояния замка и выявления ситуаций его неисправности. При желании возможно подключить датчик Холла к незадействованным клеммам-входам контроллера Sigur. В настройках контроллера тогда надо указать выполнение данной клеммой функции «Дверь: Датчик Холла».

9.3. Датчик Холла

Датчик Холла встраивается в некоторые модели электромагнитных замков и предназначен для мониторинга состояния замка и выявления ситуаций его неисправности.

При желании возможно подключить датчик Холла к незадействованным клеммам-входам контроллера Sigur. В таком случае необходимо в настройках контроллера указать выполнение данной клеммой функции «Дверь: Датчик Холла».

9.4. Кнопки запроса прохода

Кнопки запроса прохода предназначены для отпирания замка соответствующей двери в случае, если не нажата кнопка блокировки прохода. Обычно используются нормально-разомкнутые кнопки.



Рис. 35. Пример подключение кнопки запроса прохода.

9.5. Пример подключения дверей

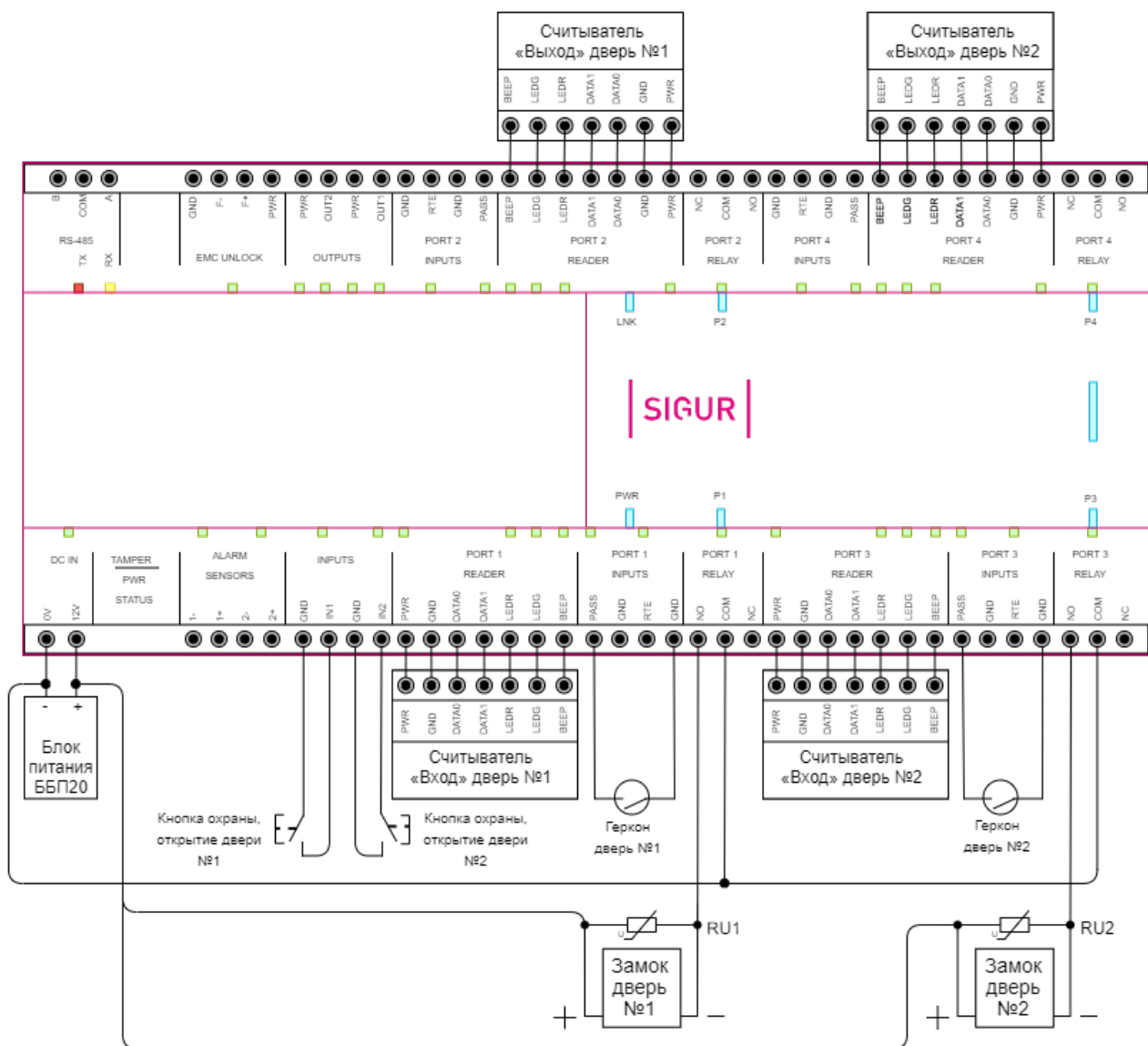


Рис. 36. Пример подключения двух дверей.

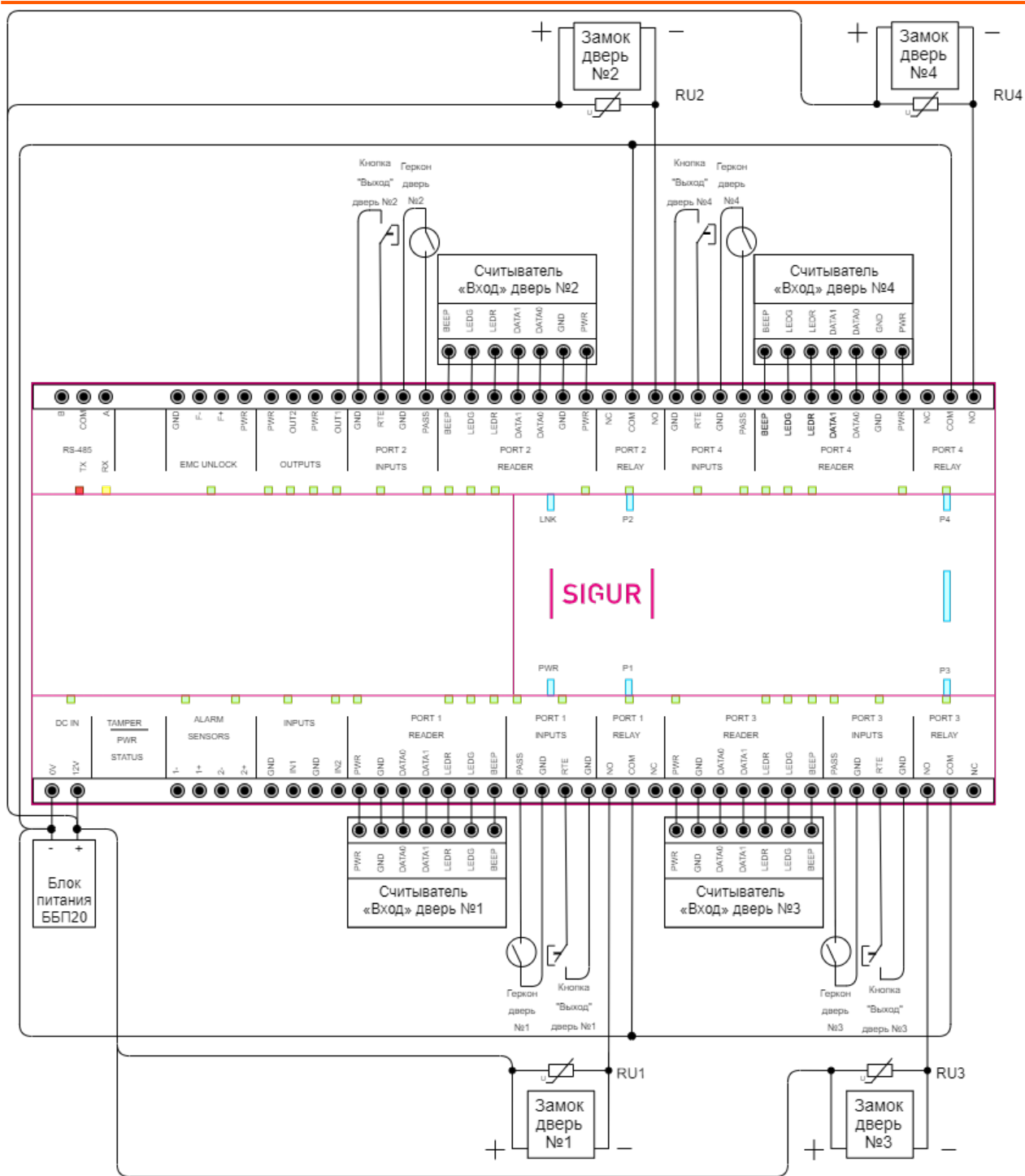


Рис. 37. Пример подключения четырёх дверей.

10. Подключение домофонов

Контроллерами Sigur поддерживаются любые типы домофонов, независимо от их производителя или конструкции.

i В Sigur интегрированы некоторые модели IP-домофонов. Интегрированные модели не требуют установки контроллера Sigur для управления ТД и, соответственно, подключения к нему. Данный раздел посвящён не интегрированным моделям.

Для подключения домофона следует определиться с типом коммутации питания замка. Два основных варианта приведены на рисунках ниже.

Первый, когда вызывная панель управляет замком с помощью встроенного в неё реле, самый массовый. К нему относятся, например, вызывные панели: Activision AVP-506, AVC-302, 304, 305, 308; Commax DRC-4xx, DVC-201C; Falcon eye FE-311; ERCON SV4L, SV4R, SV4T; Slinex ML-15; Косом КС-МВ30, КVM-301 и многие-многие другие.

Иногда встречается второй вариант, при котором провода для подключения замка не просто замыкаются или размыкаются, а на них сразу подаётся напряжение. К нему относятся, например, вызывные панели JSB-V05M.

Отличить варианты легко по рекомендуемой в инструкции на домофон или вызывную панель схеме подключения замка.

Важно понимать, что домофон при сопряжении с контроллером СКУД больше не управляет замком напрямую, а только подаёт контроллеру команду «открыть дверь».

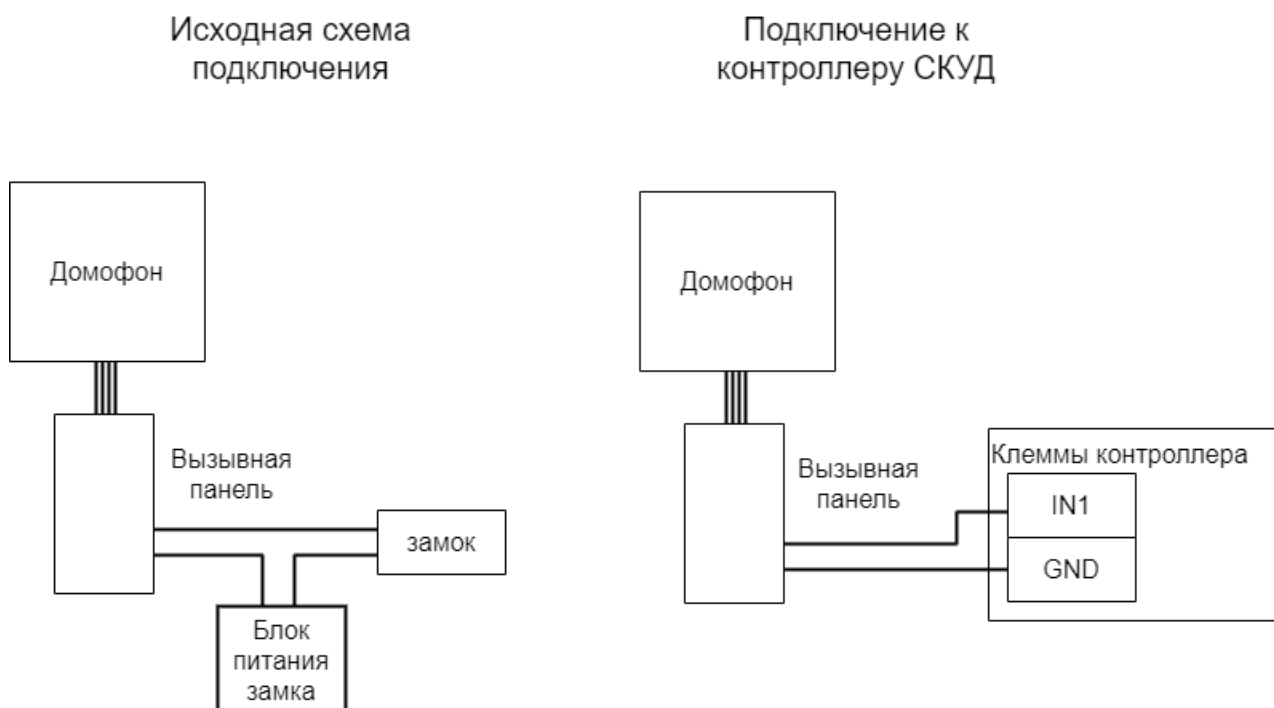


Рис. 38. Пример подключения домофона с «сухим контактом» (реле).

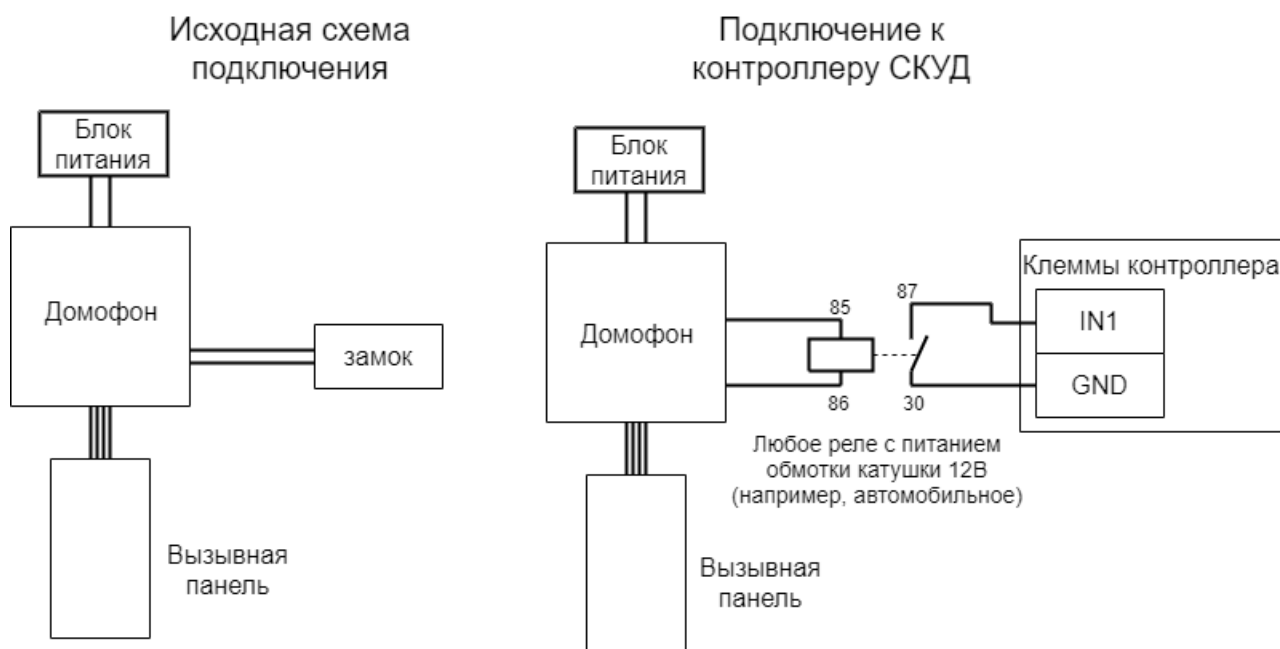


Рис. 39. Пример подключения домофона, подающего напряжение непосредственно на замок.

Если домофон настроен на работу с электромеханическим замком, то контакты его реле нормально разомкнуты и никаких дополнительных настроек не требуется.

Если домофон настроен на работу с электромагнитным замком (например, так как правило работают многоквартирные подъездные домофоны Vizia, Metakom, Cyfral и пр.), то контакты его реле нормально замкнуты и потребуется минимальная настройка: в программе «Клиент» на вкладке «Оборудование» выделите в списке нужный нам контроллер, нажмите кнопку «Настройки» и добавьте следующие функции для необходимых точек доступа, например:

- Функция - «Кнопка запроса доступа без указания направления», клемма - «INPUTS - IN1, нормально замкнут».
- Функция - «Кнопка запроса доступа без указания направления», клемма - «INPUTS - IN2, нормально замкнут».

Некоторые модели домофонов имеют встроенный считыватель карт с Wiegand-выходом, в таком случае его можно подключить так же к портам контроллера аналогично обычным Wiegand-считывателям.

11. Подключение картоприёмников

Картоприёмники предназначены для сбора карт посетителей при выходе их с территории предприятия.

i Картоприёмник подключается к тому же контроллеру, который управляет точкой прохода (турникетом, дверью или шлагбаумом). Дополнительный контроллер СКУД не требуется!

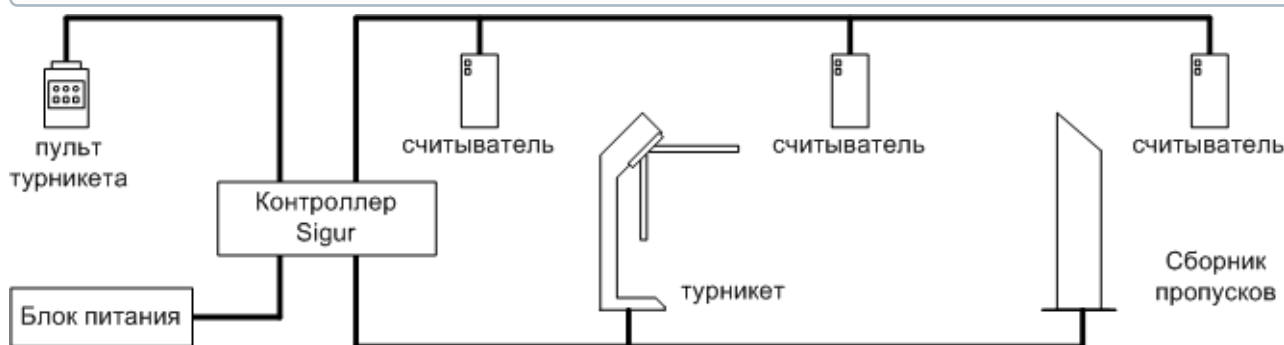


Рис. 40. Пример подключения турникета с картоприёмником.

В зависимости от модели картоприёмника задействуются следующие подключения:

- Управляющая линия для команды изъятия карты;
- Управляющая линия для команды возврата карты;
- Линия подтверждения факта изъятия карты.

Так же внутри картоприёмника размещается считыватель для гостевых карт. Этот считыватель можно использовать и для чтения карт сотрудников - такая возможность обуславливается конструкцией картоприёмника (у сотрудника должна быть возможность забрать карту после идентификации). В таком случае он может заменить собой основной считыватель направления «выход», подключенный к точке доступа.

⚠ Перед подключением картоприёмника ознакомьтесь с рекомендуемыми схемами подключения к контроллеру как интересующей модели картоприёмника, так и турникета/шлагбаума - на предмет соответствия количества требуемых линий управления количеству незадействованных входов-выходов на контроллере.

11.1. ARGO CR-04

Для подключения картоприёмника требуется соединить клеммы картоприёмника с клеммами контроллера: управляющие сигналы на изъятие карты и подтверждение изъятия, а так же установленного в картоприёмник считывателя.

⚠ Настоятельно рекомендуется воздержаться от использования данных КП в силу их низкого качества.

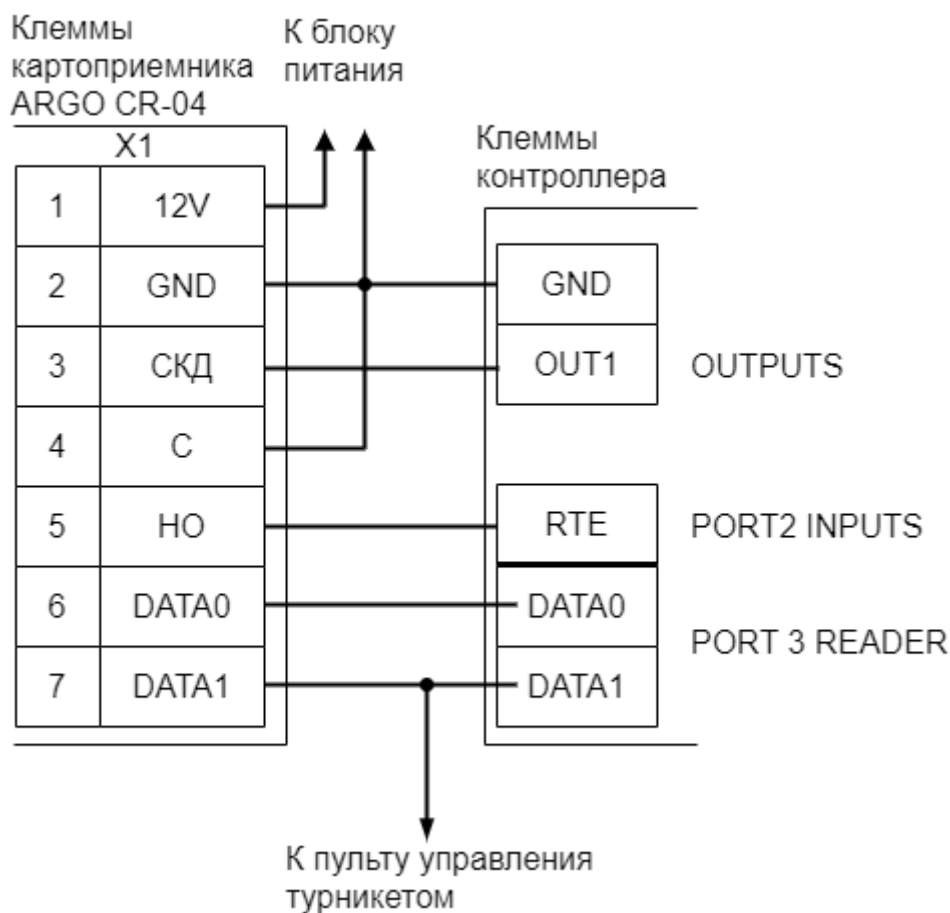


Рис. 41. Пример подключения ARGO CR-04 в направлении «выход».

Настройки точки доступа:

В программе «Клиент» выделите на вкладке «Оборудование» нужный нам контроллер в списке, нажмите кнопку «Настройки», выключите «Отображать только базовые параметры»:

- Устанавливаем значение параметра «Время ожидания санкции оператора на доступ» равным примерно 5 секундам – после считывания кода карточки посетителя контроллер будет ожидать от картоприёмника подтверждения изъятия карты в течение этого времени.

Также добавьте следующие функции:

- Функция - «Линия запроса санкции оператора при разрешённом доступе», клемма - «OUT1(OUTPUTS), нормально неактивен».
- «Порт считывателя на выход - дополнительный», Номер порта - «(номер, к которому подключён считыватель картоприёмника)».

Нажимаем «ОК».

Настройки режимов:

Для пропусков посетителей, которые требуется забирать при выходе, создайте на вкладке «Режимы» в приоритетной группе (Уровни 2-4) новый режим со следующими настройками:

- «Персонал, попадающий под действие» - выберите все пропуска посетителей.
- «Применимость к точкам доступа» - выберите все точки доступа, преграждающие выходы с территории предприятия.
- Убедитесь, что срок действия добавленного режима-исключения начинается с нужной даты, а срок окончания находится ощутимо далеко в будущем.
- На вкладке «Дни» добавьте как минимум один день режима и добавьте интервалы доступа на вход и на выход.
- На вкладке «Специальные правила» включите две опции: «Требовать санкции охраны на проход в направлении «выход» и «Разрешать проход «на выход» — только через дополнительный (сборник пропусков)».

11.2. PERCo-IC05

Для подключения картоприёмника требуется соединить клеммы картоприёмника с клеммами контроллера для обмена управляющими сигналами: изъятия карты и подтверждения изъятия карты.

Также необходимо установить в картоприёмник считыватель и подключить его к свободному порту контроллера.

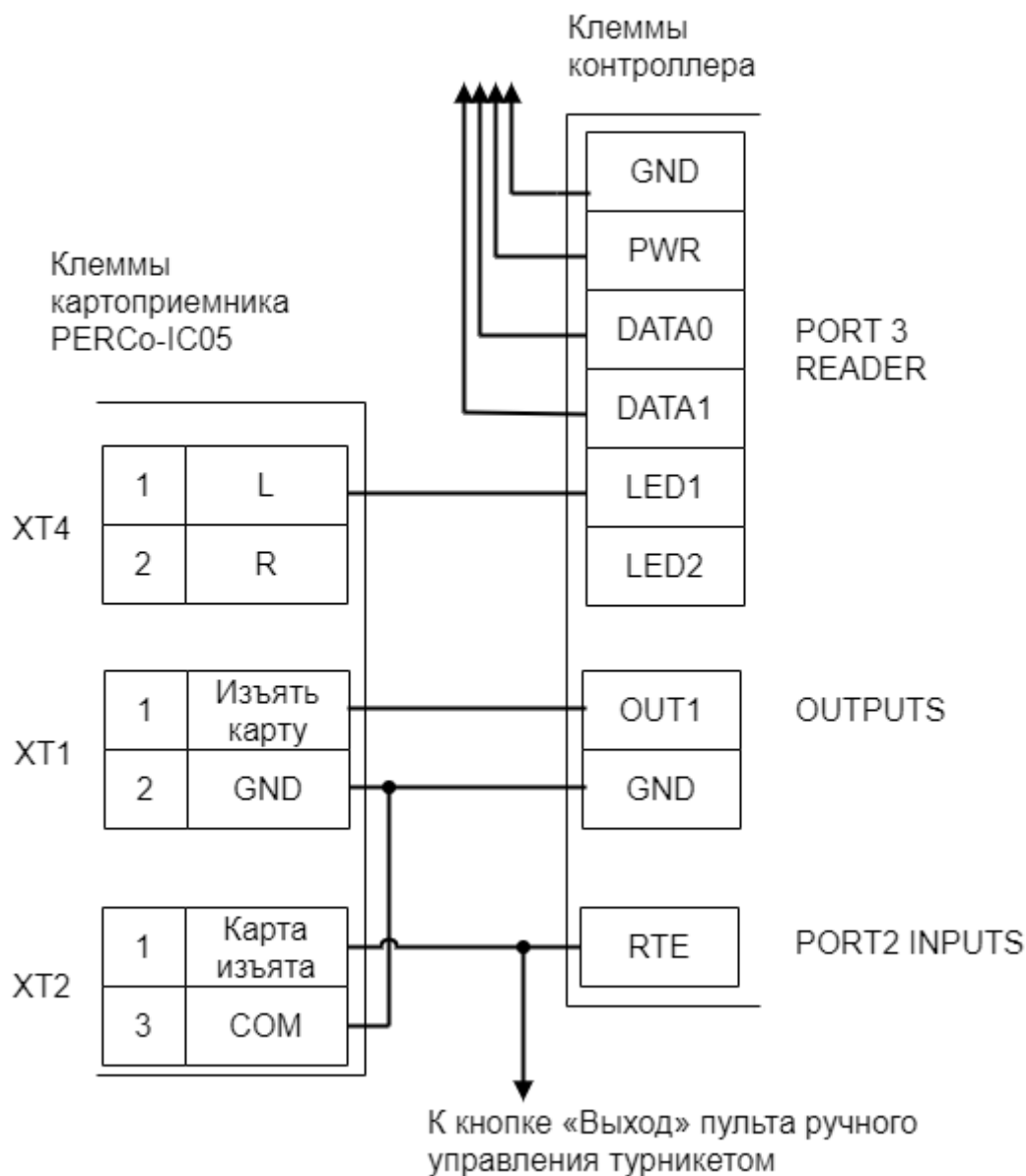


Рис. 42. Пример подключения PERCo-IC05.

* контакты L и R колодки XT4 – это входы управления индикацией разрешения прохода картоприёмника. Контакт L – для левого, контакт R – для правого индикатора.

Настройки точки доступа:

В программе «Клиент» выделите на вкладке «Оборудование» нужный нам контроллер в списке, нажмите кнопку «Настройки», выключите «Отображать только базовые параметры»:

Контроллер Sigur E4. Описание и инструкция по эксплуатации.

- Установите значение параметра «Время ожидания санкции оператора на доступ» равным 3 секундам – после считывания кода карточки посетителя контроллер будет ожидать её падения в бункер в течение этого времени.
- Установите значение параметра «Длина импульсов разрешения/запрета доступа» равным примерно 2 секундам – при попытке выхода запрещённой карточки или при принудительном удержании от падения в КП разовой карточки на это время будет включаться красный индикатор.

Также добавьте следующие функции:

- Функция - «Линия запроса санкции оператора при разрешённом доступе», клемма - «OUT1(OUTPUTS), нормально неактивен».
- Функция - «Турникет: индикатор «Выход» пульта управления», клемма - «LED1(PORTN)/.../...», нормально неактивен», где N — номер порта, к которому подключён считыватель картоприёмника.

Если проход постоянных сотрудников будет осуществляться через основной считыватель (не считыватель картоприёмника), то необходимо также добавить функцию:

- «Порт считывателя на выход - дополнительный», Номер порта - «(номер, к которому подключён считыватель картоприёмника)».

Нажмите «ОК».

Настройки режимов:

Для пропусков посетителей, которые требуется забирать при выходе, создайте на вкладке «Режимы» в приоритетной группе (Уровни 2-4) новый режим со следующими настройками:

- «Персонал, попадающий под действие» - выберите все пропуска посетителей.
- «Применимость к точкам доступа» - выберите все точки доступа, преграждающие выходы с территории предприятия.
- Убедитесь, что срок действия добавленного режима-исключения начинается с нужной даты, а срок окончания находится ощутимо далеко в будущем.
- На вкладке «Дни» добавьте как минимум один день режима и добавьте интервалы доступа на вход и на выход.
- На вкладке «Специальные правила» включите две опции: «Требовать санкции охраны на проход в направлении «выход» и «Разрешать проход «на выход» — только через дополнительный (сборник пропусков)».

11.3. Praktika K-01

Для подключения картоприёмника требуется соединить клеммы картоприёмника с клеммами контроллера для обмена управляющими сигналами: возврата карты, изъятия карты и подтверждения изъятия карты.

Также необходимо установить в картоприёмник считыватель и подключить его к свободному порту контроллера.

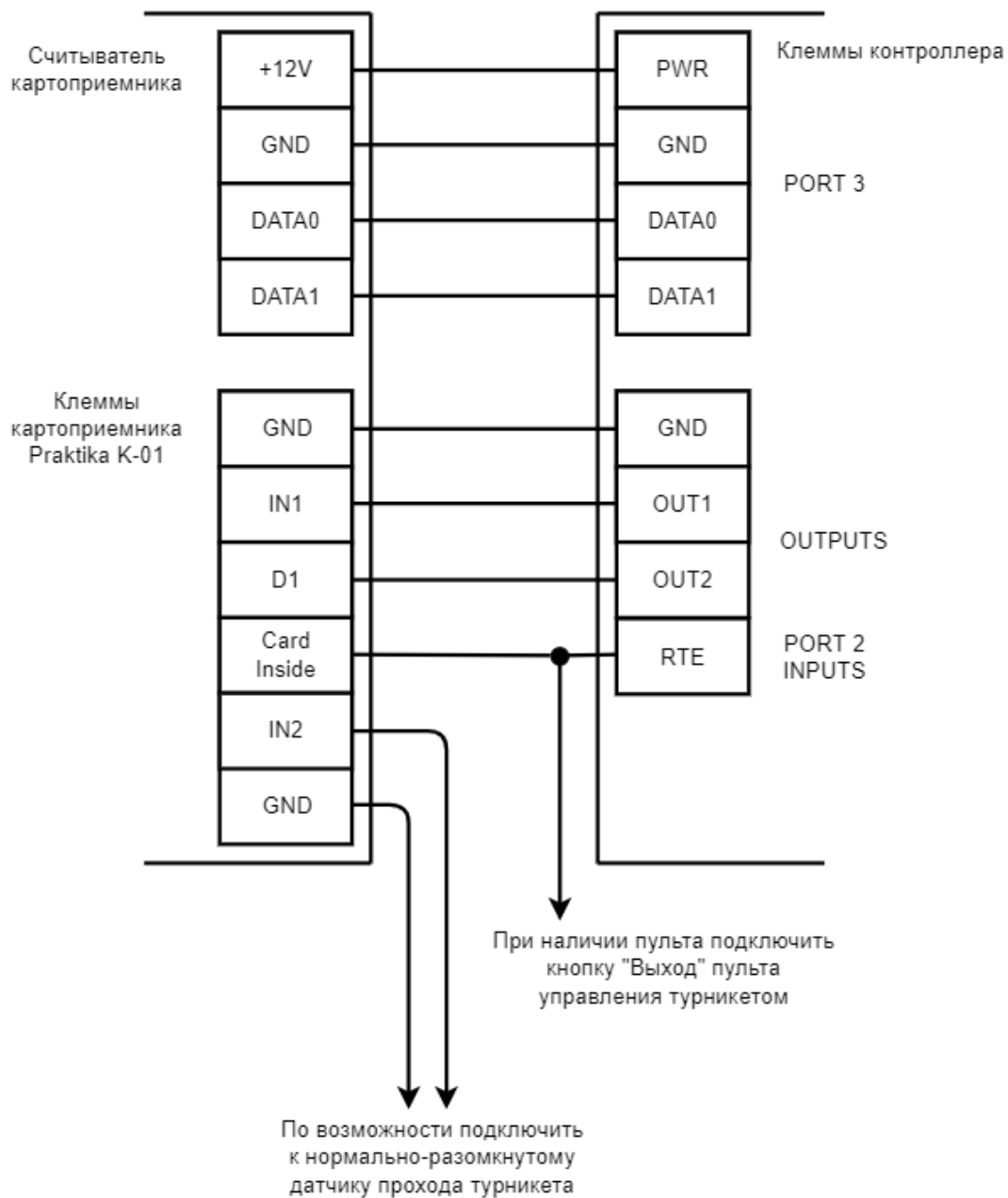


Рис. 43. Пример подключения Praktika K-01 в направлении «выход», новая электроника.

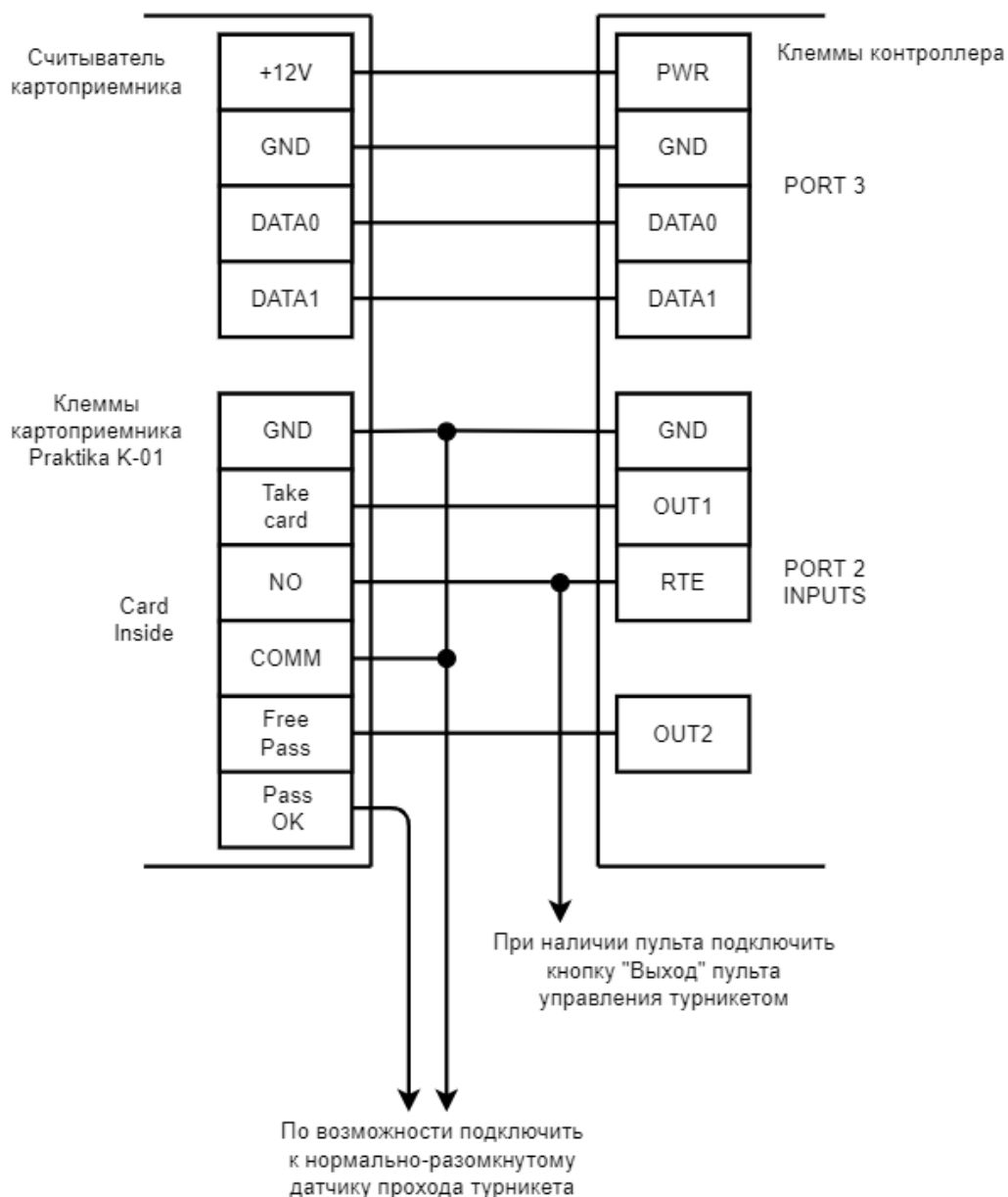


Рис. 44. Пример подключения Praktika K-01 в направлении «выход», старая электроника.

Настройки точки доступа:

В программе «Клиент» выделите на вкладке «Оборудование» нужный нам контроллер в списке, нажмите кнопку «Настройки», выключите «Отображать только базовые параметры»:

- Установите значение параметра «Время ожидания санкции оператора на доступ» равным примерно 3 секундам – после считывания кода карточки посетителя контроллер будет ожидать от картоприёмника подтверждения изъятия карты в течение этого времени.

Контроллер Sigur E4. Описание и инструкция по эксплуатации.

- Установите значение параметра «Длительность импульсов изъять/вернуть карту» равным примерно 2 секундам.

Также добавьте следующие функции:

- Функция - «Линия запроса санкции оператора при разрешённом доступе», клемма - «OUT1(OUTPUTS), нормально неактивен».
- Функция - «Линия «Вернуть карту» в направлении «выход», клемма - «OUT2(OUTPUTS), нормально неактивен».
- «Порт считывателя на выход - дополнительный», Номер порта - «(номер, к которому подключён считыватель картоприёмника)».

Нажмите «ОК».

Настройки режимов:

Для пропусков посетителей, которые требуется забирать при выходе, создайте на вкладке «Режимы» в приоритетной группе (Уровни 2-4) новый режим со следующими настройками:

- «Персонал, попадающий под действие» - выберите все пропуска посетителей.
- «Применимость к точкам доступа» - выберите все точки доступа, преграждающие выходы с территории предприятия.
- Убедитесь, что срок действия добавленного режима-исключения начинается с нужной даты, а срок окончания находится ощутимо далеко в будущем.
- На вкладке «Дни» добавьте как минимум один день режима и добавьте интервалы доступа на вход и на выход.
- На вкладке «Специальные правила» включите две опции: «Требовать санкции охраны на проход в направлении «выход» и «Разрешать проход «на выход» — только через дополнительный (сборник пропусков)».

11.4. КАВА CRP-M01

Для подключения картоприёмника требуется соединить клеммы картоприёмника с клеммами контроллера для обмена управляющими сигналами: возврата и изъятия карты.

Установленный в картоприёмник считыватель подключается к свободному порту контроллера.

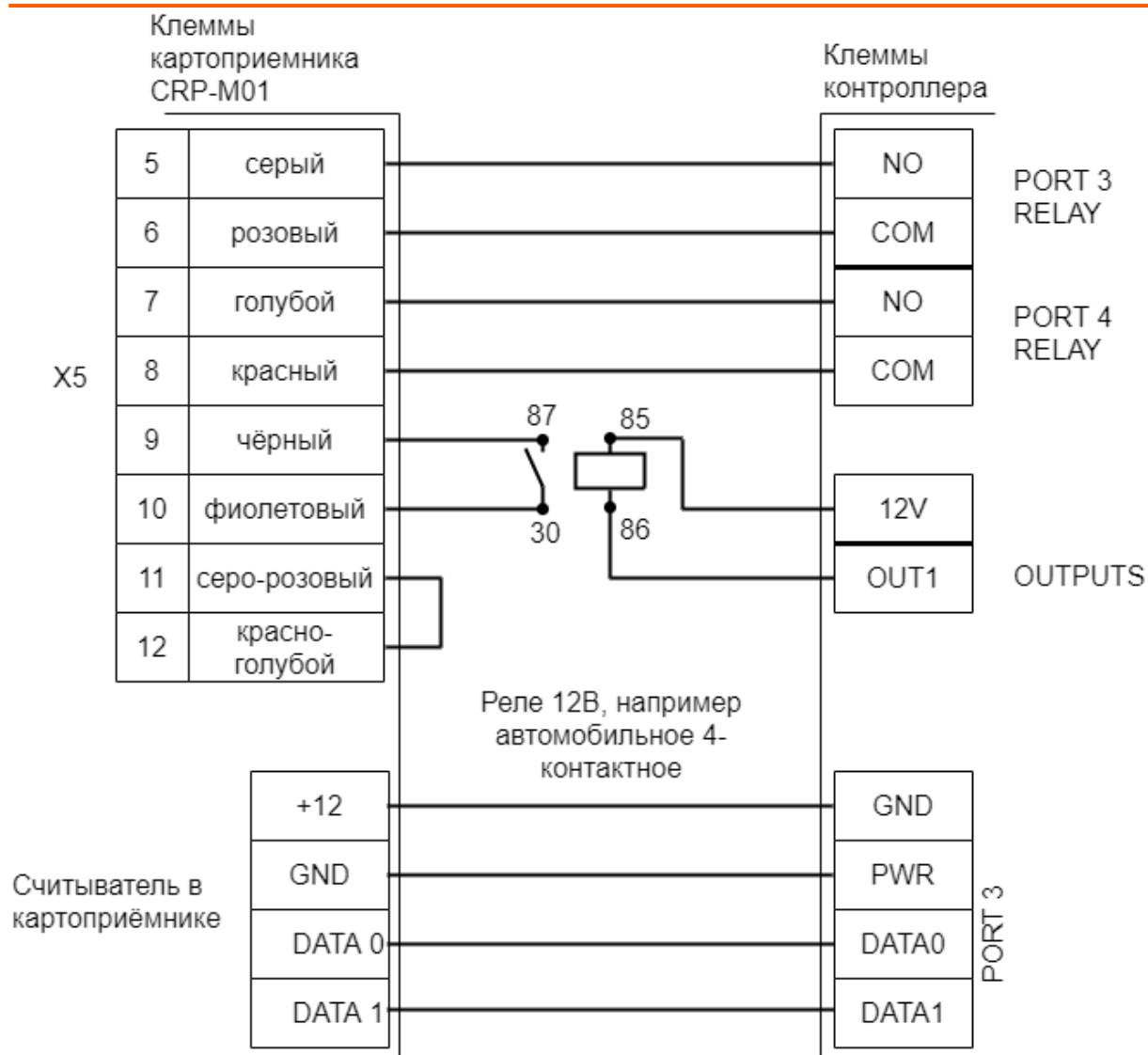


Рис. 45. Пример подключения KABA CRP-M01.

Таблица 17. Установки дип-переключателя на плате картоприёмника.

Номер переключателя:	1	2	3
Положение переключателя:	off	off	ON

Настройки точки доступа:

В программе «Клиент» выделить на вкладке «Оборудование» нужный нам контроллер в списке, нажать кнопку «Настройки». Для точки доступа, к которой подключен картоприёмник добавьте следующие функции:

- Функция - «Линия «Изъять карту» в направлении «выход», клемма - «К3, нормально неактивен».

Контроллер Sigur E4. Описание и инструкция по эксплуатации.

- Функция - «Линия «Вернуть карту» в направлении «выход», клемма - «K4, нормально неактивен».
- Функция - «Индикатор «Выход» пульта управления», клемма - «OUT1, нормально неактивен».
- «Порт считывателя на выход - дополнительный», Номер порта - «(номер, к которому подключён считыватель картоприёмника)».

Нажимаем «ОК».

Настройки режимов:

Для пропусков посетителей, которые требуется забирать при выходе, создаём на вкладке «Режимы» в приоритетной группе (Уровни 2-4) новый режим со следующими настройками:

- «Персонал, попадающий под действие» - выбрать все пропуска посетителей.
- «Применимость к точкам доступа» - выбрать все точки доступа, преграждающие выходы с территории предприятия.
- Убедиться, что срок действия добавленного режима-исключения начинается с нужной даты, а срок окончания находится ощутимо далеко в будущем.
- На вкладке «Дни» добавить как минимум один день режима и добавить интервалы доступа на вход и на выход.
- На вкладке «Специальные правила» включить опцию «Разрешать проход «на выход» — только через дополнительный (сборник пропусков)».

12. Подключение алкотестеров

Подключение алкотестера позволяет обеспечить санкционирование доступа для выбранной группы сотрудников по двум признакам: наличию основного идентификатора (например, бесконтактной карты) и отсутствию спирта в выдыхаемых парах воздуха.

12.1. Подключение алкотестеров, общие сведения

К контролерам Sigur можно подключить практически любые модели алкотестеров, выдающие дискретный сигнал о наличии/отсутствии паров алкоголя, так и некоторые модели, передающие замеренную концентрацию, что может использоваться в системе для более гибкой настройки прав доступа различным категориям пользователей.

12.1.1. «Простой» вариант

Этот вариант позволяет включать или выключать тестирование для выбранных групп персонала с фиксированным порогом промилле, заданным в настройках алкотестера. Достаточно следующих подключений и настроек на стороне контроллера:

- «Ожидание алкотестирования в направлении «вход»/«Ожидание алкотестирования в направлении «выход» - предназначена для передачи алкотестеру команды на готовность к измерению.
- «Вход запрета алкотестирования» - для передачи контроллеру команды «ОК» от алкотестера (в соответствии с порогом, задаваемым на стороне алкотестера).
- «Время ожидания алкотеста».

Сотрудникам, для которых требуется алкотестирование, нужно создать режим (например, уровня 2) со следующими настройками:

- «Персонал, попадающий под действие» - выбрать все необходимые пропуска.
- «Применимость к точкам доступа» - выбрать все точки доступа, оборудованные алкотестерами.
- Убедиться, что срок действия добавленного режима-исключения начинается с нужной даты, а срок окончания находится ощутимо далеко в будущем.
- Срок окончания действия режима установить на много лет вперед.
- На вкладке «Дни» добавить как минимум один день режима и добавить интервалы доступа на вход и на выход.
- На вкладке «Специальные правила» включить опцию «Тестирование на алкоголь» в необходимом направлении, при необходимости изменив «Вероятность тестирования».

12.1.2. Вариант с расширенным функционалом

Позволяет инициировать алкотестирование только после проведения идентификации, протоколировать результаты алкотестирования, настраивать пороги допуска и производить выборочное тестирование. Возможно подключение алкотестеров и на вход, и на выход, а также в сочетании с картоприёмниками и прочими дополнительными устройствами предварительной проверки.

На момент написания данной версии документации, таким образом можно подключить следующие модели алкотестеров:

- Динго В-02 со специальной прошивкой Sigur;
- Алкобарьер (производство НПО Алкотектор);
- Алкорамка (производство НПП Лазерные системы).

Примеры схем подключения и настроек контроллера расписаны в соответствующих разделах.

12.2. Алкобарьер (ООО «Алкотектор»)

Позволяет протолировать результаты алкотестирования, ошибки от алкотестера, настраивать пороги допуска и производить выборочное тестирование. Возможно подключение алкотестеров и на вход, и на выход, а также в сочетании с картоприёмниками и т.п.

⚠ Необходимо наличие специальной платы сопряжения на стороне алкотестера, устанавливается в устройство производителем.
При помощи утилиты «Настройка АЛКОБАРЬЕР» должна быть проведена определённая конфигурация прибора. Файл с необходимой конфигурацией доступен для скачивания по [ссылке](#).

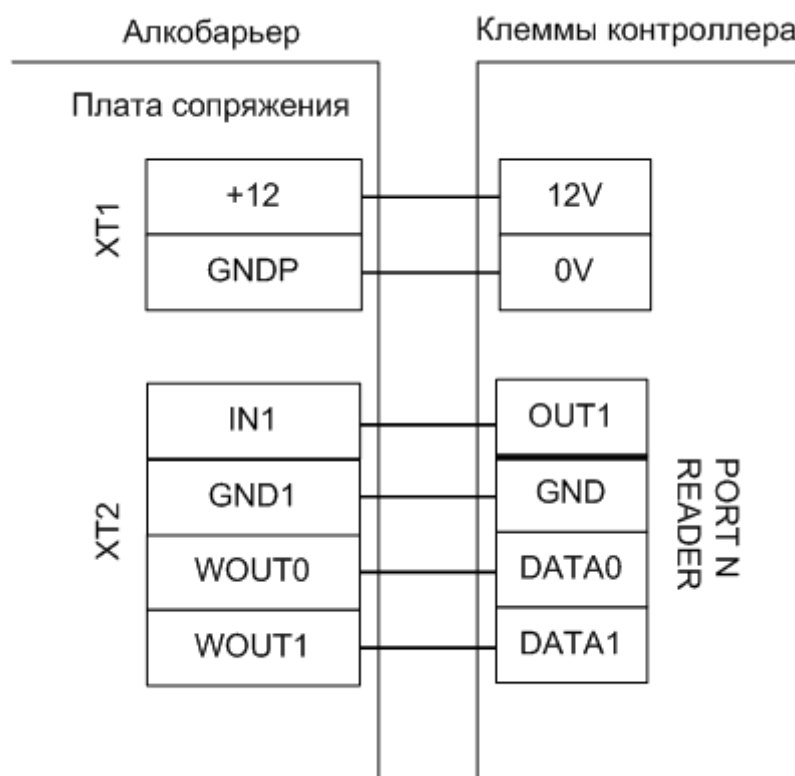


Рис. 46. Схема подключения Алкобарьера.

Настройки точки доступа:

В программе «Клиент» выделите на вкладке «Оборудование» нужный нам контроллер в списке, нажмите кнопку «Настройки».

На вкладке «Общие» снимите галочку «Отображать только базовые настройки» и для параметра «Множитель результата алкотестера» выставите значение «1.0».

Для точки доступа, к которой подключен алкотестер, добавьте следующие функции:

- Функция «Ожидание алкотестирования в направлении «вход» (или «Ожидание алкотестирования в направлении «выход»», клемма - «OUT1, нормально не активен».
- «Порт считывателя на вход - Алкотестер» (или «Порт считывателя на выход - Алкотестер», в зависимости от направления), Номер порта - «N»

Где N — номер порта, к которому подключён алкотестер. Нажимаем «ОК».

Настройки режимов:

Для сотрудников, для которых требуется дополнительный контроль при входе или выходе, создать режим в «Исключениях» со следующими настройками:

- «Персонал, попадающий под действие» – выбрать все необходимые пропуска.
- «Применимость к точкам доступа» – выбрать все точки доступа, оборудованные алкотестерами.
- Убедиться, что срок действия добавленного режима-исключения начинается с нужной даты, а срок окончания находится ощутимо далеко в будущем.
- Срок окончания действия режима установить на много лет вперёд.
- На вкладке «Дни» добавить как минимум один день режима и добавить интервалы доступа на вход и на выход.
- На вкладке «Специальные правила» необходимо настроить необходимые опции из секции «Тестирование на алкоголь».

12.3. Алкорамка (НПП «Лазерные системы»)

Позволяет протоколировать результаты алкотестирования в промилле, настраивать пороги допуска и производить выборочное тестирование.

Алкорамка подключается в локальную сеть объекта, непосредственно к контроллеру подключение не требуется.

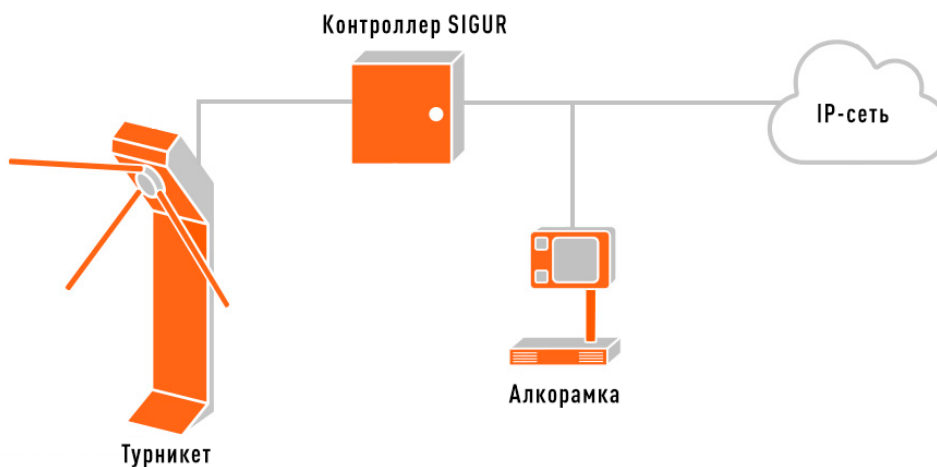


Рис. 47. Пример схемы подключения Алкорамки в Sigur.

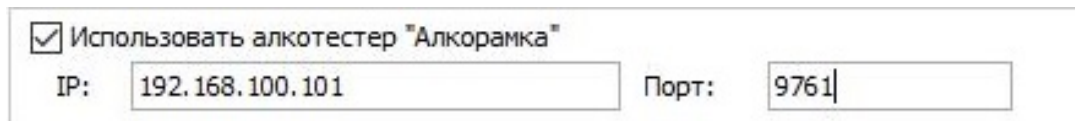
Через веб-интерфейс Алкорамки необходимо настроить сетевые параметры самого устройства, а также UDP-порт приёма команд. Для этого в адресной строке браузера можно набрать <http://10.0.0.103/> (где 10.0.0.103 - ip адрес устройства (по умолчанию)), далее перейти в меню “Сеть” и изменить необходимые параметры.

The screenshot shows the web interface of the Alkoramka device. On the left is a sidebar with a menu: 'RU', 'Заводской номер: 0048', '2021-07-05 14:22:48 (GMT+7)', 'Режим поверки', 'Текущее измерение', 'Основные настройки', 'Сеть' (highlighted with a red box), 'Звук', 'Виганд', 'Реле', 'Время', 'Термоконтроль', 'Сохранить настройки', 'Перезагрузка', 'Выйти'. The main content area is titled 'Настройка локальной сети' and contains three sections: 1. 'Настройки локальной сети' with radio buttons for 'Получить IP-адрес автоматически' and 'Использовать следующий IP-адрес:' (selected). Below are input fields for IP-адрес: 172.19.40.65, Маска подсети: 255.255.255.0, Основной шлюз: 172.19.40.1, and MAC-адрес: 04:79:B7:D2:3B:11, with an 'Установить' button. 2. 'Настройки сервера данных' with input fields for IP-адрес: 172.19.40.198 and Порт: 1883, with an 'Установить' button. 3. 'Настройка UDP подключения' (highlighted with a red box) with input fields for UDP порт приёма команд: 9761 and UDP порт отправки результата: 0 (with a note '(0 - порт, с которого принята последняя команда)'), and an 'Установить' button.

Рис. 48. Пример окна настроек Алкорамки.

Настройки точки доступа:

В программе «Клиент» выделите на вкладке «Оборудование» нужный контроллер в списке, нажмите кнопку «Настройки». В открывшемся окне перейдите на вкладку «Общие» и включите опцию «Использовать алкотестер «Алкорамка». Укажите заданные устройству IP-адрес и порт (параметр «UDP порт приёма команд» в настройках Алкорамки).



Использовать алкотестер "Алкорамка"
IP: Порт:

Рис. 49. Пример настройки в параметрах контроллера.

Настройки режимов:

Для сотрудников, для которых требуется дополнительный контроль при входе или выходе, создать режим в «Исключениях» со следующими настройками:

- «Персонал, попадающий под действие» – выбрать все необходимые пропуска.
- «Применимость к точкам доступа» – выбрать все точки доступа, оборудованные алкотестерами.
- Убедиться, что срок действия добавленного режима-исключения начинается с нужной даты, а срок окончания находится ощутимо далеко в будущем.
- Срок окончания действия режима установить на много лет вперед.
- На вкладке «Дни» добавить как минимум один день режима и добавить интервалы доступа на вход и на выход.
- На вкладке «Специальные правила» необходимо настроить необходимые опции из секции «Тестирование на алкоголь».

13. Турникеты и калитки

13.1. Подключение турникетов, общие сведения

Контроллер поддерживает различные варианты управления турникетом и обработки датчиков прохода. Управление турникетом осуществляется с помощью контактов реле, расположенных на плате контроллера. Каждое реле имеет группу контактов, работающих на переключение (COM – общий контакт, NC – нормально замкнутый, NO – нормально разомкнутый).

Описание логики управления турникетом приведено в разделе [Логика работы контроллера типа точки доступа "Турникет"](#).

13.2. Варианты управления турникетом

Потенциальное управление:

При разрешении контроллером прохода срабатывает реле, отвечающее за вход или выход. Время включения реле при ожидания прохода настраивается, по умолчанию равно 5 секундам. По окончании времени ожидания или при совершении прохода реле возвращается в неактивное состояние, закрывая турникет.

Импульсное управление:

При разрешении контроллером прохода кратковременно срабатывает реле, отвечающее за вход или выход. По окончании времени ожидания прохода (по умолчанию равно 5 секундам) или при его совершении кратковременно срабатывает третье реле, закрывая турникет. Длительность импульсов включения реле в импульсном режиме управления настраивается.

13.3. Варианты обработки датчиков прохода

1. «**Прямая схема**», при которой используются два датчика прохода, срабатывающих в разных диапазонах углов поворота преграждающих планок турникета (некоторые модели турникетов Пэрко).
2. «**Упрощённая схема**», при которой используются две линии, на которые контроллер турникета выдаёт импульсные сигналы уведомления о проходе в ту или иную сторону (большинство моделей турникетов).
3. «**Однопроводная схема**», при которой турникет имеет один датчик, срабатывающий при проходе в любом направлении (например, старые модели «Ростов–Дон»).

13.4. Пульт управления турникетом, общие сведения

Подключение пульта управления не к турникету, а к контроллеру позволяет корректно регистрировать проходы, санкционированные с пульта управления, а также гибко управлять разрешением разовых проходов или постоянным разрешением доступа в различных направлениях.

Контроллер Sigur E4. Описание и инструкция по эксплуатации.

Контроллер позволяет обрабатывать команды с трёх нормально разомкнутых кнопок пульта управления. Обслуживание индикации пульта осуществляется блоками управления турникетов.

13.5. Пример подключения турникета

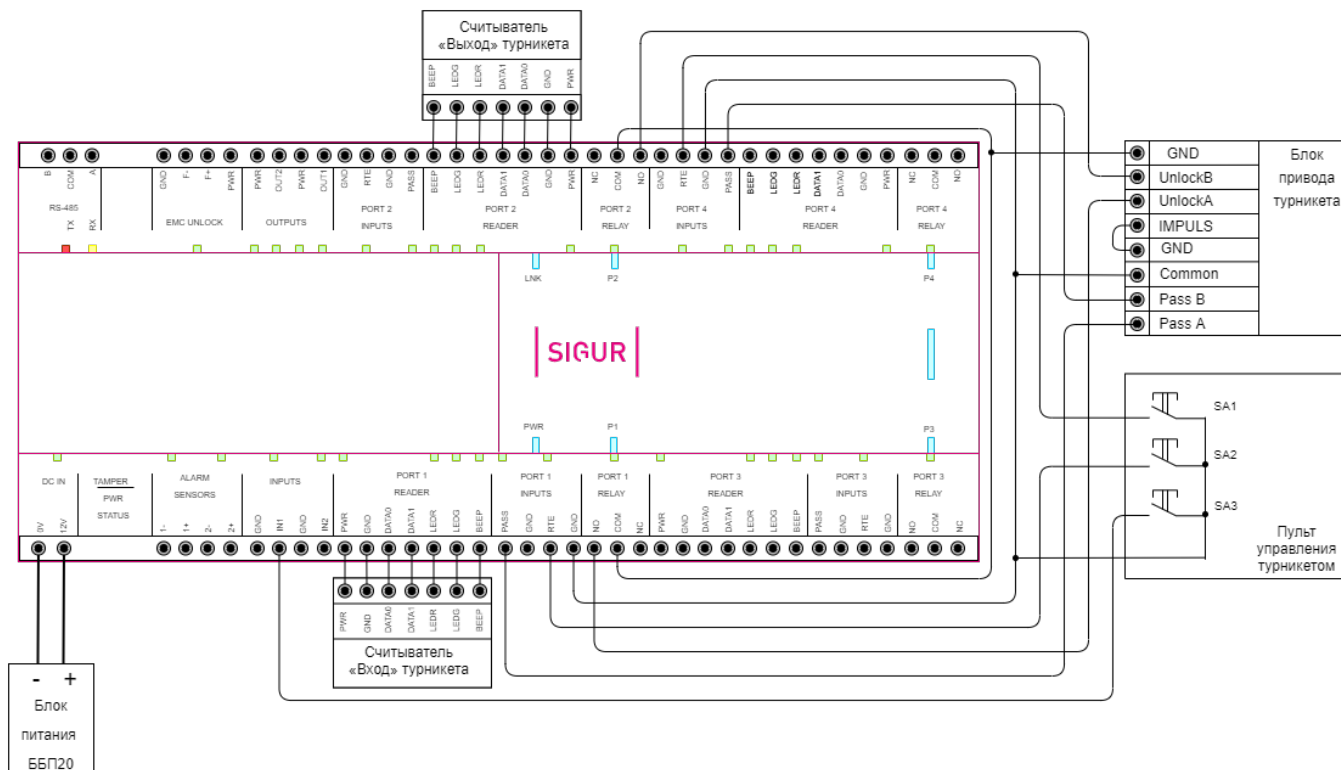


Рис. 50. Пример подключения турникета.

13.6. Турникеты 3V

Контроллер, для работы с турникетами 3V, должен быть переключён в режим потенциального управления и работы с нормально разомкнутыми датчиками прохода по упрощённой схеме.

Для этого выберите на контроллере типовую конфигурацию «Турникет, потенциальное управление».

Если переключки PASS A, PASS B на плате турникета выставлены в положение «NC», то дополнительные настройки не требуются.

Если же переключки PASS A, PASS B на плате турникета выставлены в положение «NO», то необходимо установить состояние датчика «нормально разомкнут». Для этого, в настройках контроллера, установите функцию:

- Функция - «Линия датчика «Вход» прохода», Точка доступа 1, клемма PASS(PORT 1 INPUTS) — нормально разомкнут.
- Функция - «Линия датчика «Выход» прохода», Точка доступа 1, клемма PASS(PORT 2 INPUTS) — нормально разомкнут.

Для подключения турникета 3V можно использовать либо контакты на лицевой стороне платы управления турникета, либо разъёмы с тыльной стороны платы управления турникета.

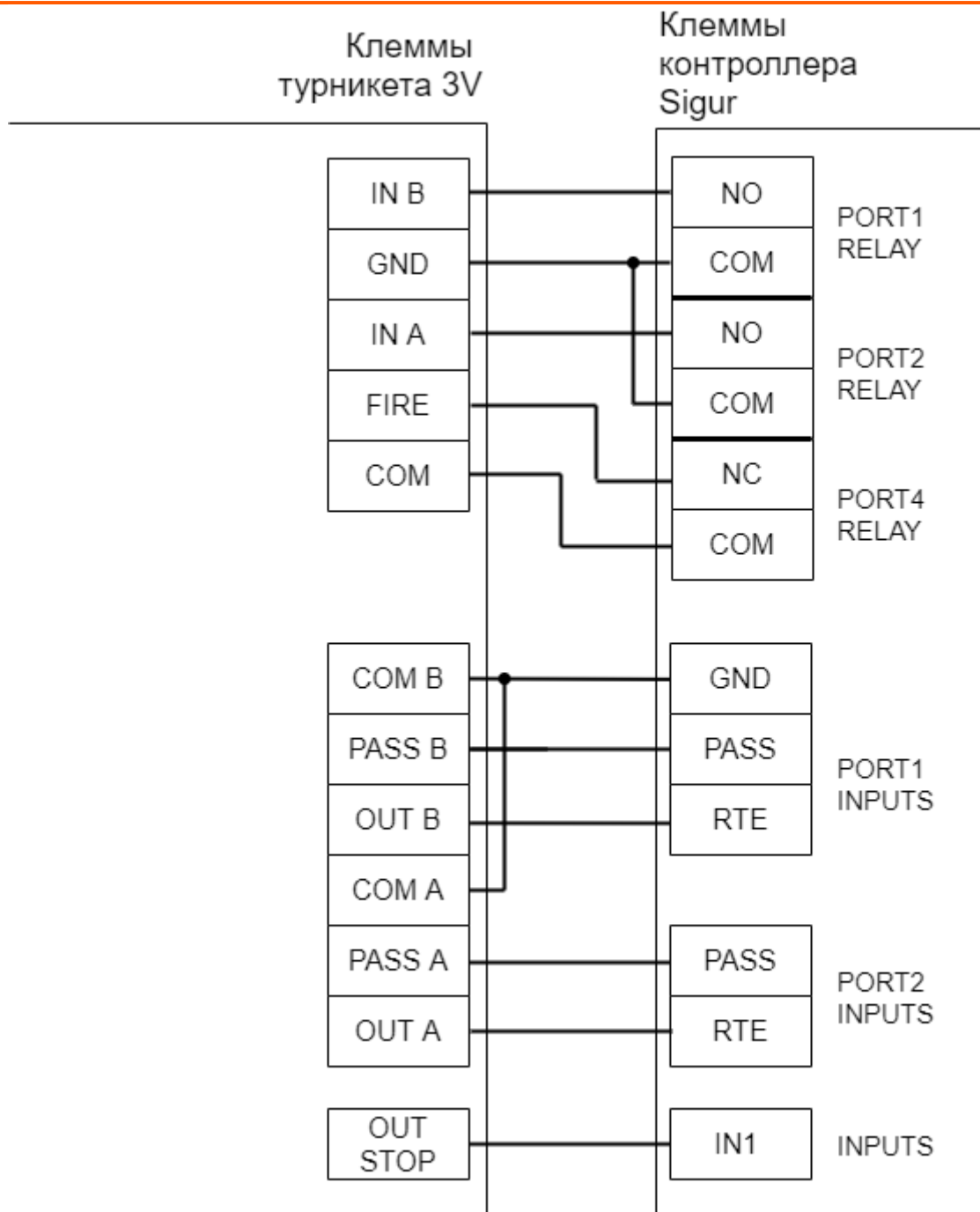


Рис. 51. Подключение турникета 3V к контроллеру с помощью разъемов на лицевой стороне платы управления турникета.

Пульт подключается напрямую к турникету согласно инструкции на турникет.

13.7. Турникеты и калитки PERCo

13.7.1. PERCo TTR-04.1, TTD-03, T-5, TTR-07, TTR-08A, TTD-08A

Контроллер для работы с турникетами PERCo TTR-04.1, TTD-03, T-5, TTR-07, TTR-08A, TTD-08A должен быть переключён в режим потенциального управления и работы с нормально замкнутыми датчиками прохода по упрощённой схеме.

Выберите на контроллере типовую конфигурацию «Турникет, потенциальное управление».

Так же, в настройках контроллера в программе «Клиент» включите опцию «Учитывать особенность турникета Пэрко». Для этого выделите точку доступа на вкладке «Оборудование», нажмите «Настройки», выключите опцию «Отображать только базовые настройки», включите «Учитывать особенность турникета Пэрко» и нажмите «ОК».

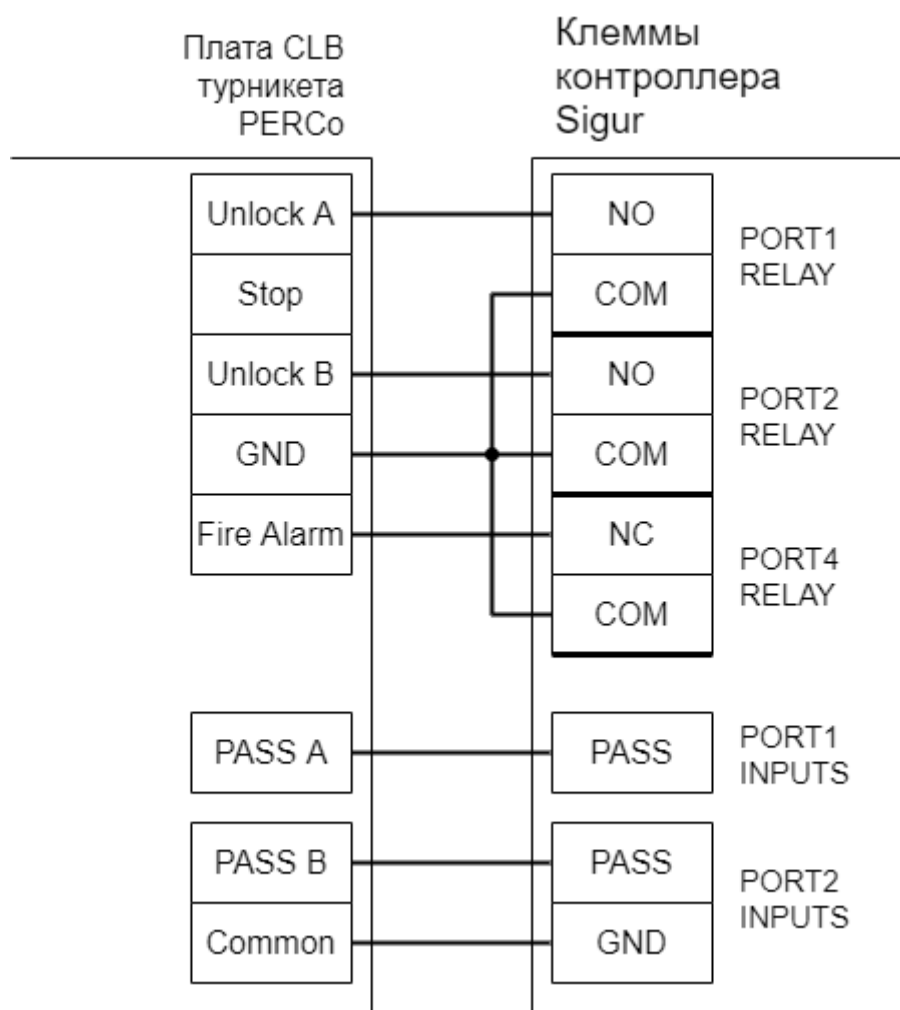


Рис. 52. PERCo TTR-04.1, TTD-03, T-5, TTR-07, TTR-08A, TTD-08A.

⚠ При подключении турникетов PERCo TTR-04.1, TTD-03, T-5, TTR-07, TTR-08A, TTD-08A необходимо снять перемычку J1 на плате CLB турникета для переключения его в режим с потенциальным управлением. В импульсном режиме он автоматически закрывается через фиксированное время, которое не может быть изменено контроллером Sigur.

Для подключения пульта управления смотрите раздел Пульт управления PERCo.

13.7.2. PERCo-RTD-15

Контроллер для работы с турникетом PERCo-RTD-15 должен быть переключён в режим потенциального управления и работы с нормально замкнутыми датчиками прохода по упрощённой схеме.

Для этого выберите на контроллере типовую конфигурацию «Турникет, потенциальное управление».

В настройках контроллера в «Клиент» включите опцию «Учитывать особенность турникета Пэрко». Для этого выделите точку доступа на вкладке «Оборудование», нажмите «Настройки», выключите опцию «Отображать только базовые настройки», включите «Учитывать особенность турникета Пэрко» и нажмите «ОК».

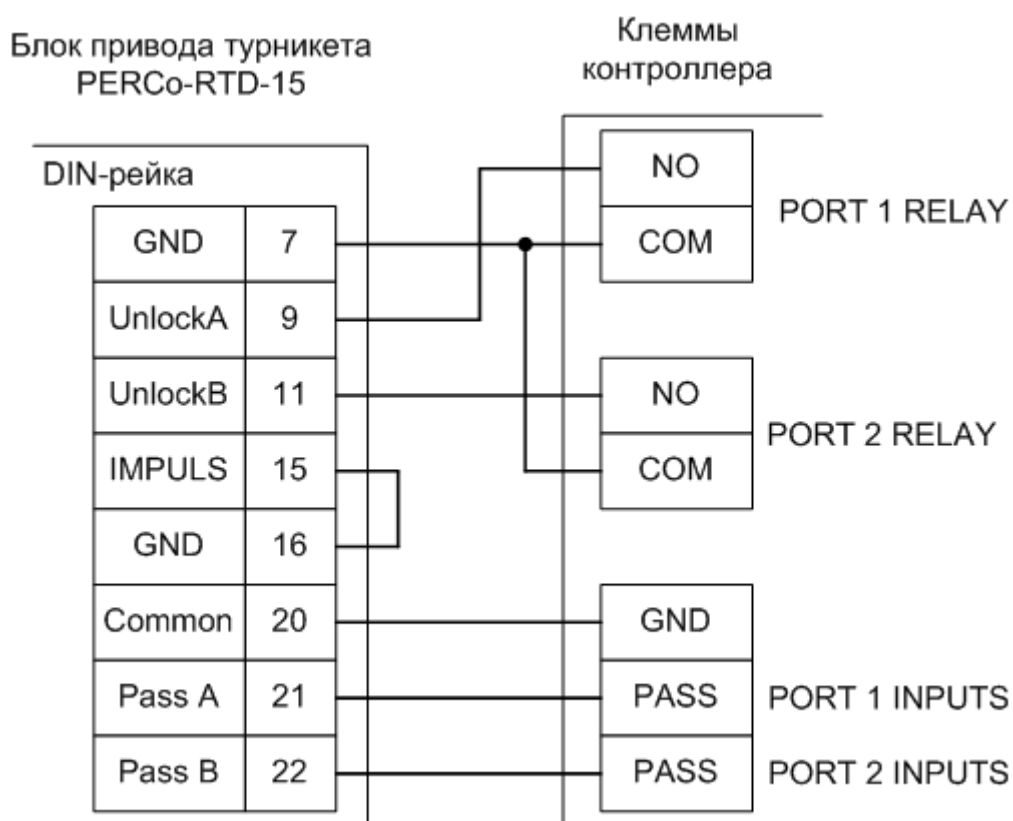


Рис. 53. PERCo-RTD-15.


Для подключения пульта управления смотрите раздел Пульт управления PERCo.

13.7.3. PERCo-TB01

Контроллер для работы с турникетом PERCo-TB01 должен быть переключён в режим потенциального управления и работы с нормально замкнутыми датчиками прохода по упрощённой схеме.

Для этого выберите на контроллере типовую конфигурацию «Турникет, потенциальное управление».

В настройках контроллера в «Клиент» включите опцию «Учитывать особенность турникета Пэрко». Для этого выделите точку доступа на вкладке «Оборудование», нажмите «Настройки», выключите опцию «Отображать только базовые настройки», включите «Учитывать особенность турникета Пэрко» и нажмите «ОК».

 При подключении турникетов PERCo-TB01 необходимо снять перемычку J1 на плате CLB турникета для переключения его в режим с потенциальным управлением. В импульсном режиме он автоматически закрывается через фиксированное время, которое не может быть изменено контроллером СКУД.

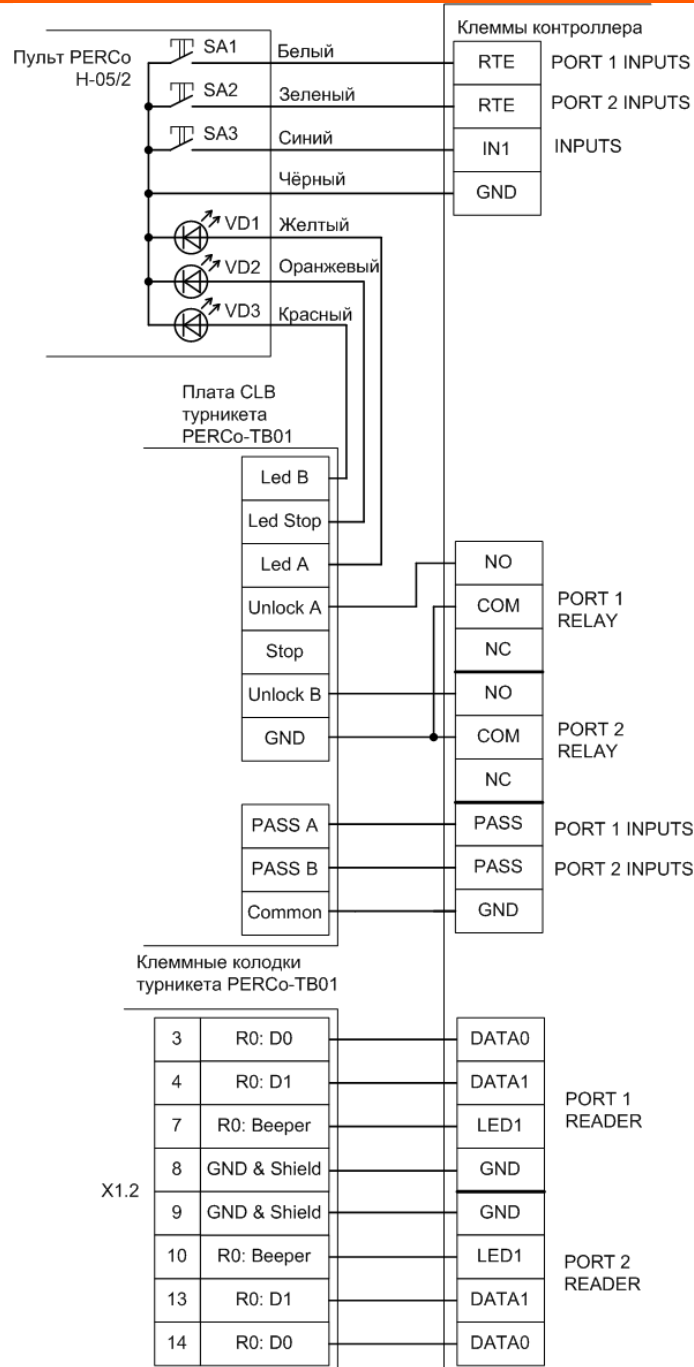


Рис. 54. PERCo TB-01.

13.7.4. PERCo-КТ02 и PERCo-КТ05

⚠ Внимание! Данные электронные проходные предназначены только для подключения к СКУД PERCo S20. Подключение к СКУД «Sigur» осуществляется с частичной потерей их функциональности (не работают встроенные в турникет считыватели и мнемоническая индикация).

Контроллер Sigur E4. Описание и инструкция по эксплуатации.

При подборе оборудования для СКУД рекомендуем выбирать стандартные модели турникетов PERCo, такие как ТВ01, ТВС01 и т.п.

Данный раздел актуален для моделей электронных проходных PERCo-КТ02.3, PERCo-КТ02.7М, PERCo-КТ05.4, PERCo-КТ05.4А, PERCo-КТ05.7М, PERCo-КТ05.7МА (различаются встроенными считывателями и типом штанг в комплекте).

Подключение производится к разъёму блока механики проходной. Встроенный контроллер PERCo полностью исключается из схемы.

Контроллер должен быть переключён в режим импульсного управления и работы с нормально замкнутыми датчиками прохода по прямой схеме.

Для этого выберите на контроллере типовую конфигурацию «Турникет, импульсное управление».

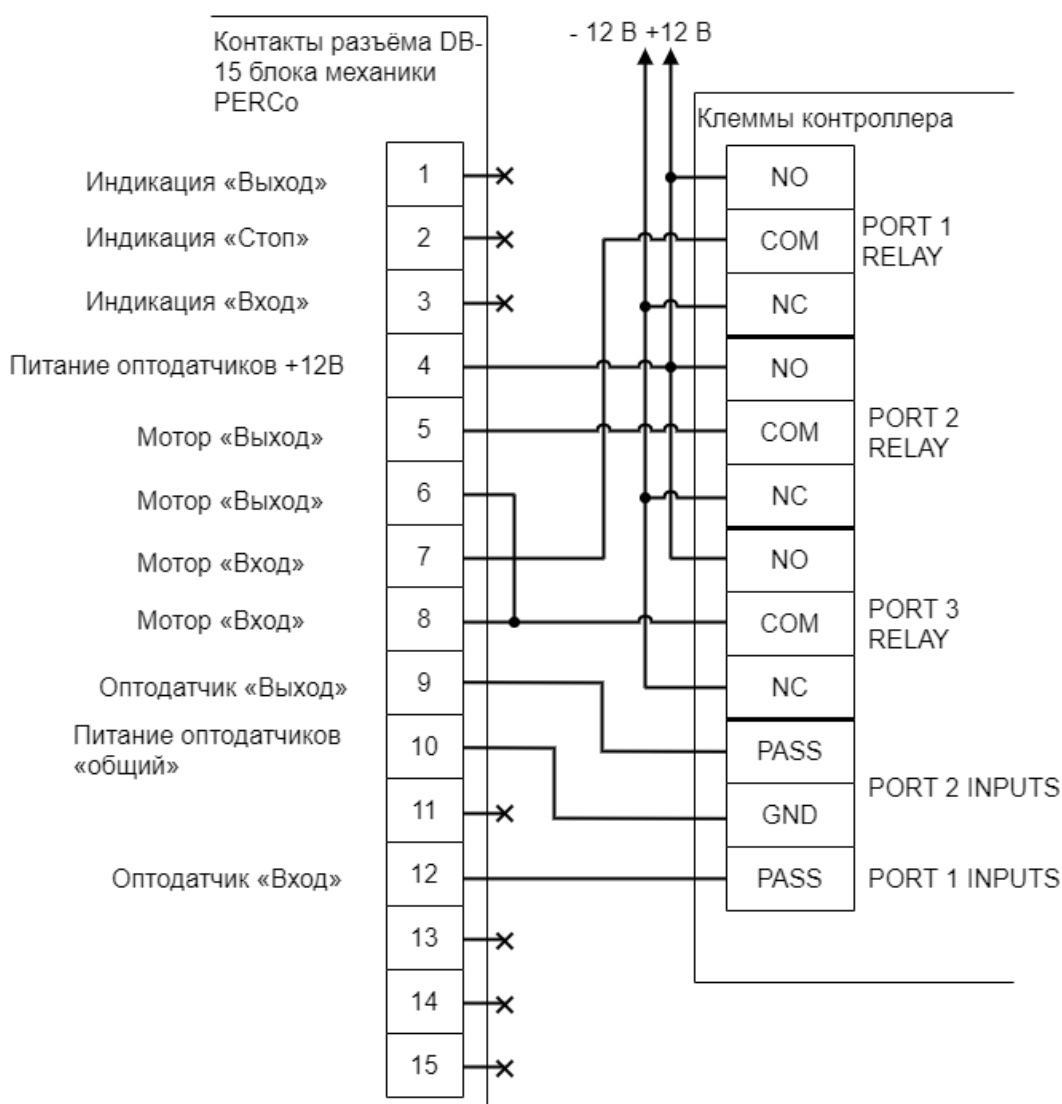


Рис. 55. PERCo-КТ02 и КТ05.



Рис. 56. Штекер DB-15M, подключаемый к блоку механики PERCo.

Номера контактов – рядом со штырями.

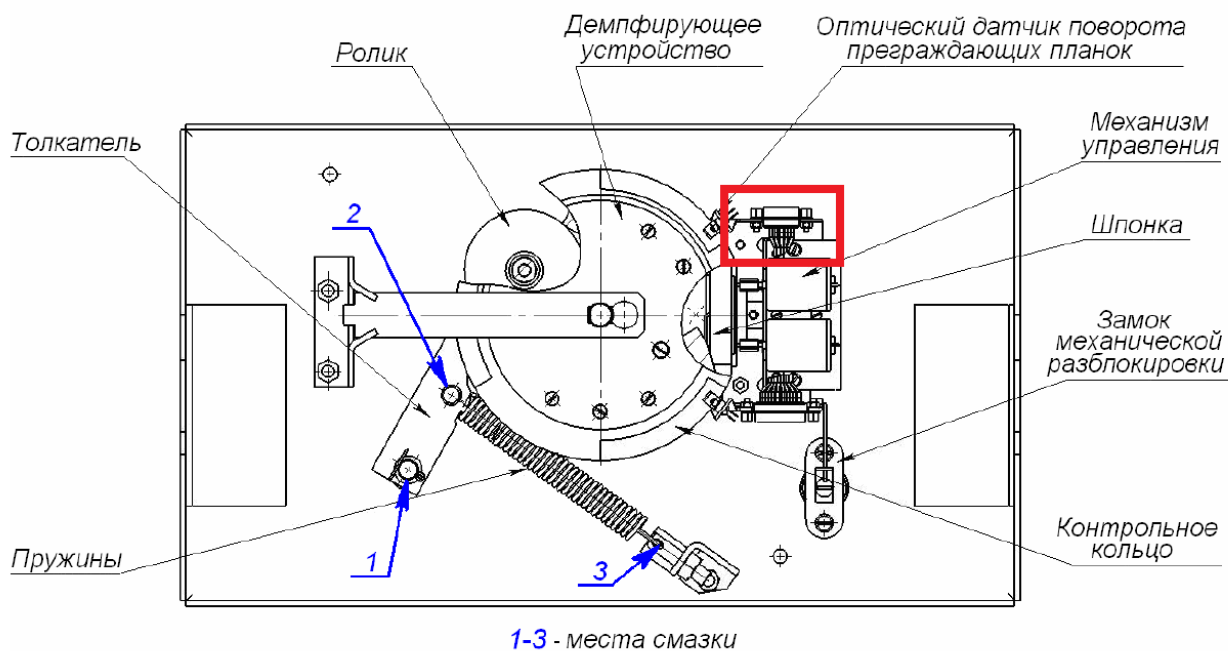


Рисунок 14. Расположение внутренних деталей и узлов стойки ЭП

Рис. 57. Расположение штекера DB-15M (обведено красной рамкой).

Для подключения пульта ручного управления дополнительно понадобятся три резистора сопротивлением 1 кОм:

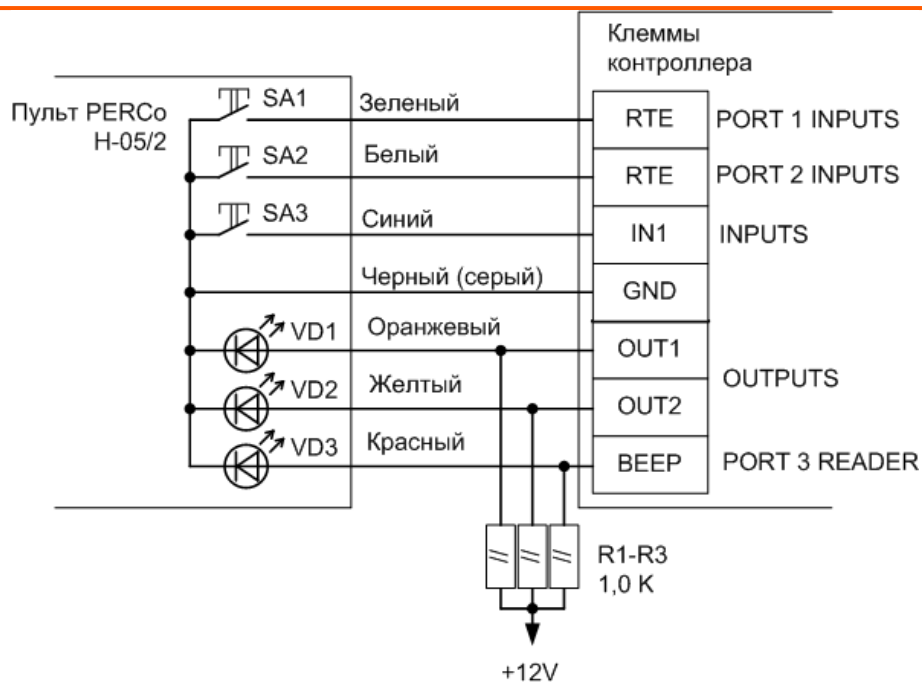


Рис. 58. Пульт управления PERCo-КТ02 и КТ05.3.

Работа контроллера со встроенными считывателями электронных проходных невозможна. Следует установить считыватели, имеющие стандартный выходной интерфейс Wiegand.

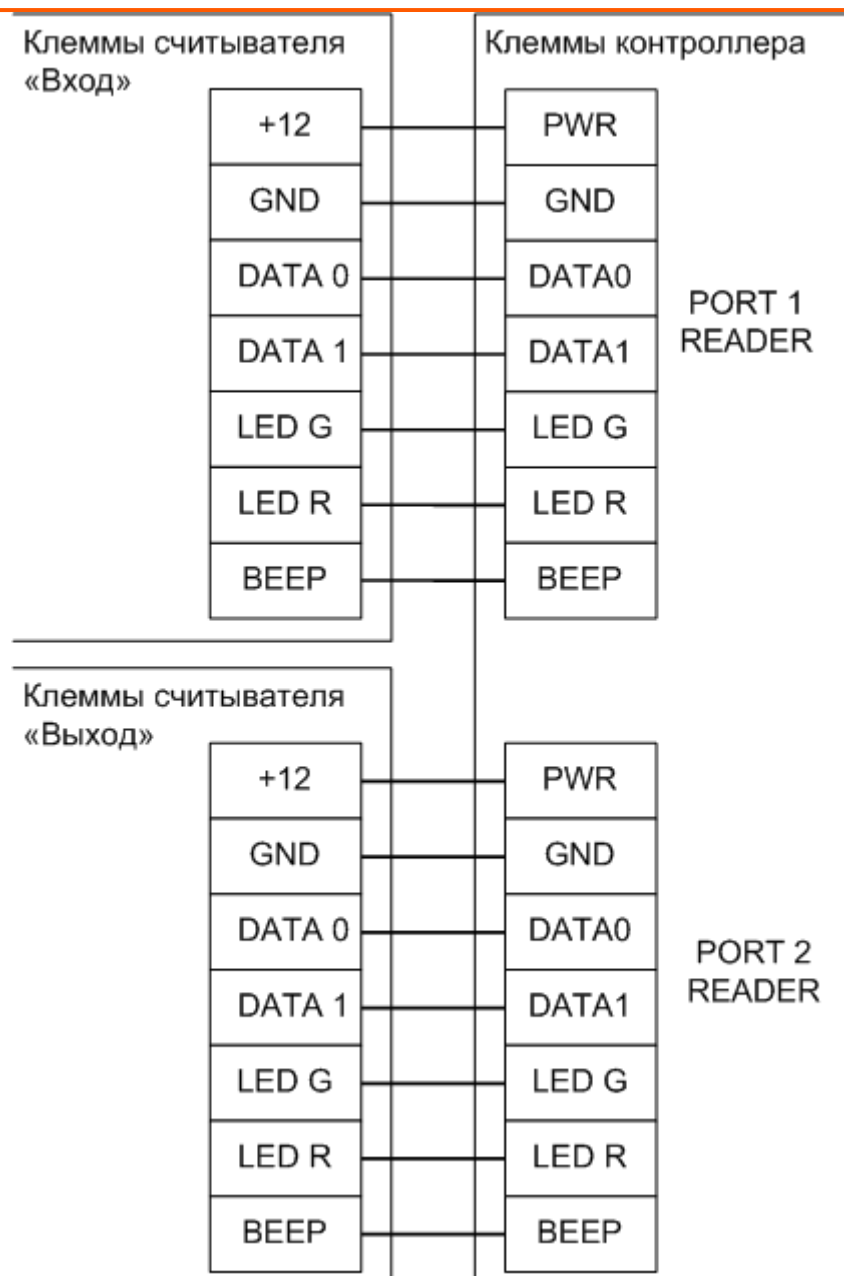


Рис. 59. Пример подключения считывателей для PERCo-KT02 и KT05.3.

Перед запуском в работу точки доступа, обслуживающей проходную PERCo-KT02 или KT-05, нужно произвести её обязательные настройки.

Для этого запустите «Программу управления», выберите вкладку «Оборудование», выделите контроллер в списке и нажмите «Настройки»:

- Увеличьте значение параметра «Длина импульсов управления турникетом» до 0,5 секунд.

В секции «Управление индикацией считывателей» LED1:

- Включить «Сигнализировать о разрешении доступа – протяжённым сигналом пока система ждет прохода» и «Сигнализировать о состоянии точки доступа – если точка в «разблокированном» режиме».

Контроллер Sigur E4. Описание и инструкция по эксплуатации.

- Выключить «Сигнализировать о запрете доступа», «Сигнализировать другие ситуации» и «Инвертировать результирующий сигнал».

В секции «Управление индикацией считывателей» LED2:

- Включить «Сигнализировать о разрешении доступа — протяжённым сигналом пока система ждет прохода», «Сигнализировать о состоянии точки доступа — если точка в «разблокированном» режиме» и «Инвертировать результирующий сигнал».
- Выключить «Сигнализировать о запрете доступа» и «Сигнализировать другие ситуации».

В секции «Управление индикацией считывателей» LED3:

- Включить «Сигнализировать о разрешении доступа — коротким сигналом», «Сигнализировать о запрете доступа (три коротких сигнала)».
- Выключить «Сигнализировать о состоянии точки доступа», «Сигнализировать другие ситуации» и «Инвертировать результирующий сигнал».

Также добавьте следующие функции:

- Функция - Индикатор «Вход» пульта управления; Клемма: OUT1, нормально активен.
- Функция - Индикатор «Выход» пульта управления; Клемма: OUT2, нормально активен.
- Функция - Индикатор «Стоп» пульта управления; Клемма: BEEP (PORT 3 READER), нормально активен.
- Функция - «Тип датчиков прохода турникета», выбираем «Прямой интерфейс»

13.7.5. PERCo ST-01, ST-02

Контроллер для работы с турникетами PERCo ST-01, ST-02 должен быть переключён в режим потенциального управления и работы с нормально разомкнутыми датчиками прохода по упрощённой схеме.

Для этого выберите на контроллере типовую конфигурацию «Турникет, потенциальное управление».

В настройках контроллера в программе «Клиент» включите опцию «Учитывать особенность турникета Пэрко». Для этого выделите точку доступа на вкладке «Оборудование», нажмите «Настройки», выключите опцию «Отображать только базовые настройки», включите «Учитывать особенность турникета Пэрко» и нажмите «ОК».

Также необходимо установить состояние датчиков «нормально разомкнут». Для этого в настройках контроллера добавьте функции:

- Функция - «Линия датчика «Вход» прохода», клемма «PORT 1 INPUTS — нормально разомкнут».
- Функция - «Линия датчика «Выход» прохода», клемма «PORT 2 INPUTS — нормально разомкнут».

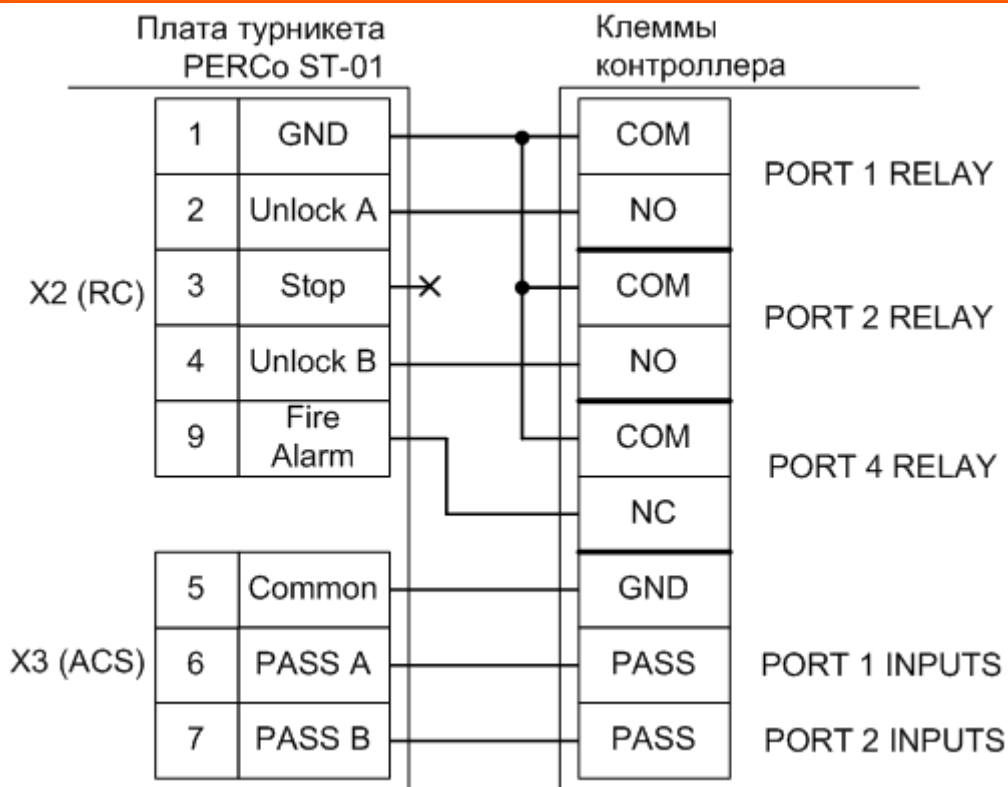


Рис. 60. PERCo ST-01 и ST-02.

⚠ Необходимо ВЫКЛЮЧИТЬ переключатель Pulse на плате турникета PERCo ST-01 для переключения его в потенциальный режим управления. В импульсном режиме он автоматически закрывается через фиксированное время, которое не может быть изменено контроллером Sigur.

Для подключения пульта управления смотрите раздел «Пульт управления PERCo».

13.7.6. Пульт управления PERCo

Кнопки пульта управления PERCo (H-05/2, H6/4) подключаются к контроллеру Sigur, индикация — к контроллеру турникета PERCo.

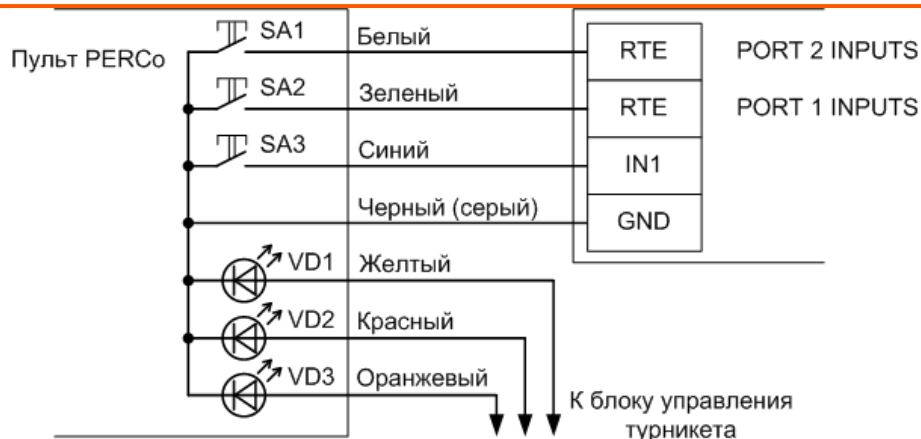


Рис. 61. Пульт управления PERCo без разъёма.

- Цвета проводов пульта могут отличаться в разных поставках, для корректного подключения изучите документацию на турникет.



Рис. 62. Пульт управления PERCo с разъёмом.

При необходимости можно подключить провода пульта напрямую к клеммам контроллера. При этом следует учесть, что цвета проводов на схеме приведены ориентировочно, для правильного подключения запомните соответствие проводов и контактов штекера.

На рисунках:

SA1	Нормально разомкнутая кнопка «А» пульта (выход).
SA2	Нормально разомкнутая кнопка «В» пульта (вход).

SA3	Нормально разомкнутая кнопка «Стоп» пульта.
VD1	Светодиодный индикатор «А» пульта.
VD2	Светодиодный индикатор «В» пульта.
VD3	Светодиодный индикатор «Стоп» пульта.
XT1	Штекер DB-9M пульта управления.
XP1	Разъём DB-9F для создания переходника «Пульт – Контроллер Sigur», в комплект поставки контроллера не входит.

Возможно два варианта подключения кнопок пульта.

1. Напрямую к блоку управления турникета. Либо все проходы, разрешённые с пульта управления, будут регистрироваться в СКУД как факты взлома, либо все несанкционированные срабатывания датчиков прохода будут регистрироваться как проходы с пульта (в зависимости от настроек контроллера). Сохранится возможность ручного включения режима свободного прохода в одном или обоих направлениях.
2. К контроллеру. Проходы, санкционированные нажатием кнопок, будут фиксироваться в СКУД именно как «проход, санкционированный с кнопки», однако не будет возможности включения режима свободного прохода.

13.8. Турникеты Praktika (Oxgard)

13.8.1. Praktika T-01...06

Контроллер для работы с турникетами Praktika T-0X должен быть переключён в режим потенциального управления и работы с нормально разомкнутыми датчиками прохода по упрощённой схеме.

Для этого выберите на контроллере типовую конфигурацию «Турникет, потенциальное управление».

Также необходимо установить состояние датчиков «нормально разомкнут». Для этого в настройках контроллера установите функции:

- Функция - «Линия датчика «Вход» прохода», Точка доступа 1, клемма PASS(PORT 1 INPUTS) — нормально разомкнут.
- Функция - «Линия датчика «Выход» прохода», Точка доступа 1, клемма PASS(PORT 2 INPUTS)— нормально разомкнут.

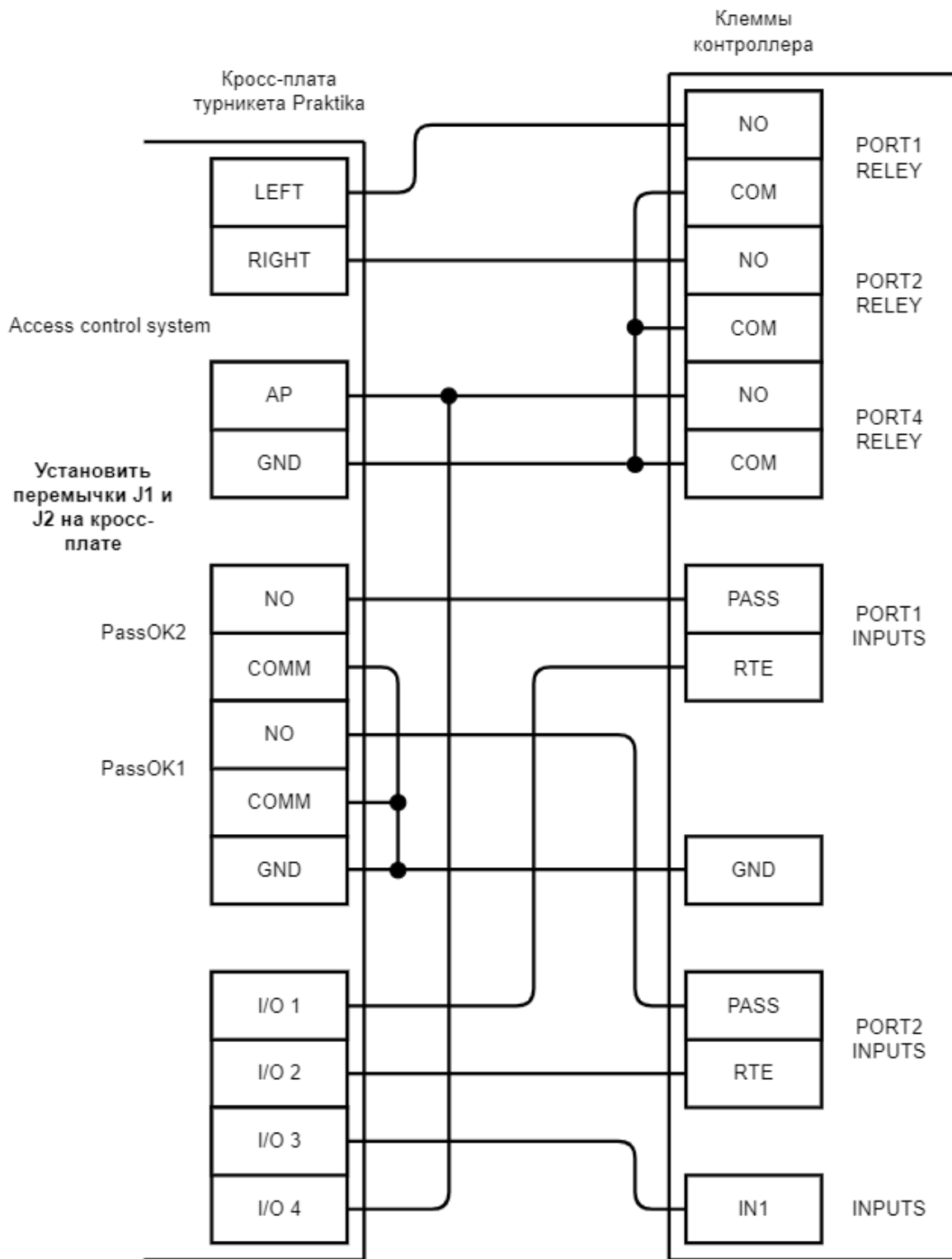


Рис. 63. Praktika T-01...T-06.

Пульт управления подключается к контроллеру турникета.

13.8.2. Cube C-04

Контроллер для работы с турникетами Cube C-04 должен быть переключён в режим потенциального управления и работы с нормально разомкнутыми датчиками прохода по упрощённой схеме.

Для этого выберите на контроллере типовую конфигурацию «Турникет, потенциальное управление».

В настройках контроллера в программе «Клиент» необходимо выделить точку доступа на вкладке «Оборудование», нажать «Настройки», выключить опцию «Отображать только базовые настройки» и включить «Запирать турникет по спаду сигнала датчика прохода».

Также необходимо установить состояние датчиков «нормально разомкнут». Для этого в настройках контроллера установите функции для «точки доступа 1»:

- Функция - «Линия датчика «Вход» прохода», клемма PASS(PORT 1 INPUTS) — нормально разомкнут.
- Функция - «Линия датчика «Выход» прохода», клемма PASS(PORT 2 INPUTS) — нормально разомкнут.

Для подключения встроенного картоприёмника требуется соединить клеммы контроллера с клеммами КП, установить в КП считыватель и подключить его к свободному порту контроллера.

Настройки точки доступа:

В программе «Клиент» выделите на вкладке «Оборудование» нужный нам контроллер в списке, нажмите кнопку «Настройки», выключите «Отображать только базовые параметры»:

- Установите значение параметра «Время ожидания санкции оператора на доступ» равным примерно 3 секундам – после считывания кода карточки посетителя контроллер будет ожидать от картоприёмника подтверждения изъятия карты в течение этого времени.
- Установите значение параметра «Длительность импульсов изъять/вернуть карту» равным примерно 2 секундам.

Также добавьте следующие функции:

- Функция - «Линия запроса санкции оператора при разрешённом доступе», клемма - «OUT1(INPUTS), нормально неактивен».
- Функция - «Линия «Вернуть карту» в направлении «выход», клемма - «OUT2(INPUTS), нормально неактивен».
- «Порт считывателя на выход - дополнительный», Номер порта - «(номер, к которому подключён считыватель картоприёмника)».

Нажмите «ОК».

Настройки режимов:

Для пропусков посетителей, которые требуется забирать при выходе, создайте на вкладке «Режимы» в приоритетной группе (Уровни 2-4) новый режим со следующими настройками:

- «Персонал, попадающий под действие» - выберите все пропуска посетителей.

Контроллер Sigur E4. Описание и инструкция по эксплуатации.

- «Применимость к точкам доступа» - выберите все точки доступа, преграждающие выходы с территории предприятия.
- Убедитесь, что срок действия добавленного режима-исключения начинается с нужной даты, а срок окончания находится ощутимо далеко в будущем.
- На вкладке «Дни» добавьте как минимум один день режима и добавьте интервалы доступа на вход и на выход.
- На вкладке «Специальные правила» включите две опции: «Требовать санкции охраны на проход в направлении «выход» и «Разрешать проход «на выход» — только через дополнительный (сборник пропусков)».

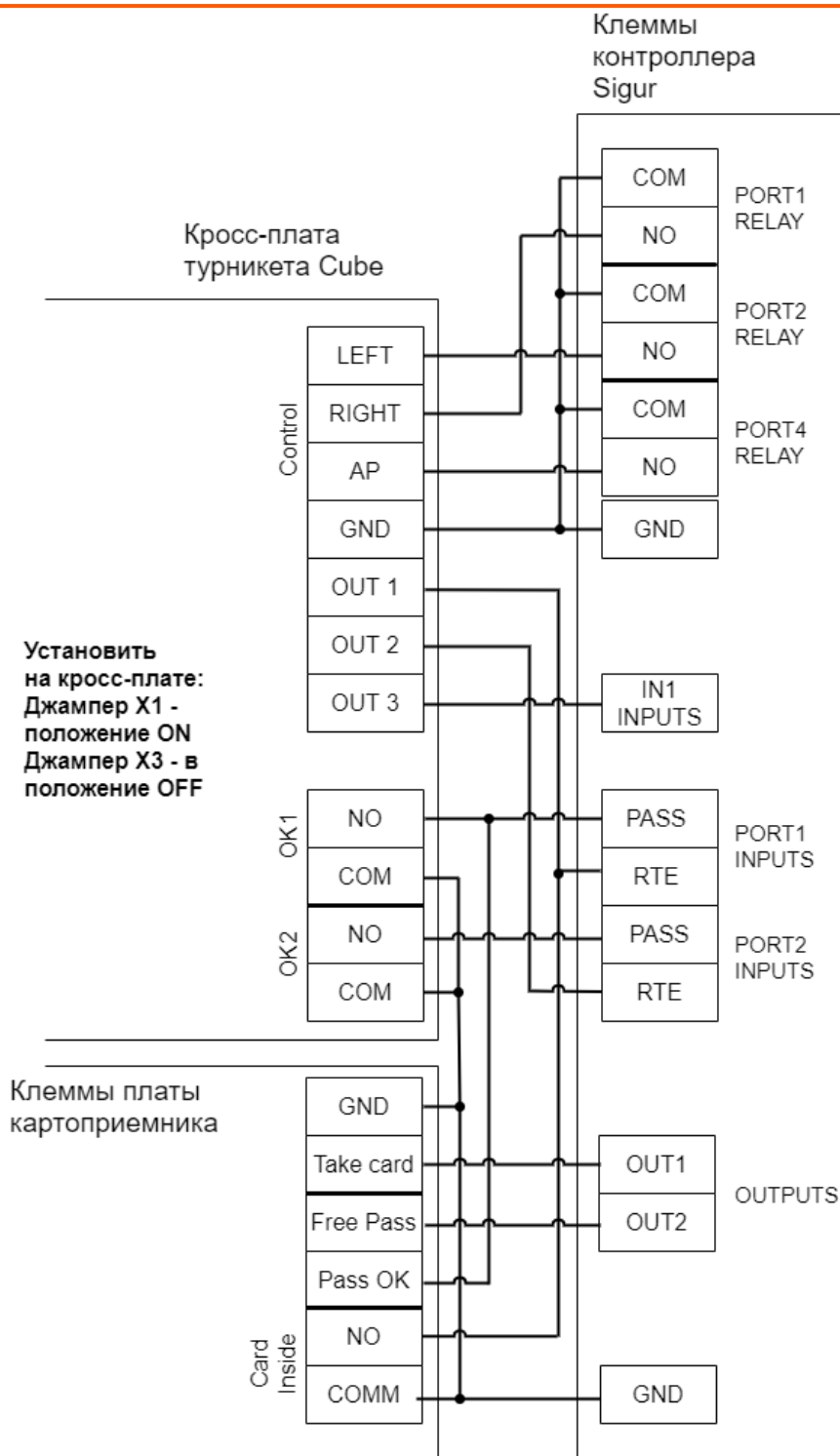



Рис. 64. Cube C-04.

13.9. CARDDEX

Приведены схемы подключения турникетов CARDDEX с блоками управления CBU-110, CBU-120, CBU-210, CBU-250 (CBU-150/250). Например, модели STR-01, STR-02 или STR-03.

13.9.1. Блок управления CARDDEX CBU-250 (CBU-150/250)

 Из-за особенностей электроники турникета (нестандартный пульт ручного управления) существуют определённые ограничения на его функционирование в составе СКУД:

- Все несанкционированные контроллером СКУД срабатывания датчиков прохода (в том числе формально возможные взломы) будут регистрироваться как проходы с пульта.
- Возможны конфликтные ситуации при одновременном проходе по карточке и нажатии кнопок пульта.

Данный блок устанавливается в турникеты и электронные проходные CARDDEX серий STR-01/02/03/04 и STX-01/02/03/04.

Если турникет имеет встроенные считыватели, то клеммы W 1.0, W 1.1, W 2.0, W 2.1 блока управления CBU-250 (CBU-150/250) необходимо подключить к контроллеру согласно схеме. В противном случае подключение осуществляется по стандартной схеме напрямую к контроллеру Sigur.

Контроллер для работы с блоком управления CARDDEX CBU-250 (CBU-150/250) должен быть переключён в режим потенциального управления и работы с нормально разомкнутым датчиком прохода по упрощенной схеме.

Для этого выберите на контроллере типовую конфигурацию «Турникет, потенциальное управление».

Также необходимо изменить параметр «Тип датчиков прохода турникета». Для этого в программе «Клиент» выделяем на вкладке «Оборудование» нужный нам контроллер в списке, нажимаем кнопку «Настройки» и добавляем следующие функции:

- Функция -Тип датчиков прохода турникета, выбираем «Однопроводной интерфейс»
- Функция - Линия единственного датчика прохода, клемма - «PASS(PORT 1 INPUTS), нормально разомкнут»— нормально разомкнут.

Перед запуском в эксплуатацию точки доступа проведите настройки контроллера (выделить в списке на вкладке «Оборудование», нажать «настройки», выключить опцию «Отображать только базовые параметры»):

- «Реакция на «взлом» турникета №1 «на выход» – установить «Фиксировать проход «по кнопке» в направлении «на вход».
- «Реакция на «взлом» турникета №1 «на вход» – установить «Фиксировать проход «по кнопке» в направлении «на выход».

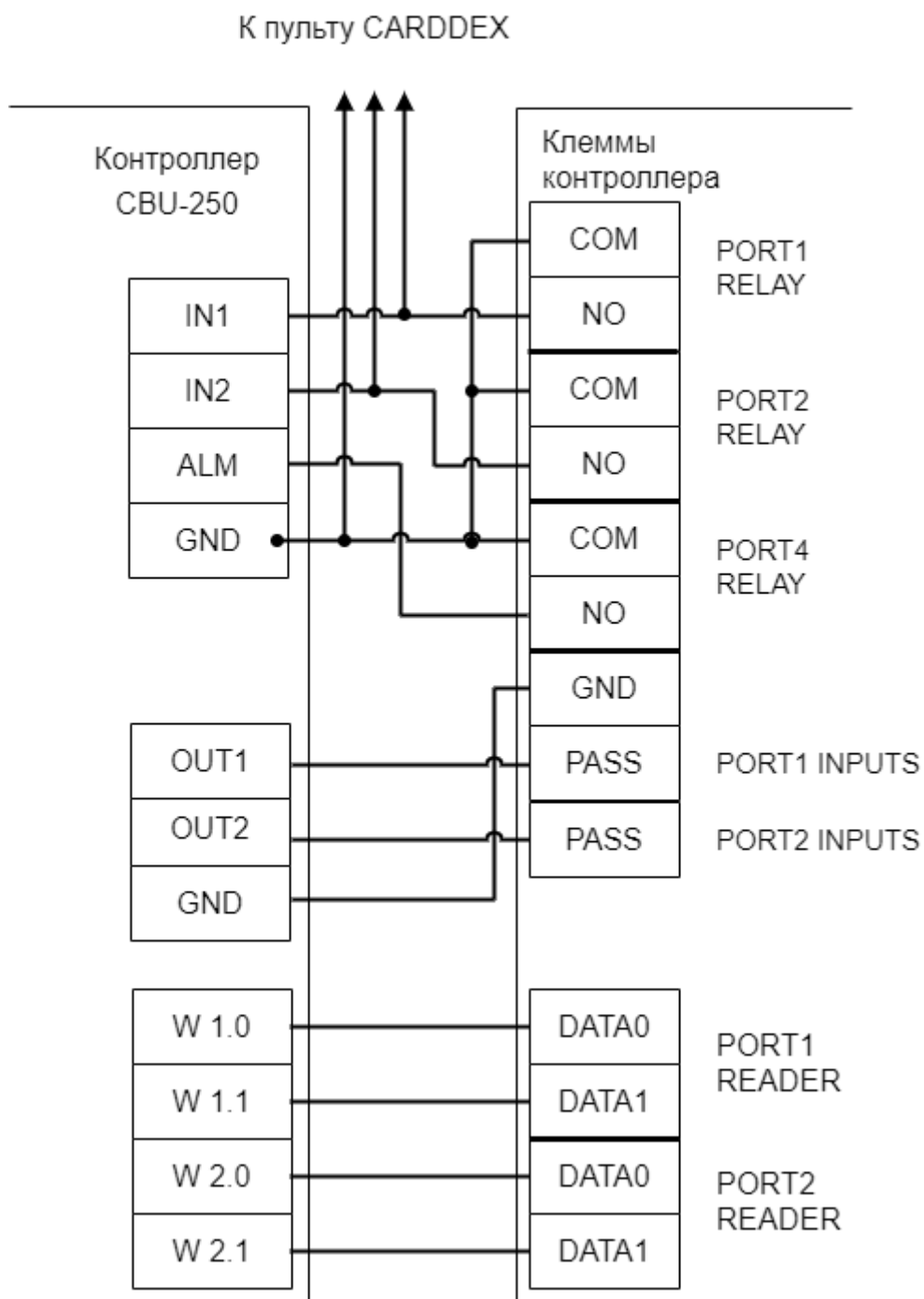


Рис. 65. Электронные проходные CARDDEX, контроллер турникета CBU-250 (CBU-150/250).

14. Ворота, шлагбаумы, болларды

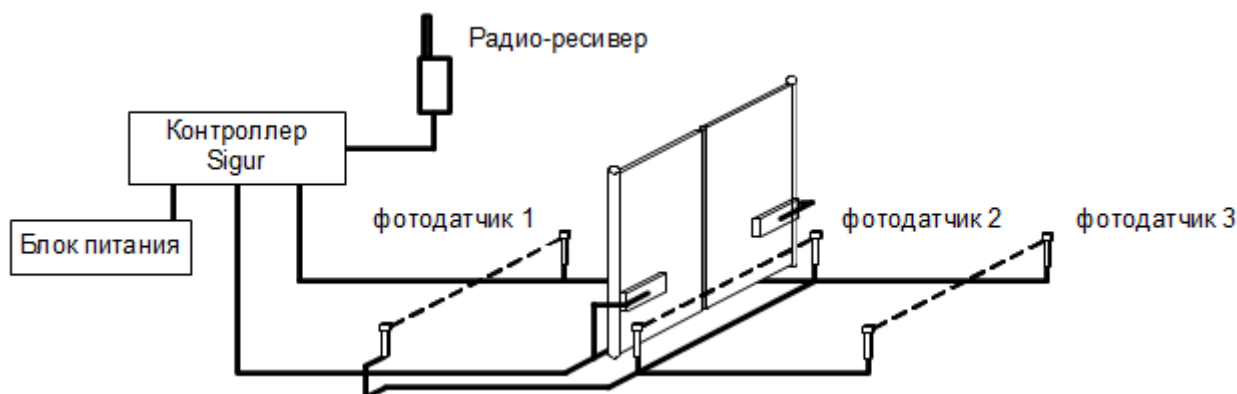
Контроллер позволяет управлять практически любыми приводами ворот и шлагбаумов, поддерживает подключение до трёх датчиков наличия автомобиля, при этом обеспечивается полностью автоматическая и безопасная работа ворот/шлагбаума.

Подключение ворот/шлагбаумов в общем случае состоит из следующего:

- Сторонний контроллер приводов ворот или шлагбаума (или непосредственно приводы створок)
- Двух кнопочный пульт ручного управления воротами
- 1-3 считывателя: центральный (например, радио-ресивер), два считывателя с разных сторон ворот (например, для идентификации по картам) или все три считывателя.
- Датчики наличия автомобиля в/около шлагбаума: центральный датчик и, опционально, два датчика наличия автомобиля с разных сторон ворот.
- Опционально: подключение светофоров.

14.1.

Пример автоматизации ворот с использованием радиобрелоков



Запрос проезда осуществляется с помощью нажатия кнопки на радиобрелоке. Для предотвращения случайного открывания ворот обработка запроса производится контроллером только при наличии машины в зоне действия датчика 1 или 3. Направление движения (въезд или выезд) определяется по датчику, активному в момент нажатия на кнопку брелока.

14.2. Пример автоматизации ворот с использованием карточек или меток



Запрос проезда осуществляется с помощью поднесения ключей – электронных карточек водителей автомашин, или считывания активных меток, установленных на каждой машине. Для данной конфигурации рекомендуется использование считывателей повышенной дальности. В данном примере датчики наличия автомобиля перед воротами не установлены. Такой вариант установки возможен, но не рекомендуется, т. к. понижается безопасность работы автоматизированных ворот.

Возможно подключение трёх считывателей одновременно, при этом можно использовать как радиобрелоки, так и стандартные прокси-карточки.

14.3. Управление приводами шлагбаумов/ворот

Контроллер позволяет управлять практически любыми приводами ворот, оснащённых собственными блоками управления. Для управления блоком управления шлагбаума/ворот в общем случае может использоваться типовая Конфигурация «Шлагбаум/ворота, логика "открыть, закрыть, стоп"».

В некоторых случаях для корректной работы контроллера необходимо в программе управления выбрать для параметра «Режим управления воротами» значение, отличное от типового, и выставить такую же логику на блоке управления привода (дип-переключателями или нажатиями специальной кнопки). Перед подключением найдите свою модель в разделе со схемами подключения - если необходимо отступление от типовых настроек, там это будет указано. Если же в данном списке нужная Вам модель отсутствует - свяжитесь с нами через форму [обратной связи](#) или [по почте](#).

На блоке управления отключаются переключателями либо перемычками такие режимы, как «Автоматическое закрывание», «Частичный стоп», «Открывание в режиме закрывания».

Все фотодатчики и кнопки управления подключаются к контроллеру.

14.4. Прямое управление мотор-редукторами

Для прямого управления предназначена Конфигурация «Шлагбаум/ворота, логика «прямое управление приводами».

⚠ Прямое подключение приводов ворот к контактам реле контроллера не допускается! Необходимо использование промежуточных реле, рассчитанных на коммутируемое напряжение не менее ~ 240 вольт и ток не менее чем удвоенный ток потребления моторов приводов.

Перед подключением найдите свою модель в разделе со схемами подключения - если необходимо отступление от типовых настроек, там это будет указано. Если же в данном списке нужная Вам модель отсутствует - свяжитесь с нами через форму [обратной связи](#) или [по почте](#).

14.5. Пульт управления шлагбаумом

Логика работы пульта управления описана в разделе «[Работа с пультом ручного управления](#)».

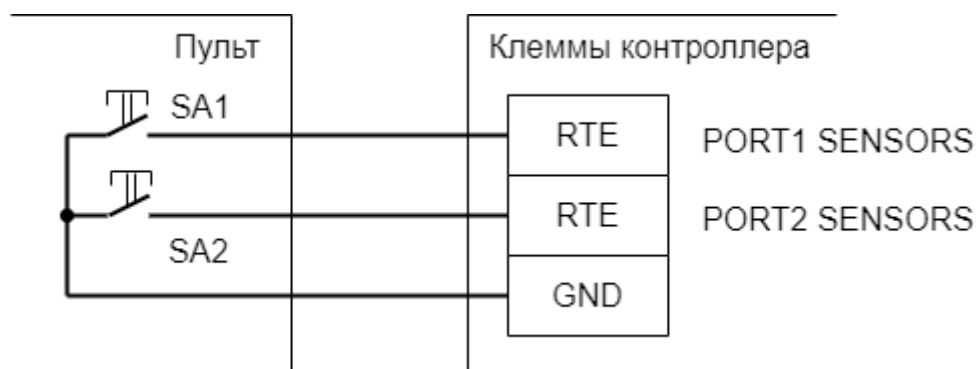


Рис. 66. Пример подключения пульта ручного управления шлагбаумом/воротами к контроллеру, кнопка «Стоп» нормально разомкнута.



Рис. 67. Пример подключения пульта ручного управления шлагбаумом/воротами к контроллеру, кнопка «Стоп» нормально замкнута.

На рисунках:

SA1	Нормально разомкнутая кнопка «Старт» / «Разрешение проезда».
SA2	Кнопка «Стоп» / «Запрет проезда».

14.6. Светофоры

Для прямого подключения к контроллеру Sigur годятся светофоры с низковольтным питанием (до 24 вольт). При подключении светофоров с напряжением питания более 24 вольт понадобятся дополнительные внешние реле с контактными группами, рассчитанными на соответствующее напряжение.

Контакты встроенных в контроллер реле защищены от ЭДС самоиндукции свыше 30 вольт, подключение к ним напряжения 220В приведёт к выходу контроллера из строя (пробой элементов защиты).

При разрешении контроллером доступа светофор разрешённого направления переключается с красного на зелёный, с противоположной стороны в это время продолжает гореть красный. Зелёный сигнал переключается обратно на красный в момент пересечения машиной центрального датчика (расположенного в створе ворот или под стрелой шлагбаума) или за 1 секунду до начала автоматического закрытия (если машина не пересекла центральный датчик за отведённое в настройках время ожидания проезда).

14.6.1. Подключение с использованием встроенных в контроллер реле

Применимо для тех схем подключения, где на контроллере есть 2 свободных реле.

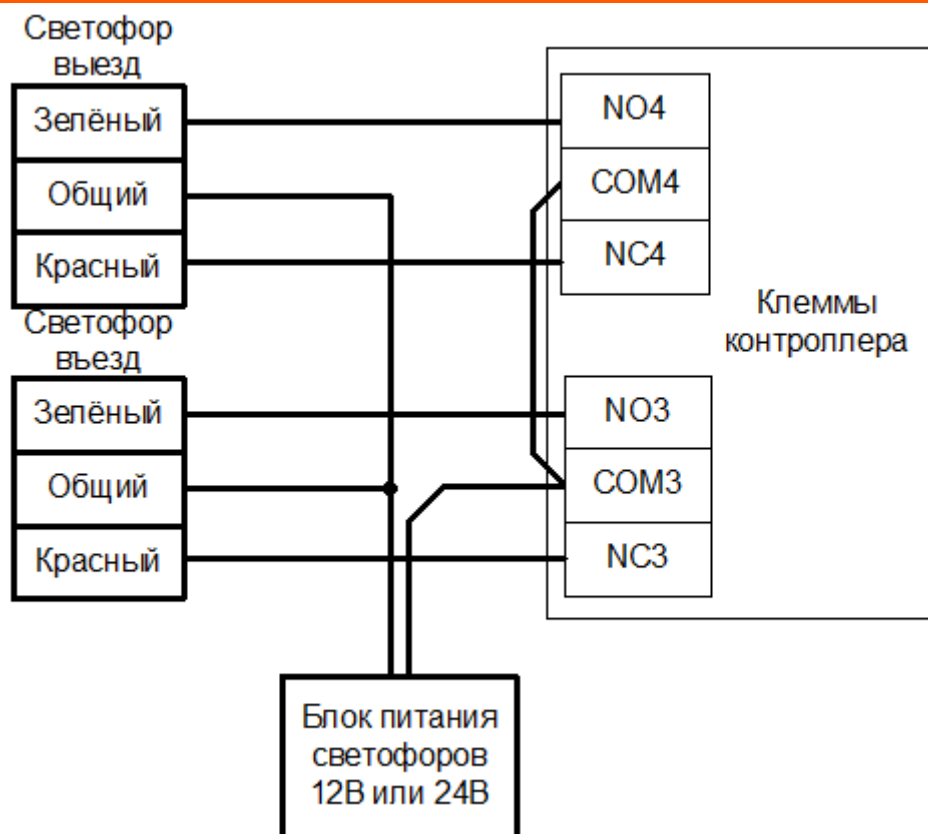


Рис. 68. Подключение светофоров к внутренним реле на примере контроллера E4..

В настройках контроллера добавляются следующие функции:

- «Функция» → «Разрешающий светофор в направлении «Вход»; «Клемма» → «K3, нормально не активен».
- «Функция» → «Разрешающий светофор в направлении «Выход»; «Клемма» → «K4, нормально не активен».

14.6.2. Подключение с использованием внешних реле

Используется в случае занятости встроенных реле контроллера, например, при управлении шлагбаумом с помощью реле K1, K2 и K3, а также при необходимости подключения светофоров с питанием 220В (необходимо применение внешних реле с контактными группами на соответствующее напряжение). Ток потребления обмотки реле не должен превышать 100 мА.

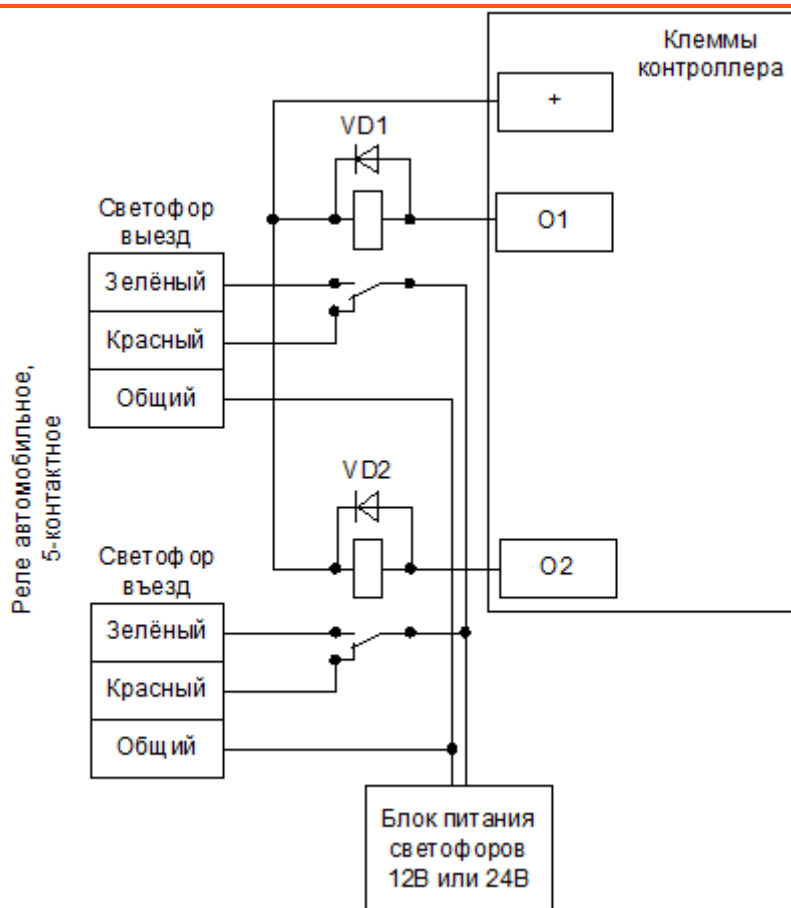


Рис. 69. Подключение светофоров к внешним реле на примере контроллера E500U..

VD1, VD2 – любые кремниевые диоды, например из комплекта поставки контроллера.

В настройках контроллера добавляются следующие функции:

- «Функция» → «Разрешающий светофор в направлении «Выход»; «Клемма» → «O1 - OUTPUTS, нормально не активен».
- «Функция» → «Разрешающий светофор в направлении «Вход»; «Клемма» → «O2 - OUTPUTS, нормально не активен».

14.7. Пример подключения шлагбаума

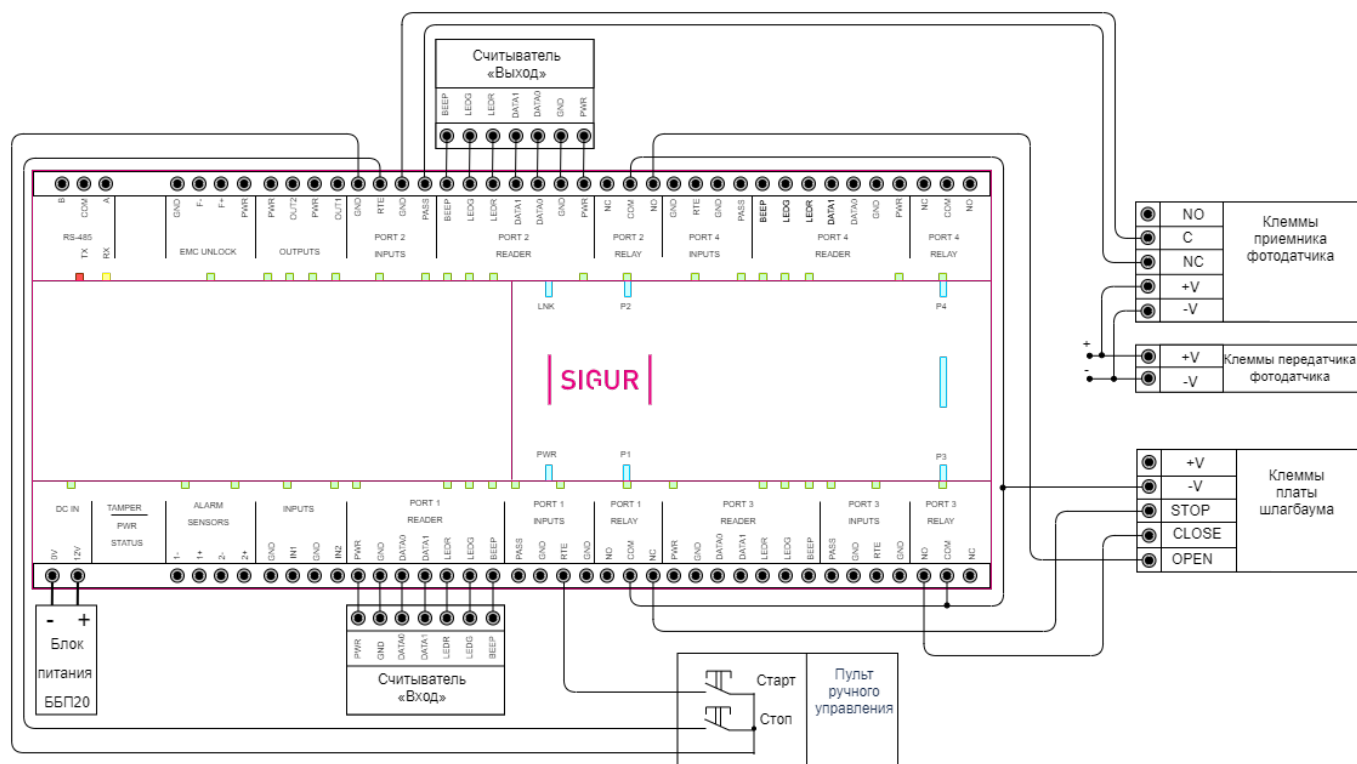


Рис. 70. Пример подключения шлагбаума.

14.8. CAME

14.8.1. CAME ZL37, ZL38

Подключение привода можно осуществить на основе типовой конфигурации контроллера «Шлагбаум/ворота, логика "открыть, закрыть, стоп"».

Микропереключатель выбора функций на плате блока управления ZL37, ZL38 необходимо установить в положение, описанное в следующей таблице.

Таблица 18. Установка микропереключателя выбора функций платы блока управления ZL37, ZL38.

Номер переключателя:	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10
Положение переключателя:	off	ON	X	off	off	X	X	ON	off	X

Знак «X» в поле «Положение переключателя» означает, что данный переключатель выполняет функцию, не влияющую на работу СКУД, и его нужно выставить в необходимое положение согласно оригинальной инструкции на блок управления ZL37, ZL38.

Перемычку «7-4» выбора функции кнопки управления 2-7 на плате блока управления ZL37, ZL38 необходимо установить в положение «4».

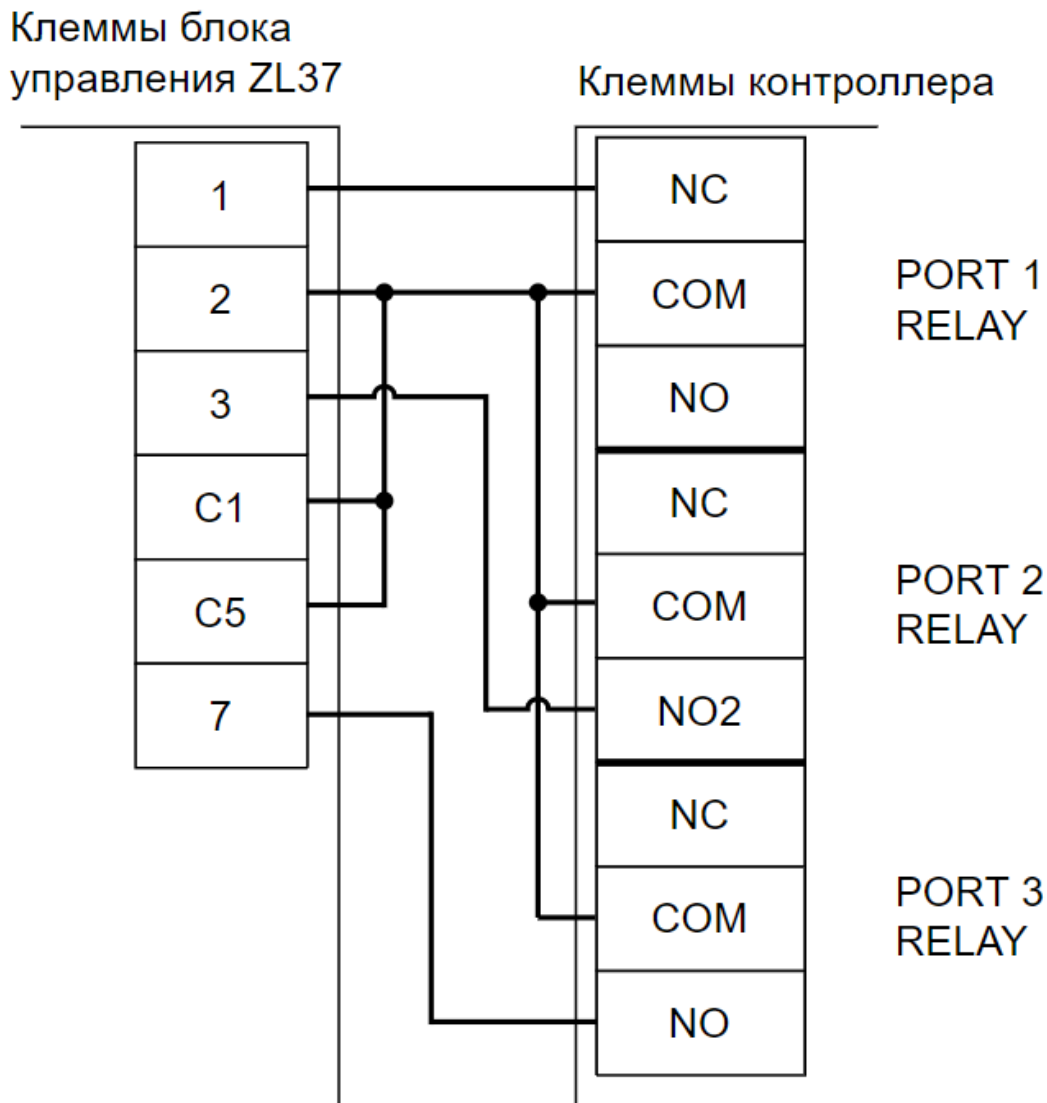



Рис. 71. Схема подключения блока управления ZL37, ZL38.

Остальные клеммы блока (L1, L2, M, N, 5, 10, 11, E, F, FA, FC) подключаются согласно оригинальной инструкции на блок управления ZL37, ZL38.\

⚠ Все датчики присутствия автомобилей, а также пульт ручного управления должны подключаться исключительно к контроллеру, а не к приводу ворот или не совместно к тому и другому. При нарушении этого требования возможны различные конфликтные ситуации, начиная от отсутствия регистрации фактов проезда, «зависания» ворот в промежуточных состояниях створок и заканчивая вероятным повреждением проезжающего автотранспорта.

 **Запрещается использовать встроенный в привод радиоприёмник. Подача команд управления в обход контроллера СКУД рано или поздно приведёт к повреждению проезжающей машины. Для управления приводом с помощью радиобрелоков следует использовать радиоприёмники с Wiegand интерфейсом, подключаемые к контроллеру СКУД.**

Перед запуском в работу точки доступа нужно произвести её обязательные настройки.

Для этого запускаем «Программу управления» — выбираем вкладку «Оборудование» — выделяем необходимый контроллер в списке — нажимаем «Настройки» — выключаем опцию «Отображать только базовые параметры». Далее осуществляем следующие настройки:

- В верхней области окна «Настройки» выбрать конфигурацию «Шлагбаум/ворота, логика "открыть, закрыть, стоп"».
- «Длительность импульса управления воротами» — установить в пределах 0,7...0,8 секунды. После этого убедиться, что привод воспринимает все подаваемые на него контроллером команды, не пропуская ни одну из них. При пропусках команд увеличьте длительность импульса.
- «Максимальное время открытия/закрытия створок» — установить равным примерно 1,1 времени реального открывания (закрывания) привода. Например, если он полностью открывается за 5 секунд, то значение параметра должно быть равно 5,5 с.
- «Время в открытом состоянии до начала автоматического закрытия» – после полного открытия привода контроллер начинает обратный отсчёт, и если в течение данного времени не сработает центральный датчик (машина не проезжает), то будет подана команда «закрыть». Установить по своему усмотрению.
- «Задержка срабатывания датчика в створе ворот» — установить в пределах 0,5...2,0 секунд. Параметр предназначен для игнорирования кратковременных «отпусканий» датчика при проезде машин с прицепом или имеющих другие места, «прозрачные» для датчика.
- «Через сколько продолжать закрытие, прерванное сработкой датчика» – время, через которое будет подана команда «закрыть» после срабатывания датчика в процессе закрывания стрелы/створок.
- После настройки - нажать «ОК», все изменения будут применены автоматически.

Схему подключения пульта управления смотрите в разделе Пульт управления шлагбаумом/воротами

Схему подключения датчиков присутствия автомобилей смотрите в разделе Фотодатчики, магнитные петли

14.8.2. CAME ZL180

Подключение привода можно осуществить на основе типовой конфигурации контроллера «Шлагбаум/ворота, логика "прямое управление приводами"».

Микропереключатель выбора функций на плате блока управления ZL180 необходимо установить в положение, описанное в следующей таблице.

Таблица 19. Установка микропереключателя выбора функций платы блока управления ZL180.

Номер переключателя:	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10
Положение переключателя:	off	off	off	X	off	ON	ON	ON	off	X

Знак «X» в поле «Положение переключателя» означает, что данный переключатель выполняет функцию, не влияющую на работу СКУД, и его нужно выставить в необходимое положение согласно оригинальной инструкции на блок управления ZL180.

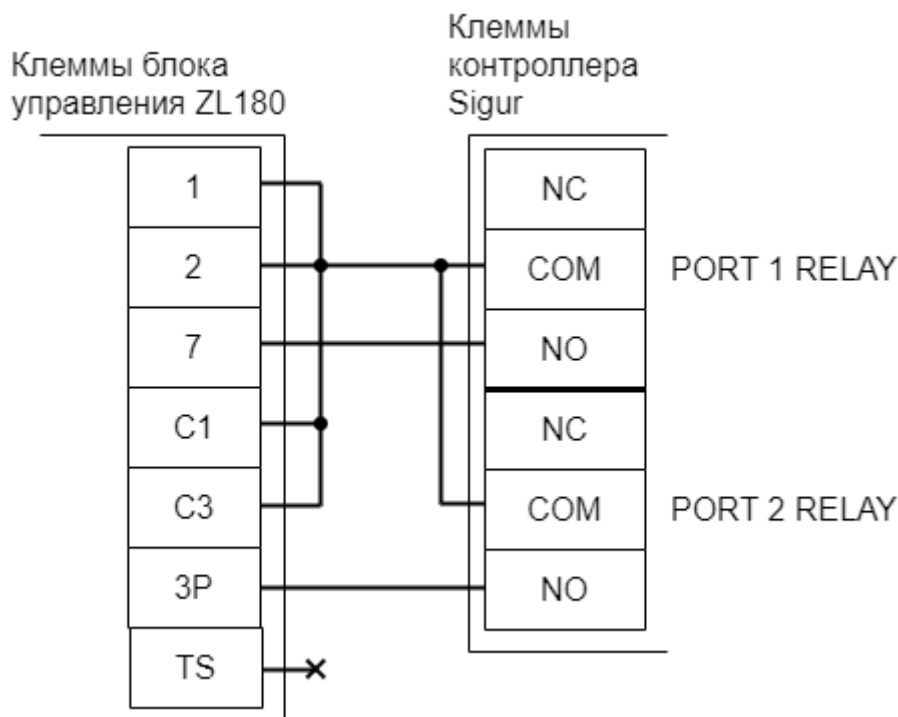


Рис. 72. Схема подключения блока управления ZL180.

Остальные клеммы (10,11,E) подключаются согласно оригинальной инструкции на блок управления ZL180.

⚠ Все датчики присутствия автомобилей, а также пульт ручного управления должны подключаться исключительно к контроллеру, а не к приводу ворот или не совместно к тому и другому. При нарушении этого требования возможны различные конфликтные ситуации, начиная от отсутствия регистрации фактов проезда, «зависания» ворот в промежуточных состояниях створок и заканчивая вероятным повреждением проезжающего автотранспорта.

⚠ Запрещается использовать встроенный в привод радиоприёмник. Подача команд управления в обход контроллера СКУД рано или поздно приведёт к повреждению проезжающей машины. Для управления приводом с помощью радиобрелоков следует использовать радиоприёмники с Wiegand интерфейсом, подключаемые к контроллеру СКУД.

Перед запуском в работу точки доступа нужно произвести её обязательные настройки.

Для этого запускаем «Программу управления» — выбираем вкладку «Оборудование» — выделяем необходимый контроллер в списке — нажимаем «Настройки» — выключаем опцию «Отображать только базовые параметры». Далее осуществляем следующие настройки:

- В верхней области окна «Настройки» выбрать конфигурацию «Шлагбаум/ворота, логика "прямое управление приводами"»
- «Время открытия/закрытия створок при прямом управлении» установить равным примерно 1,1 времени реального открывания (закрывания) ворот. Например, если они полностью открываются за 10 секунд, то значение параметра должно быть равно 11 с.
- «Время в открытом состоянии до начала автоматического закрытия» – после полного открытия привода контроллер начинает обратный отсчёт, и если в течение данного времени не сработает центральный датчик (машина не проезжает), то будет подана команда «закрыть». Установить по своему усмотрению.
- «Задержка между включениями приводов при прямом управлении» — 0 секунд.
- «Задержка срабатывания датчика в створе ворот» — установить в пределах 0,5...2,0 секунд. Параметр предназначен для игнорирования кратковременных «отпусаний» датчика при проезде машин с прицепом или имеющих другие места, «прозрачные» для датчика.
- «Через сколько продолжать закрытие, прерванное сработкой датчика» – время, через которое будет подана команда «закрыть» после срабатывания датчика в процессе закрывания стрелы/створок.
- Если нормальное состояние кнопки «Стоп» пульта управления «нормально замкнут», то необходимо установить ее состояние:
Функция - «Кнопка «Стоп» пульта управления», клемма «PORT 2 INPUTS - RTE, Нормально замкнут».
Схему подключения пульта управления смотрите в разделе [Пульт управления шлагбаумом/воротами](#).
- Если подключен только один датчик присутствия автомобиля (центральный), то выберите:
Функция — Датчик нахождения автомобиля со стороны «Въезд» - «Клемма: не подключен»
Функция — Датчик нахождения автомобиля со стороны «Выезд» - «Клемма: не подключен»
Схему подключения датчиков присутствия автомобилей смотрите в разделе [Фотодатчики, магнитные петли](#).
- Значения остальных параметров — не принципиальны и могут быть оставлены в значениях по умолчанию.
- После настройки - нажать «ОК», все изменения будут применены автоматически.

14.9. DoorHan

14.9.1. DoorHan Barrier-5000, DoorHan Sliding-1300/2100

Подключение привода можно осуществить на основе типовой конфигурации контроллера «Шлагбаум/ворота, логика "открыть, закрыть, стоп"».

На плате блока управления DoorHan регулятор ACL поверните против часовой стрелки до упора. Этим мы отключаем таймер автоматического закрывания шлагбаума.

Микропереключатель SW1 блока управления DoorHan необходимо установить в положение, описанное в следующей таблице.

Таблица 20. Установка микропереключателя SW1 DoorHan Barrier-5000, DoorHan Sliding-1300/2100.

Номер переключателя:	1	2	3	4
Положение переключателя:	ON	ON	X	off

Знак «X» в поле «Положение переключателя» означает, что данный переключатель выполняет функцию, не влияющую на работу СКУД, и его нужно выставить в необходимое положение согласно оригинальной инструкции на блок управления DoorHan.

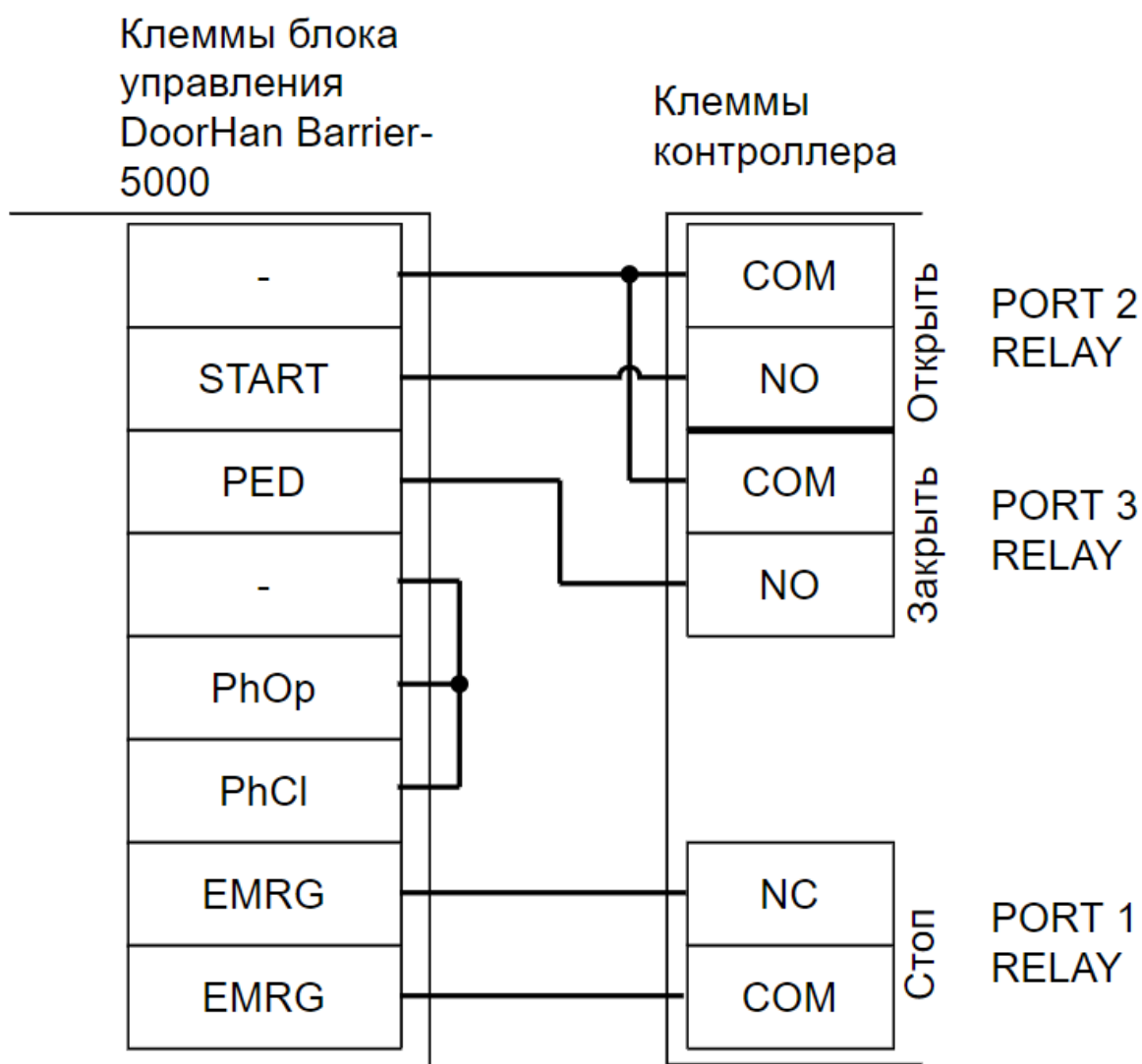


Рис. 73. Схема подключения блока управления DoorHan Barrier-5000.

Остальные клеммы блока (сеть, электродвигатель, концевые выключатели) подключаются согласно оригинальной инструкции на блок управления DoorHan.

⚠ Все датчики присутствия автомобилей, а также пульт ручного управления должны подключаться исключительно к контроллеру, а не к приводу ворот или не совместно к тому и другому. При нарушении этого требования возможны различные конфликтные ситуации, начиная от отсутствия регистрации фактов проезда, «зависания» ворот в промежуточных состояниях створок и заканчивая вероятным повреждением проезжающего автотранспорта.

⚠ Запрещается использовать встроенный в привод радиоприёмник. Подача команд управления в обход контроллера СКУД рано или поздно приведёт к повреждению проезжающей машины. Для управления приводом с помощью радиобрелоков следует использовать радиоприёмники с Wiegand интерфейсом, подключаемые к контроллеру СКУД.

Перед запуском в работу точки доступа нужно произвести её обязательные настройки.

Для этого запускаем «Программу управления» — выбираем вкладку «Оборудование» — выделяем необходимый контроллер в списке — нажимаем «Настройки» — выключаем опцию «Отображать только базовые параметры». Далее осуществляем следующие настройки:

- В верхней области окна «Настройки» выбрать конфигурацию «Шлагбаум/ворота, логика "открыть, закрыть, стоп"».
- «Длительность импульса управления воротами» — установить в пределах 0,7...0,8 секунды. После этого убедиться, что привод воспринимает все подаваемые на него контроллером команды, не пропуская ни одну из них. При пропусках команд увеличьте длительность импульса.
- «Максимальное время открытия/закрытия створок» — установить равным примерно 1,1 времени реального открывания (закрывания) привода. Например, если он полностью открывается за 5 секунд, то значение параметра должно быть равно 5,5 с.
- «Время в открытом состоянии до начала автоматического закрытия» — после полного открытия привода контроллер начинает обратный отсчёт, и если в течение данного времени не сработает центральный датчик (машина не проезжает), то будет подана команда «закрыть». Установить по своему усмотрению.
- «Задержка срабатывания датчика в створе ворот» — установить в пределах 0,5...2,0 секунд. Параметр предназначен для игнорирования кратковременных «отпусканый» датчика при проезде машин с прицепом или имеющих другие места, «прозрачные» для датчика.
- «Через сколько продолжать закрытие, прерванное сработкой датчика» — время, через которое будет подана команда «закрыть» после срабатывания датчика в процессе закрывания стрелы/створок.

Схему подключения пульта управления смотрите в разделе Пульт управления шлагбаумом/воротами

Схему подключения датчиков присутствия автомобилей смотрите в разделе Фотодатчики, магнитные петли

14.10. FAAC

14.10.1. FAAC 540BPR, 596BPR, 615BPR, 617

Подключение привода можно осуществить на основе типовой конфигурации контроллера «Шлагбаум/ворота, логика "открыть, закрыть, стоп"».

Подключение привода можно осуществить на основе типовой конфигурации контроллера «Шлагбаум/ворота, логика "открыть, закрыть, стоп"».

На плате блока управления FAAC 540BPR, 596BPR, 615BPR нажмите кнопку **SW1** два раза. Пауза между нажатиями должна быть менее одной секунды. После паузы более одной секунды число нажатий запомнится блоком (индикатор DL1 должен мигнуть два раза). Таким образом будет установлена логика работы «В» привода ворот.

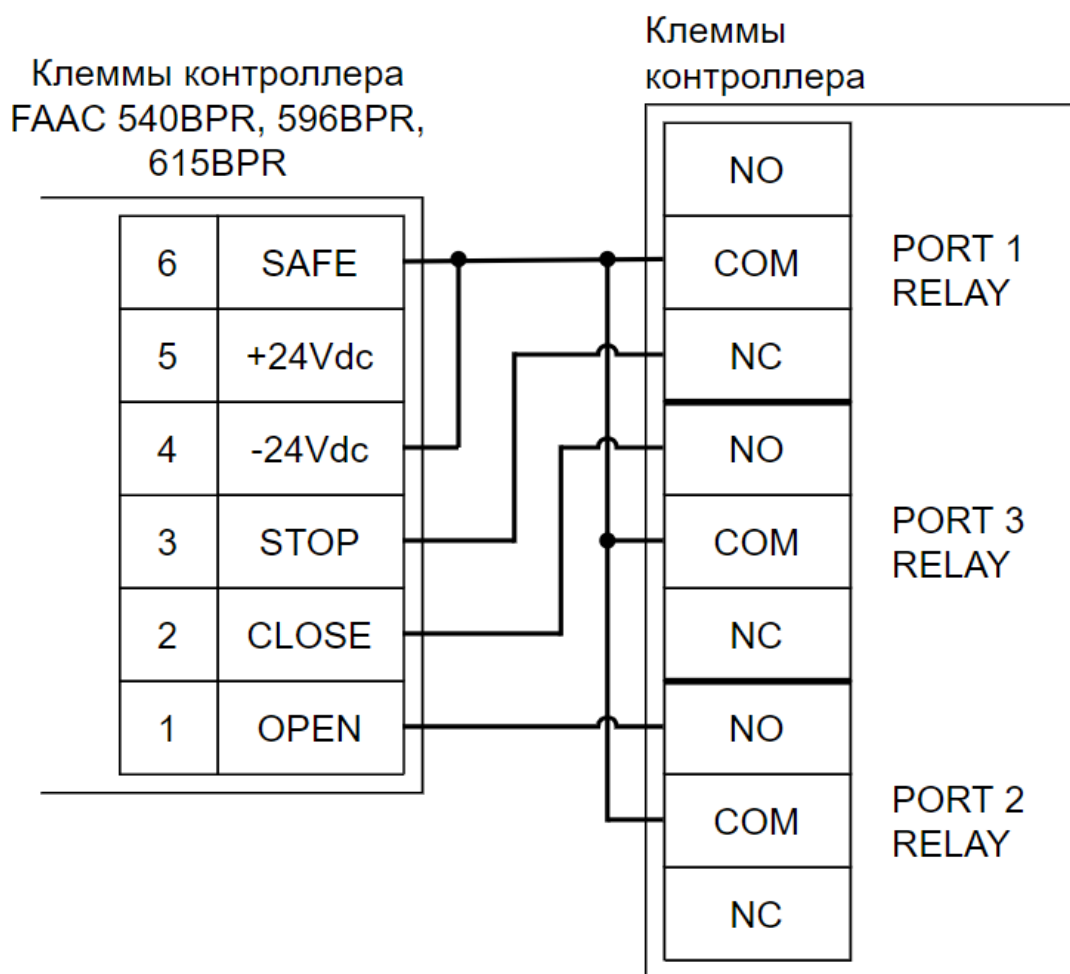


Рис. 74. Схема подключения FAAC 540BPR, 596BPR, 615BPR.

Остальные клеммы блока (сеть, электродвигатель, концевые выключатели) подключаются согласно оригинальной инструкции на блок управления FAAC 540BPR, 596BPR, 615BPR.

⚠ Все датчики присутствия автомобилей, а также пульт ручного управления должны подключаться исключительно к контроллеру, а не к приводу ворот или не совместно к тому и другому. При нарушении этого требования возможны различные конфликтные ситуации, начиная от отсутствия регистрации фактов проезда, «зависания» ворот в промежуточных состояниях створок и заканчивая вероятным повреждением проезжающего автотранспорта.

⚠ Запрещается использовать встроенный в привод радиоприёмник. Подача команд управления в обход контроллера СКУД рано или поздно приведёт к повреждению проезжающей машины. Для управления приводом с помощью радиобрелоков следует использовать радиоприёмники с Wiegand интерфейсом, подключаемые к контроллеру СКУД.

Перед запуском в работу точки доступа нужно произвести её обязательные настройки.

Для этого запускаем «Программу управления» — выбираем вкладку «Оборудование» — выделяем необходимый контроллер в списке — нажимаем «Настройки» — выключаем опцию «Отображать только базовые параметры». Далее осуществляем следующие настройки:

- В верхней области окна «Настройки» выбрать конфигурацию «Шлагбаум/ворота, логика "открыть, закрыть, стоп"».
- «Длительность импульса управления воротами» — установить в пределах 0,7...0,8 секунды. После этого убедиться, что привод воспринимает все подаваемые на него контроллером команды, не пропуская ни одну из них. При пропусках команд увеличьте длительность импульса.
- «Максимальное время открытия/закрытия створок» — установить равным примерно 1,1 времени реального открывания (закрывания) привода. Например, если он полностью открывается за 5 секунд, то значение параметра должно быть равно 5,5 с.
- «Время в открытом состоянии до начала автоматического закрытия» – после полного открытия привода контроллер начинает обратный отсчёт, и если в течение данного времени не сработает центральный датчик (машина не проезжает), то будет подана команда «закрыть». Установить по своему усмотрению.
- «Задержка срабатывания датчика в створе ворот» — установить в пределах 0,5...2,0 секунд. Параметр предназначен для игнорирования кратковременных «отпусаний» датчика при проезде машин с прицепом или имеющих другие места, «прозрачные» для датчика.
- «Через сколько продолжать закрытие, прерванное сработкой датчика» – время, через которое будет подана команда «закрыть» после срабатывания датчика в процессе закрывания стрелы/створок.

Схему подключения пульта управления смотрите в разделе Пульт управления шлагбаумом/воротами

Схему подключения датчиков присутствия автомобилей смотрите в разделе Фотодатчики, магнитные петли

15. Логика работы контроллера

15.1. Запуск контроллера

При подаче питающего напряжения контроллер:

1. Считывает состояние кнопки RESET. Если кнопка нажата и:
 - удерживается менее 5-ти секунд, то контроллер сбрасывает IP-настройки и продолжает логику запуска.
 - удерживается как минимум 5 секунд, инициируется процедура аппаратного сброса к заводским настройкам. (Примечание: процедура аппаратного сброса поддерживается устройствами с версией прошивки 15 и выше).
2. Инициализирует линии датчиков и управления исполнительными устройствами согласно установленной конфигурации.
3. Считывает состояние шлейфа пожарной сигнализации:
 - Если шлейф не в норме, то дальнейшее поведение контроллера соответствует описанному в разделе [Обработка сигналов пожарной сигнализации](#).
 - Если шлейф в норме, то контроллер считывает из энергонезависимой памяти режим работы ТД на момент выключения и запирает соответствующие подключённые исполнительные устройства.
4. Считывает поставлен ли шлейф охранной сигнализации “на охрану“. Если поставлен и на момент запуска контроллера нормальное состояние шлейфа нарушено - контроллер формирует сигнал “тревога“ и отправляет его серверу. Что считается нормальным состоянием шлейфа и его нарушением - описано в разделе Обработка сигналов шлейфа ОПС.
5. Начинает контролировать состояние кнопки RESET. В случае нажатия производится сброс IP-конфигурации, сопровождаемый характерным звуковым сигналом.

15.2. Работа цепей защиты питания контроллера

В случае несоблюдения полярности при подключении питания или превышения питающего напряжения свыше допустимого предела контроллер переходит в режим аппаратной защиты, прекращая при этом нормальное функционирование.

При возвращении параметров питающего напряжения в допустимые рамки контроллер автоматически переходит в нормальный режим работы.

При выходе напряжения питания за пределы допустимых значений, контроллер сообщает об этом серверу, и данная информация отображается в строке состояния питания.

Допустимый диапазон напряжения питания, необходимый для стабильной работы устройства, указан в разделе “Технические характеристики контроллера“.

15.3. Работа линий индикации считывателей

Если подключить считыватели согласно разделу Подключение считывателей и контакторов, то контроллер в процессе работы управляет их индикацией.

В настройках по умолчанию, когда в зоне действия считывателей нет карточек, активны линии «LEDG» контроллера и неактивны линии «LEDR» и «BEEP». При этом, соответственно,

светится LEDR – красный светодиод считывателя, погашен LEDG – зелёный светодиод считывателя и неактивен «BEEP» - звуковой излучатель считывателя.

В конфигурации по умолчанию при считывании кода карточки возможны два варианта реакции контроллера:

- Если доступ разрешён, то однократно кратковременно погаснет красный светодиод и загорится зелёный светодиод считывателя (если подключён внутренний звуковой излучатель, то одновременно раздастся короткий звуковой сигнал).
- Если доступ запрещён, то зелёный светодиод мигнёт три раза (одновременно с загоранием зелёного будет гаснуть красный светодиод и раздаваться короткий звуковой сигнал, если подключен звуковой излучатель).

Помимо чтения идентификатора, контроллер так же задействует линии управления индикацией считывателя в случае возникновения тревожных событий системы, таких как “Взлом” или “Удержание двери”.

При необходимости, логику управления индикацией можно изменить в окне настроек контроллера, используя программу “Клиент”.

15.4. Обработка сигналов пожарной сигнализации

Принцип действия линии пожарной сигнализации:

1. В нормальном состоянии линия пожарной сигнализации должна быть замкнута.
2. При разрыве линии и удержании её в разорванном состоянии определённое время контроллер:
 - Разблокирует (открывает) все подключённые к нему исполнительные устройства
 - Переходит в специальное состояние «пожарная тревога»
 - Включает звуковую индикацию состояния «пожарная тревога» (см. раздел Звуковая индикация контроллеров)
 - Переходит в режим ожидания восстановления (замыкания) линии пожарной сигнализации.
3. При восстановлении линии пожарной сигнализации контроллер возобновляет работу в нормальном режиме.

15.5. Обработка сигналов шлейфа ОПС

В нормальном состоянии подключённый шлейф ОПС имеет определённое постоянное сопротивление 3.3...6.2 кОм. При срабатывании хотя бы одного из датчиков ОПС это сопротивление меняется и контроллер посылает сигнал «тревога» на сервер СКУД. Сигнал «тревога» будет поступать до тех пор, пока оператор системы не снимет шлейф с охраны в интерфейсе клиента ПО «Sigur».

15.6. Работа выходов общего назначения

Контроллер имеет выходы общего назначения, использование которых настраивается с помощью механизма переназначения клемм.

15.7. Работа цепей защиты входов и выходов контроллеров

15.7.1. Цепи питания считывателей

Цепь питания считывателей защищена от перегрузок и переплюсовки самовосстанавливающимися предохранителями с током срабатывания 200 мА и защитными диодами.

При повышении потребляемого тока свыше 200 мА цепь питания считывателя автоматически отключится. При подаче на клеммы питания считывателей напряжения выше, чем напряжение питания контроллера, закроются защитные диоды, предохраняя блок питания и контроллер от повреждения.

После устранения причины аварийной ситуации питание считывателя автоматически восстановится.

15.7.2. Выходы контроллера

Выходы контроллера с общим коллектором и общим стоком защищены от перегрузок, перенапряжений и переплюсовки самовосстанавливающимися предохранителями с током срабатывания 200 мА и защитными диодами.

При превышении тока выхода свыше 200 мА, или при подаче на выход отрицательного напряжения, или напряжения свыше 30 вольт цепь выхода автоматически отключится.


После устранения причины аварийной ситуации работоспособность выхода автоматически восстановится.

15.7.3. Входы контроллера

Входы контроллера защищены от перенапряжения и переплюсовки самовосстанавливающимися предохранителями и защитными диодами.

При подаче на вход контроллера отрицательного напряжения или напряжения свыше 5 вольт цепь входа автоматически отключится.

После устранения причины аварийной ситуации работоспособность входа автоматически восстановится.

 Системы защиты контроллера рассчитаны на максимальное напряжение до 60В. Предприятие-изготовитель не гарантирует автоматическое восстановление работоспособности входа/выхода после подачи на него напряжения более 60 вольт.

15.8. Тип точки доступа «Дверь»

15.8.1. Режимы работы

- **Нормальный режим.** Дверь нормально заперта. При нажатии кнопки запроса прохода дверь на некоторое время отпирается. После совершения прохода через дверь замок автоматически запирается. В случае удержания двери открытой слишком долго, контроллер сигнализирует об этом индикацией обоих подключённых считывателей.

- **Заблокированный режим.** Дверь заперта и не может быть открыта ни кнопкой запроса прохода, ни предъявлением идентификатора. Перевод двери в этот режим может быть осуществлён:
 - пользователем системы с клиентского места системы;
 - двойным предъявлением идентификатора (при наличии соответствующей настройки в режимах системы – см. п. “Изменение режима точки доступа двойной идентификацией” в [документации](#));
 - по расписанию;
 - пока нажата кнопка блокировки двери;
 - если была нажата кнопка, на которую назначена функция «кнопка запроса перевода в заблокированный режим».
- **Разблокированный режим.** При этом дверь постоянно открыта. Перевод в это состояние может быть осуществлён:
 - пользователем системы с клиентского места системы;
 - двойным предъявлением идентификатора (при наличии соответствующей настройки в режимах системы – см. п. “Изменение режима точки доступа двойной идентификацией” в [документации](#));
 - по расписанию;
 - если была нажата кнопка, на которую назначена функция «кнопка запроса перевода в разблокированный режим».

Примечание: некоторые типы замков (например, электромеханические) не могут быть принудительно заперты контроллером, поэтому в некоторых ситуациях они могут оставаться открытыми (например, если после открытия замка проход не совершается, то дверь остаётся открытой).

15.8.2. Кнопки запроса прохода

К контроллеру можно подключить кнопки запроса прохода. Одна из кнопок может открывает дверь без указания направления прохода, нажатие других фиксируется контроллером как открытие двери на вход или на выход.

Такая гибкая система позволяет корректно определять направление выполненных проходов, а при необходимости подключать кнопку открытия двери и на посту охраны, при нажатии которой направление прохода, соответственно, не определено, т. к. охранник может как впускать, так и выпускать человека.

15.8.3. Кнопки блокировки

- При нажатии и удержании кнопки блокировки двери дверь перестаёт открываться до отпускания кнопки.
- При нажатии кнопки блокировки двери также запрещается доступ, запрошенный в режиме «доступ с санкции охраны».

15.9. Тип точки доступа «Турникет»

15.9.1. Режимы работы

Турникет, подключённый к контроллеру, может работать в одном из трёх режимов:

- **Нормальный** режим. При этом турникет нормально заблокирован в обе стороны. При считывании пропуска, разрешённого к проходу, турникет на некоторое время разблокируется в соответствующем направлении. После совершения прохода или по истечении заданного времени происходит автоматическая блокировка турникета. Точно так же обрабатывается проход, санкционированный с пульта.
- **Заблокированный** режим. При этом турникет заблокирован в обе стороны, по пропускам не разблокируется. Перевод турникета в этот режим может быть осуществлён:
 - пользователем системы с клиентского места системы;
 - двойным предъявлением идентификатора (при наличии соответствующей настройки в режимах системы – см. п. Изменение режима точки доступа двойной идентификацией в [документации](#));
 - по расписанию;
 - нажатием определённой комбинации кнопок пульта турникета;
 - если была нажата кнопка, на которую назначена функция «кнопка запроса перевода в заблокированный режим».
- Полностью **разблокированный** режим. При этом турникет постоянно разблокирован в обе стороны. Перевод в это состояние осуществляется:
 - пользователем системы с клиентского места системы;
 - двойным предъявлением идентификатора (при наличии соответствующей настройки в режимах системы – см. п. Изменение режима точки доступа двойной идентификацией в [документации](#))
 - по расписанию
 - нажатием определённой комбинации кнопок пульта турникета
 - если была нажата кнопка, на которую назначена функция «кнопка запроса перевода в разблокированный режим».
- Частично **разблокированный** режим. При этом турникет постоянно разблокирован в одну или в обе стороны. Перевод в это состояние осуществляется:
 - нажатием определённой комбинации кнопок пульта турникета.

15.9.2. Работа с пультом управления турникетом

Пульт турникета должен содержать две или три кнопки, назначение которых описано в следующей таблице.

Таблица 21. Кнопки пульта турникета.

Название	Назначение
Кнопка «А»	Разблокирование турникета или разрешение доступа в направлении на выход.
Кнопка «В»	Разблокирование турникета или разрешение доступа в направлении на вход.
Кнопка «Стоп»	Блокирование турникета или запрет доступа. Эта кнопка может не подключаться, что, однако, существенно снизит функциональность пульта.

Таблица 22. Команды, отдаваемые с пульта управления турникета.

Последовательность нажатий кнопок	Команда
Однократное нажатие кнопки A	Открыть турникет для однократного выхода.
Однократное нажатие кнопки B	Открыть турникет для однократного входа.
Однократное нажатие кнопки Стоп	1. Немедленное закрытие турникета по нажатию, остаётся закрытым на всё время нажатия кнопки. 2. Снятие постоянного разрешения доступа при отпускании.
Кнопка Стоп нажата и удерживается, нажимается кнопка A , затем обе отпускаются	Постоянное разрешение доступа на выход , для приведения турникета в нормально заблокированное состояние кратковременно нажать кнопку Стоп
Кнопка Стоп нажата и удерживается, нажимается кнопка B , затем обе отпускаются	Постоянное разрешение доступа на вход , для приведения турникета в нормально заблокированное состояние кратковременно нажать кнопку Стоп .
Кнопка Стоп нажата и удерживается, нажимаются кнопки A и B , затем все отпускаются	Постоянное разрешение доступа на вход и выход , для приведения турникета в нормально заблокированное состояние кратковременно нажать кнопку Стоп .

15.10. Тип точки доступа «Ворота/шлагбаум»

15.10.1. Режимы работы

Ворота, подключённые к контроллеру, могут работать в одном из двух трёх режимов:

- **Нормальный** режим. При этом ворота нормально закрыты. При считывании ключа, разрешённого к проходу, ворота на некоторое время открываются. После совершения проезда (перехода всех датчиков присутствия автомобиля в неактивное состояние) они немедленно закрываются. Точно так же обрабатывается проезд, разрешённый командой с пульта.
- **Заблокированный** режим. При этом ворота по ключам не открываются. Перевод в этот режим может быть осуществлён:
 - пользователем системы с клиентского места системы;
 - двойным предъявлением идентификатора (при наличии соответствующей настройки в режимах системы – см. п. Изменение режима точки доступа двойной идентификацией в [документации](#));
 - по расписанию;
 - если была нажата кнопка, на которую назначена функция «кнопка запроса перевода в заблокированный режим». Ворота закрываются, если все подключённые датчики присутствия автомобилей неактивны. Если хотя бы

- один из них активируется, то ворота немедленно остановятся и через некоторое время начнут открываться.
- Работа с приводом ворот осуществляется напрямую или через сторонний контроллер.
- только оператором системы (с клиентского места системы).
- **Разблокированный режим.** При этом ворота/шлагбаум постоянно открыты. Перевод в это состояние может быть осуществлён:
 - пользователем системы с клиентского места системы;
 - двойным предъявлением идентификатора (при наличии соответствующей настройки в режимах системы – см. п. Изменение режима точки доступа двойной идентификацией в [документации](#));
 - по расписанию;
 - если была нажата кнопка, на которую назначена функция «кнопка запроса перевода в разблокированный режим».

Ворота закрываются, если все подключённые датчики присутствия автомобилей неактивны. Если хотя бы один из них активируется, то ворота немедленно остановятся и через некоторое время начнут открываться.

Работа с приводом ворот осуществляется напрямую или через сторонний контроллер.

15.10.2. Прямое управление приводом ворот

При прямом управлении приводом соблюдаются следующие условия:

1. Когда створки ворот находятся в одном из крайних положений, моторы приводов остановлены.
2. При необходимости начать движение моторы включаются в соответствующем направлении поочерёдно, с задержкой для корректного движения накладывающихся друг на друга створок. Порядок очередности включения противоположен для движения на открывание и закрывание. При начале движения на открывание первым стартует мотор привода первой створки.
3. При необходимости остановить движение створок моторы останавливаются одновременно.
4. При необходимости запустить движение створок в сторону, противоположную той, в которую они уже движутся, моторы останавливаются и после небольшой задержки поочерёдно включаются на движение в обратном направлении.

15.10.3. Сторонний контроллер ворот

Управление сторонним контроллером осуществляется по двум или трём управляющим линиям, в зависимости от конструкции блока. На эти линии контроллер посылает импульсные команды «Открыть», «Закрыть», «Стоп» или «Старт» и «Стоп».

Логика управления задаётся в настройках точки доступа в программе «Клиент».

Контроллер после выдачи команды «Открыть» или «Закрыть» определяет положение створки по времени движения створок, заданному в настройках контроллера, а также имеет возможность получать дополнительную информацию о крайних положениях створок при подключении встроенных в привод либо дополнительно установленных концевых датчиков.

Наличие концевых датчиков является обязательным при работе с блоками управления, имеющими только две линии управления («Старт» и «Стоп»). В этом случае контроллер

должен иметь возможность получать информацию о местонахождении створок, иначе его корректная работа невозможна.

В случае наличия трёх линий управления («Открыть», «Закрыть» и «Стоп») можно как использовать концевые датчики, так и обходиться без них.

Нормальным состоянием концевого датчика является его состояние при нахождении створки в нейтральном положении. То есть если датчик размыкается при нахождении створки в промежуточном положении, то его нормальное состояние – разомкнутое.

15.10.4. Считыватели

В конфигурации «ворота» допускается использование от одного до трёх считывателей.

При использовании центрального считывателя обязательно подключение двух датчиков по разные стороны ворот, т.к. они будут использоваться системой для определения направления проезда автомобиля. Направление проезда при использовании центрального считывателя определяется по активности датчиков с разных сторон ворот.

При работе с двумя считывателями по разные стороны ворот направление проезда определяется по тому считывателю, который передал считанный код электронного ключа.

15.10.5. Пульт ручного управления

Пульт ручного управления, как правило, оборудован двумя кнопками: «Старт» и «Стоп». Может быть подключена кнопка «запроса доступа на вход/выход».

Реакция контроллера на нажатие кнопки «Старт»:

1. Если ворота закрыты, то начать движение створок на открытие.
2. Если ворота открыты и все подключённые датчики присутствия автомобилей неактивны, то начать движение створок на закрытие.
3. Если ворота закрываются, то начать их движение на открытие.
4. Если ворота открываются и все подключённые датчики присутствия автомобилей неактивны, то начать их движение на закрытие.

Реакция контроллера на нажатие кнопки «Стоп»: остановить движение привода на время удержания кнопки.

Реакция контроллера на нажатие кнопки «запроса доступа на вход/выход»: если ворота закрыты, начать их движение на открытие. По факту пресечения датчиков будет зафиксирован проезд в соответствующем настройке кнопки направлении.

Также возможно использование кнопок «Старт» и «Стоп» для разрешения или запрета проезда автомобилям, которым присвоен режим с функцией «Требовать санкции охраны».

15.10.6. Радиобрелок

При использовании в системе радио-ресивера, сотрудникам охраны может быть выдан специальный радио-брелок, нажатие кнопки на котором дублирует нажатие кнопки «Старт» на пульте ручного управления. Код брелока охраны можно задать в настройках контроллера, см. [Руководство пользователя](#) системы.

15.10.7. Меры безопасности при автоматизации ворот

Переложение управления воротами на полностью автоматическую логику может быть потенциально опасно, т.к. нельзя полностью исключить возможность выхода автоматики из строя и потери контроля над ней. В худшем случае автоматика может повредить автомобиль, находящийся в зоне ворот, или нанести вред здоровью находящихся там людей. Однако при соблюдении определённых правил проектирования, монтажа и эксплуатации систем автоматизации ворот риск становится чисто теоретическим.

Вот меры, принятые в контроллере для обеспечения безопасности его эксплуатации:

1. Створки ворот ни при каких обстоятельствах не закрываются, если активен любой датчик присутствия автомобиля.
2. Если на пульте охранника нажата и удерживается кнопка «стоп», то створки ворот на это время обязательно останавливаются. Рекомендуется применение кнопки с фиксацией при нажатии.
3. Невозможна подача питающего напряжения одновременно на моторы закрывания и открывания привода ворот.

Чтобы эти меры эффективно работали, необходимо соблюсти ряд правил при монтаже и эксплуатации контроллера:

1. Необходимо установить датчик в зоне действия ворот так, чтобы полностью исключить нахождение автомобиля в опасной зоне без активирования этого датчика. Для фотодатчика необходим корректный выбор высоты его установки. Если есть возможность, рекомендуется установка в каждой стойке двух датчиков на разной высоте или нескольких стоек с датчиками на разном удалении от исполнительного механизма, после чего их нормально замкнутые контакты соединяются последовательно для получения одного составного и более надёжного датчика.
2. Рекомендуется установка двух дополнительных датчиков по разные стороны от ворот, даже если используются два считывателя и дополнительные датчики для определения направления проезда не являются обязательными. Требования к установке дополнительных датчиков:
 - Не должно быть возможности поставить автомобиль так, чтобы машина находилась между датчиками, и при этом ни один из них не был активен. Например, такое может случиться, если датчик со стороны въезда или выезда удалён от ворот слишком далеко.
 - Датчики со стороны въезда и выезда должны иметь не пересекающуюся с областью движения створок ворот зону действия.

16. Возможные неисправности и способы их устранения

В данном разделе содержится краткий перечень некоторых проблем и рекомендации по их устранению.

16.1. Проблемы с питанием и запуском контроллера

1. Если индикатор контроллера DC IN не горит (т.е. не подаётся напряжение на клеммы «0V» и «12V» контроллера), то возможны следующие варианты:
 - Неисправен предохранитель блока питания или сам блок питания
 - Неправильно подключён источник питания (обратитесь к разделу Питание контроллера)
2. Если индикатор контроллера DC IN горит (т.е. на клеммах «0V» и «12V» напряжение присутствует), но индикатор PWR на плате контроллера не горит, возможны следующие варианты:
 - Неправильная полярность питающего напряжения на клеммах «0V» и «12V» – следует подключить питание с соблюдением полярности
 - Повышение питающего напряжения свыше 15 вольт – следует привести напряжение в норму
3. Если источник питания перегревается либо отключается от перегрузки, возможны следующие варианты:
 - Превышен предельный потребляемый ток от источника – следует сравнить потребляемый ток с максимальным выходным током источника для непрерывной работы (рекомендуется оставлять 30% запас по току) и, в случае необходимости, заменить блок питания на более подходящий по параметрам
 - Превышено номинальное напряжение питания подключённых считывателей, замков и т.п. – следует привести в соответствие напряжения блока питания и периферийных устройств путём замены самого блока питания либо несоответствующей по параметрам периферии
4. Если контроллер запускается (загораются индикаторы DC IN и PWR на плате) и тут же начинает проигрывать последовательность звуковых сигналов, то обратитесь к разделу [Звуковая индикация контроллера](#), чтобы понять, на какую ошибку они указывают.
5. Если контроллер запускается (загорается индикатор PWR на плате), но никакие прочие индикаторы на плате не загораются и на действия (поднесение заведённой в ПО карты, нажатие на подключенную кнопку и т. п.) контроллер никак не реагирует, проверьте, выбрана ли рабочая конфигурация для контроллера (вкладка Оборудование — выбрать точку доступа — кнопка Настройка) и даны ли ожидаемые назначения функций и задействованных клемм контроллера.

16.2. Проблемы с качеством связи Ethernet

Если нет связи между сервером и контроллерами, то это может быть по одной из следующих причин:

- Неверно заданы IP-параметры контроллера (IP адрес, маска сети, шлюз по-умолчанию, адрес используемого сервера).
- Неверно заданы параметры связи с контроллером в программе «Клиент».

- Не происходит корректной маршрутизации данных между контроллером и сервером или передаче данных мешают настройки используемых брандмауэров (в том числе — встроенного в Windows).

Во всех случаях имеет смысл проверить:

- Состояние индикатора наличия подключения по Ethernet (зелёный индикатор на разъёме Ethernet).
- Состояние индикатора передачи данных (жёлтый индикатор на разъёме Ethernet) в процессе попыток связи с контроллером.
- Работоспособность сети при помощи запросов ICMP PING (команда "ping").
- Корректную настройку используемого брандмауэра/файрвола (описание смотрите в [Руководстве администратора](#)).

16.3. Проблемы при подключении считывателей

1. Считыватель не реагирует на поднесение карточки (не загорается светодиод на считывателе, не подаётся звуковой сигнал).

- Не подключено питание считывателя.
- Считыватель не работает с картой этого формата.
- Подключение считывателя к контроллеру выполнено некорректно (например, перепутаны местами линии DATA0 и DATA1).
- Неверно установлен выходной интерфейс считывателя – следует проверить корректную установку нужного режима согласно инструкции на считыватель.
- Считыватель неисправен.

2. После считывания ключа срабатывает встроенная индикация считывателя, но не происходит срабатывание исполнительного механизма.

- Подключение считывателя к контроллеру выполнено некорректно (например, перепутаны местами линии DATA0 и DATA1).
- Неверно установлен выходной интерфейс считывателя – следует проверить корректную установку нужного режима согласно инструкции на считыватель.
- Предъявленный ключ не занесён в систему или режимы настроены так, что доступ его владельцу запрещён.

3. Считыватель работает нестабильно, периодически перестаёт считывать карточки.

- Ток потребления считывателей, подключённых к контроллеру, превышает допустимый.
- Используется считыватель из чёрного списка.
- Считыватель неисправен.

16.4. Проблемы при подключении замков

1. Если при разрешении прохода не выполняется нормальная последовательность открытия – закрытия замка, то, возможно, неправильно подключён замок, датчик открытия двери или кнопка блокировки, датчик открытия также может иметь неверно выставленное нормальное состояние.
2. Если сразу при включении контроллера или при разрешении прохода перегорает предохранитель блока питания замка, то следует проверить линию питания замка на наличие короткого замыкания, а также проверить полярность подключения к замку защитного диода (если тот используется вместо варистора).

16.5. Проблемы при подключении турникетов

Ниже описаны возможные варианты некорректного поведения турникета. Рекомендуется сначала найти среди них тот, который наиболее точно описывает наблюдаемую вами картину, и только после этого - выполнить последовательность действий, которая указана именно в нём.

1. При совершении прохода через турникет системой регистрируется факт прохода в противоположном направлении (например, поднесли карточку на входе, турникет открылся на вход, а после прохода система зафиксировала выход).

Выполните последовательно следующие операции:

1. Измените направления считывателей «вход» и «выход», поменяв местами провода на клеммах PORT1 READER и PORT2 READER контроллера либо воспользовавшись программным переназначением клемм
2. Измените направления подачи команд «открыть на вход» и «открыть на выход», поменяв местами провода на клеммах реле 1 и 2 контроллера, либо воспользовавшись программным переназначением клемм.
3. Измените подключение датчиков прохода (если их два), поменяв местами провода на клеммах PASS PORT1 и PASS PORT2 контроллера, либо воспользовавшись программным переназначением клемм.

2. При совершении прохода через турникет системой регистрируется факт взлома в направлении прохода (например, поднесли карточку на входе, турникет открылся на вход, а после прохода система зафиксировала «взлом в направлении «вход»).

Выполните последовательно следующие операции:

1. Измените направления считывателей «вход» и «выход», поменяв местами провода на клеммах PORT1 READER и PORT2 READER контроллера, либо воспользовавшись программным переназначением клемм.
2. Измените направления подачи команд «открыть на вход» и «открыть на выход», поменяв местами провода на клеммах реле 1 и 2 контроллера, либо воспользовавшись программным переназначением клемм.

3. При разрешении прохода турникет открывается в противоположном направлении, после поворота планок в открывшемся направлении регистрируется факт прохода в верном направлении (например, поднесли карточку на входе, турникет открылся на выход, после поворота планок система зафиксировала вход).

Выполните последовательно следующие операции:

1. Измените направления подачи команд «открыть на вход» и «открыть на выход», поменяв местами провода на клеммах реле 1 и 2 контроллера либо воспользовавшись программным переназначением клемм.
2. Измените направления датчиков прохода (если их два), поменяв местами провода на клеммах PASS PORT1 и PASS PORT2 контроллера либо воспользовавшись программным переназначением клемм.

4. При совершении прохода через турникет системой регистрируется взлом в противоположном направлении (например, после прохода на вход система фиксирует «взлом в направлении «выход»).

Выполните следующие операции:

1. Измените направления датчиков прохода (если их два), поменяв местами провода на клеммах PASS PORT1 и PASS PORT2 контроллера либо воспользовавшись программным переназначением клемм.

5. После первого открывания (пультом или карточкой) турникет остаётся в открытом положении до перезагрузки контроллера (при поднесении карточки к считывателям с точки зрения наблюдателя ничего не происходит, на вкладке «Наблюдение» не появляется никаких событий, если индикация считывателя подключена к контроллеру, то выдаются три коротких сигнала «доступ запрещён»).

Такое состояние контроллера означает, что один или оба датчика прохода турникета постоянно находятся в активном состоянии, а контроллер ожидает окончания совершаемого в настоящий момент прохода.

Выполните следующие операции:

1. Проверьте правильность подключения датчиков прохода турникета к «Sigur» и их настройку (схемы подключения и настройка приведены в разделах инструкции, посвящённым соответствующим турникетам).
2. Убедитесь, что при закрытом турникете оба датчика прохода находятся в неактивном состоянии (оба замкнуты или оба разомкнуты, в зависимости от модели турникета) и на клеммах PASS PORT1 и PASS PORT2 «Sigur» при этом соответствующие уровни (0В при замкнутом датчике или 3,3В при разомкнутом датчике).

6. При санкционировании прохода с пульта управления регистрируются взломы.

Проверьте, что кнопки пульта подключены к контроллеру СКУД, а не к турникету.

Если нет возможности или желания подключить кнопки к контроллеру – в настройках точки доступа установите значения параметров «Реакция на взлом турникета №1 на выход» и «Реакция на взлом турникета №1 на вход» в значения «Фиксировать проход по кнопке в направлении выход» и «Фиксировать проход по кнопке в направлении вход».

16.6. Проблемы при подключении шлагбаумов и ворот

1. Первое поднесение карточки открывает шлагбаум, после чего он остаётся в открытом состоянии, следующие карточки игнорируются.

Контроллер никогда не подаёт команду закрытия шлагбаума, если обнаруживает факт присутствия под ним или перед ним автомобиля.

Следует проверить соблюдение следующих условий:

- Датчик или датчики подключены к контроллеру Sigur.
- Количество датчиков верно задано настройками конфигурации.

- Все датчики при отсутствии машины находятся в неактивном (замкнутом) состоянии.

2. Шлагбаум периодически начинает двигаться рывками или останавливается в промежуточном положении.

Проверьте настройки регуляторов токовой защиты на плате блока управления, вероятнее всего нужно увеличить порог срабатывания защиты. Например, для блоков САМЕ это регулятор SENS, крутить по часовой стрелке.

3. После полного закрытия шлагбаума, он в течение нескольких секунд продолжает “реагировать“ на сработку датчиков наличия автомобиля - и открывается просто по факту их пресечения (без проведения идентификации).

Такое наблюдается, когда используется схема управления шлагбаумом без учёта датчиков конечного положения стрелы. Т.к. контроллер ничего “не знает“ про реальное положение стрелы, он руководствуется заданными ему временными параметрами - *“Максимальное время открытия/закрытия створок“* или *“Время открытия/закрытия створок при прямом управлении“*.

Проверьте, что соответствующий параметр установлен в значение, равное примерно 1,1 времени реального открывания (закрывания) шлагбаума/ворот.

16.7. Проблемы с получением сервером событий

Через некоторые промежутки времени перестают приходить события с контроллеров системы. Осуществление каких-либо действий из ПО по отношению к контроллеру (настройка параметров контроллера, применение режимов и т.п.) временно решает проблему, все накопившиеся в автономной памяти контроллеров события приходят на сервер.

Решение: отключить файрволы/брандмауэры/антивирусы на сервере или настроить их на разрешение работы с портами, используемыми системой (список портов см. в «Руководстве администратора»). Если манипуляции на серверном ПК не помогли, провести более тщательную проверку сети при помощи системного администратора объекта: пакеты от контроллеров должны без потерь доходить до ПК-сервера.

17. Приложение. Звуковая индикация контроллера

При работе контроллер обеспечивает следующую звуковую индикацию, используя встроенный генератор звука.

Таблица 23. Звуковая индикация контроллера.

Последовательность звуковых сигналов	Повторяемость	Когда происходит
Длинный гудок	Однократно	При успешном старте контроллера после включения питания с установленными IP-параметрами.
Два коротких гудка	Однократно	При успешном старте контроллера после включения питания с не заданными IP-параметрами.
Гудок (0,5 с.), пауза (0,5 с.)	Повторяется	При успешном старте контроллера сообщает о возникновении одной из нижеперечисленных ситуаций: <ul style="list-style-type: none">• перехода на питание аккумулятора• выхода напряжения питания за границы допустимого диапазона• выхода аккумулятора БП из строя (при использовании функции контроля состояния АКБ)
Короткий гудок, пауза (~2 с.)	Повторяется	Запущен процесс аппаратного сброса. Ожидайте окончания процесса.
Непрерывный гудок		Аппаратный сбой. Контроллер неисправен и подлежит замене.

Примечание: Там, где не оговорено обратное, длинный гудок имеет длительность 1 секунду, короткий – 0,2 секунды, пауза между сигналами – 0,5 секунды.

18. Приложение. Световая индикация контроллера

При включении контроллер обеспечивает трёхуровневую индикацию, используя встроенные светодиоды:

- MAIN - индикатор первого уровня, сообщающий базовую информацию о работе контроллера.
- PWR, LNK, P1, P2, P3, P4- индикаторы второго уровня, предназначены для более детальной индикации состояния контроллера.
- Индикаторы третьего уровня расположены около входов и выходов контроллера. Сообщают статус активности соответствующих входов/выходов.

В таблицах ниже везде, где не сказано обратное, “мигает“ означает повторяющийся сигнал, где светодиод сначала горит (0,5 с), затем - пауза (0,5 с).

MAIN	Индикация	Описание
Белый	Горит	Нормальное состояние.
	Мигает	При успешном старте контроллера сообщает о возникновении одной из нижеперечисленных ситуаций: <ul style="list-style-type: none">• нет связи с сервером (Ethernet)• нет связи со считывателями (OSDP)• активирован режим пожарной тревоги• активирован режим охранной тревоги
Жёлтый	Горит	Производится загрузка файла микропрограммы для обновления.
	Мигает (0,5 с.)	Производится обновление микропрограммы устройства.
	Мигает (0,2 с.)	Производится аппаратный сброс.
Красный	Горит	При успешном старте контроллера сообщает о возникновении одной из нижеперечисленных ситуаций: <ul style="list-style-type: none">• перехода на питание аккумулятора• выхода напряжения питания за границы допустимого диапазона• выхода аккумулятора БП из строя (при использовании функции контроля состояния АКБ)
	Мигает	Аппаратная неисправность. Контроллер неисправен и подлежит замене.

Контроллер Sigur E4. Описание и инструкция по эксплуатации.

Не горит		Отсутствует питающее напряжение на контроллере. Проверьте исправность блока питания и/или линии подключения питания.	
Индикатор	Цвет	Индикация	Описание
PWR	Белый	Горит	Нормальное состояние.
		Мигает	При успешном старте контроллера сообщает о возникновении одной из нижеперечисленных ситуаций: <ul style="list-style-type: none"> • переход на питание аккумулятора • выход напряжения питания за границы допустимого диапазона • выход аккумулятора БП из строя (при использовании функции контроля состояния АКБ)
LNK	Белый	Горит	Связь с сервером установлена.
		Мигает	Связь с сервером отсутствует
P1/P2/P3/P4	Белый	Горит	Реле PORT1/2/3/4 активно.
		Не горит	Реле PORT1/2/3/4 не активно.
		Мигает	Нет связи со считывателем (OSDP), назначенным для управления данным реле.
TX	Красный	X	Индикатор опроса линии OSDP, передача запросов.
RX	Жёлтый	X	Индикатор опроса линии OSDP, получение ответов.

Прочая индикация (индикаторы третьего уровня) горят ЗЕЛЁНЫМ в следующих ситуациях:

Клеммы	Описание
DC IN	На плату подано напряжение правильной полярности.
RTE, PASS, IN	На вход подано 0 В (замыкание на землю).
LEDR, LEDG, BEEP, RELAY (NO-COM-NC), OUT	Выход активен (для выходов типа ОК - 0 В, для реле - NO замкнуто на COM)

Контроллер Sigur E4. Описание и инструкция по эксплуатации.

EMC UNLOCK	На F+ есть напряжение относительно F-, подключенная к контактам цепь замкнута.	
ALARM SENSORS	Горит	Шлейф поставлен на охрану, нормальное состояние.
	Не горит	Шлейф не поставлен на охрану.
	Мигает	Шлейф поставлен на охрану, зафиксирована тревога/ авария.

19. Приложение. Числовые параметры конфигурации контроллера

В таблице ниже перечислены все возможные параметры контроллеров Sigur. Если вы не видите какого-либо параметра в окне настроек контроллера, это может быть по одной из следующих причин:

- Значение данного параметра не может быть изменено пользователем. Такие параметры в таблице помечены звёздочкой (*). Для прочих параметров *курсивом* отмечено их название в интерфейсе ПО Sigur.
- Установлена устаревшая версия ПО и/или микропрограммы контроллера. Установите актуальные версии ПО и микропрограммы контроллера.
- Данный параметр отсутствует у контроллеров этой модели.

Таблица 24. Числовые параметры конфигурации контроллера.

Параметр	Описание параметра	Значение по умолчанию, мс.
D0002 *	Время срабатывания датчика, т.е. сколько времени он должен находиться в новом состоянии, чтобы изменение состояния было принято контроллером.	200
D0003	<i>Длительность импульса управления замком</i>	300
D0004	Максимальное время в открытом состоянии для двери, по его прошествии контроллер сигнализирует об этом индикацией считывателей <i>Время до сигнала "удержание двери"</i>	выкл
D0005	Максимальное время ожидания открытия двери, по его прошествии контроллер запирает замок <i>Время ожидания открытия двери</i>	5 000
D0006 *	Время срабатывания пожарной сигнализации, т.е. сколько времени состояние пожарной сигнализации должно быть активным, чтобы контроллер перешёл в режим аварийной пожарной разблокировки	1 000
D0007	<i>Длительность импульса управления по линиям M и S стороннего контроллера ворот</i> <i>Длительность импульса управления воротами</i>	500

Контроллер Sigur E4. Описание и инструкция по эксплуатации.

Параметр	Описание параметра	Значение по умолчанию, мс.
D0008	Время гарантированной паузы сразу после старта контроллера в конфигурации «ворота» <i>Пауза после старта контроллера при управлении воротами</i>	500
D0009 *	Гарантированная задержка после отправки импульса по линии «M» на сторонний контроллер ворот	3 000
D0010 *	Гарантированная задержка после отправки импульса по линии «S» на сторонний контроллер ворот	1 000
D0011	Максимальное время движения створок ворот из одного крайнего положения в другое при использовании стороннего контроллера ворот <i>Максимальное время открытия/закрытия створок</i>	60 000
D0012	Время движения створок ворот из одного крайнего положения в другое при прямом управлении приводами (без концевых датчиков) <i>Время открытия/закрытия створок при прямом управлении</i>	20 000
D0013	Задержка между включениями приводов первой и второй створок ворот при прямом управлении моторами <i>Задержка между включениями приводов при прямом управлении</i>	1 000
D0014 *	Гарантированная задержка между остановом моторов и их повторным пуском	1 000
D0015	Максимальное время в открытом состоянии для ворот. Отсчитывается от момента полного открытия до начала движения на закрытие <i>Время до начала автоматического закрытия</i>	10 000
D0016	Длительность гарантированной паузы в работе ворот после отпускания кнопки «Стоп» на пульте управления <i>Пауза после отпускания кнопки "Стоп"</i>	1 000

Контроллер Sigur E4. Описание и инструкция по эксплуатации.

Параметр	Описание параметра	Значение по умолчанию, мс.
D0017 *	Время регистрации факта проезда. После срабатывания центрального датчика присутствия автомобиля в течение этого времени он должен быть неактивен, чтобы проезд был зарегистрирован. <i>Задержка срабатывания датчика в створе ворот</i>	5 000
D0018 *	Время срабатывания механических кнопок. В течение этого времени кнопка должна иметь неизменное состояние, чтобы оно было принято контроллером	100
D0019		1
D0020	<i>Время ожидания однократного прохода для турникета</i>	5 000
D0021	<i>Длина импульсов на выходах общего назначения</i>	300
D0022 *	Максимальная длина паузы интерфейса Wiegand	21
D0023 *	Максимальная длина бита интерфейса Wiegand	2
D0024	<i>Длина импульса управления турникетом</i>	200
D0025	<i>Время ожидания санкции оператора на доступ</i>	10000
D0031	<i>Время фильтрации датчика прохода турникета</i>	30
D0032	<i>Длина импульса разрешения/запрета доступа</i>	1000
D0033	<i>Задержка запираания замка</i>	0
D0039	<i>Автооткрытие дверей после входа в помещение (шлюз)</i>	60000
D0042	<i>Длительность импульсов изъять/вернуть карту</i>	600
D0043	<i>Через сколько продолжать закрытие, прерванное сработкой датчика</i>	1000
D0052	<i>Время ожидания сопровождающего</i>	10000
D0053	<i>Время ожидания алкотеста</i>	40000

20. Приложение. Краткие рекомендации по выбору кабелей

Назначение кабеля	Рекомендации
Линия питания контроллера (от БП до контроллера).	Для внутренней проводки выполняется проводом типа ВВГ (ВВГнг), ШВВП, ПВС. Для внешней проводки возможно использование кабеля ВВГ (ВВГнг). Сечение кабеля зависит от длины линии питания. Как правило, для линий длиной до 50 метров достаточно использовать кабель сечением не менее 0,75 мм ² . Для линий большей длины рекомендуется сечение 1,5 – 2,5 мм ² .
Линии питания замковых механизмов.	Для внутренней проводки выполняется проводом типа ВВГ (ВВГнг), ШВВП, ПВС. Для внешней проводки возможно использование кабеля ВВГ (ВВГнг). Сечение кабеля зависит от длины линии питания и потребляемого нагрузкой тока. Как правило, для линий длиной до 50 метров достаточно использовать кабель сечением не менее 1,0 мм ² . Для линий большей длины рекомендуется сечение 1,5-2,5 мм ² .
Подключение считывателей контроллеру (Wiegand)	<p>На небольшом удалении считывателей от контроллера (до 50м) рекомендуется выполнять кабелем сечением 0,22-0,5 мм².</p> <p>Допустимо использование любых типов сигнальных кабелей, например, КСПВ 8х0,5.</p> <p>При большей удалённости (50-100 м) необходим кабель большего сечения (0,75-1,0 мм²), как минимум на линиях питания считывателей.</p> <p>Допустимо использовать кабель типа «витая пара», при этом следует задействовать провода из разных пар для подключения линий даты. Второй провод из каждой пары можно задействовать под линии питания (т.е. 1 пара - DATA0 и GND, вторая пара - DATA1 и «+» питания).</p> <p>Так же при подключении ознакомьтесь с рекомендациями от производителя считывателя.</p>

Контроллер Sigur E4. Описание и инструкция по эксплуатации.

<p>Подключение считывателей контроллеру (OSDP)</p>	<p>Выполняется кабелем типа UTP 5 категории, либо специальными кабелями (например, для внутренней проводки - КИПЭВ, КИПвЭВ, для наружной – КИПЭП, КИПвЭП).</p> <p>Допускается использование свободных линий связи, проложенных на объекте, выполненных кабелем не ниже третьей категории (ЛВС, телефония). Не допускается прокладка линии связи рядом с силовыми кабелями переменного тока и кабелями управления мощными устройствами.</p> <p>Электрические характеристики интерфейса RS485 позволяют при соблюдении правил монтажа создавать сегменты линии связи до 1200 метров.</p>
<p>Сигнальные линии от датчиков до контроллеров, а так же управляющие линии от контроллера до исполнительных устройств</p>	<p>Выполняются кабелем сечением 0,22-0,5 мм², допустимо использование любых типов сигнальных кабелей, например КСПВ 8х0,5.</p> <p>Не рекомендуется использовать для соединения кабель типа «витая пара». Он обладает повышенной распределённой ёмкостью между перевитыми проводниками, что может привести к ощутимым задержкам передачи сигнала, например, от фотодатчиков до контроллера.</p>

21. Приложение. Кодировка символов кодонаборного считывателя

Таблица 25. Интерфейс Wiegand-4 (4 бита на нажатие клавиши).

Символ	Код	Символ	Код
0	0000	6	0110
1	0001	7	0111
2	0010	8	1000
3	0011	9	1001
4	0100	*	1010
5	0101	#	1011

Таблица 26. Интерфейс Wiegand-HID (6 бит на нажатие клавиши).

Символ	Код	Символ	Код
0	0 0000 1	6	1 0110 0
1	0 0001 0	7	1 0111 1
2	0 0010 0	8	1 1000 1
3	0 0011 1	9	1 1001 0
4	1 0100 1	*	1 1010 0
5	1 0101 0	#	1 1011 1

Таблица 27. Интерфейс Wiegand-Motorola (8 бит на нажатие клавиши).

Символ	Код	Символ	Код
0	11110000	6	10010110
1	11100001	7	10000111
2	11010010	8	01111000

Контроллер Sigur E4. Описание и инструкция по эксплуатации.

Символ	Код	Символ	Код
3	11000011	9	01101001
4	10110100	*	01011010
5	10100101	#	01001011

ООО «Промышленная автоматика – контроль доступа»
603001, Нижний Новгород, ул. Керченская, д. 13, 4 этаж.

Система контроля и управления доступом «Sigur»

Сайт: www.sigur.com

По общим вопросам: info@sigur.com

Техническая поддержка: support@sigur.com

Телефон: +7 (800) 700 31 83, +7 (495) 665 30 48, +7 (831) 260 12 93